

APOSTILA  
**MECÂNICA APLICADA**

# Centro Universitário de Anápolis - UniEVANGÉLICA

## Associação Educativa Evangélica Conselho de Administração

Presidente – Ernei de Oliveira Pina

1º Vice-Presidente – Cicílio Alves de Moraes

2º Vice-Presidente – Ivan Gonçalves da Rocha

1º Secretário – Geraldo Henrique Ferreira Espíndola

2º Secretário – Francisco Barbosa de Alencar

1º Tesoureiro – Augusto César Rocha Ventura

2º Tesoureiro – Djalma Maciel de Lima

## Centro Universitário de Anápolis Chanceler

Ernei de Oliveira Pina

### Reitor

Carlos Hassel Mendes da Silva

### Pró-Reitora Acadêmica

Cristiane Martins Rodrigues Bernardes

### Pró-Reitor de Pós-Graduação, Pesquisa, Extensão

### e Ação Comunitária

Sandro Dutra e Silva

## Equipe Editorial

### Núcleo Docente Estruturante do Curso de Engenharia Civil

Rogério Santos Cardoso – Diretor

Ana Lúcia Carrijo Adorno – Coordenadora Pedagógica

Agnaldo Antônio Moreira Teodoro da Silva

Eduardo Martins Toledo

Kíria Nery Alves do Espírito Santos Gomes



ASSOCIAÇÃO EDUCATIVA EVANGÉLICA

**UniEVANGÉLICA**



ENGENHARIA CIVIL

## Prefácio

Esta apostila é composta por notas de aula, exemplos, exercícios resolvidos e uma pequena coletânea de problemas do conteúdo *Mecânica Vetorial – Estática*. A mesma está dividida em 10 capítulos: *estática de partículas, sistemas equivalentes de forças em corpos rígidos, equilíbrio de corpos rígidos, forças distribuídas: centroides e centro de gravidade (baricentro), forças distribuídas: momentos de inércia, análise de estruturas: treliças, vigas, pórticos, atrito e método do trabalho virtual*. Os exercícios aqui propostos aqui, não são originais, porém foram cuidadosamente selecionados para maior compreensão do conteúdo. Esta apostila ainda está em construção, portanto, é bem-vinda à colaboração de quem queira enviar sugestões e correções para o aprimoramento e melhoria deste material.

Prof. Me. Eduardo Martins Toledo ([eduardomtoledo@gmail.com](mailto:eduardomtoledo@gmail.com))

2018/2

# Índice

<b>PREFÁCIO</b> .....	<b>3</b>
<b>CAPÍTULO 1 - ESTÁTICA DE PARTÍCULAS</b> .....	<b>1</b>
<b>CAPÍTULO 2 - SISTEMAS EQUIVALENTES DE FORÇAS EM CORPOS RÍGIDOS</b> .....	<b>16</b>
<b>CAPÍTULO 3 - EQUILÍBRIO DE CORPOS RÍGIDOS</b> .....	<b>28</b>
<b>CAPÍTULO 4 - FORÇAS DISTRIBUÍDAS: CENTROIDES E CENTRO DE GRAVIDADE (BARICENTRO)</b> .....	<b>37</b>
<b>CAPÍTULO 5 - FORÇAS DISTRIBUÍDAS: MOMENTO DE INÉRCIA</b> .....	<b>47</b>
<b>CAPÍTULO 6 - ANÁLISES DE ESTRUTURAS: TRELIÇA</b> .....	<b>49</b>
<b>CAPÍTULO 7 - VIGAS</b> .....	<b>51</b>
<b>CAPÍTULO 8 – PÓRTICOS</b> .....	<b>53</b>
<b>CAPÍTULO 9 - ATRITO</b> .....	<b>56</b>
<b>CAPÍTULO 10 - MÉTODO DO TRABALHO VIRTUAL</b> .....	<b>58</b>
<b>REFERÊNCIAS</b> .....	<b>60</b>
<b>APÊNDICE</b> .....	<b>61</b>
REAÇÕES EM APOIOS E CONEXÕES PARA UMA ESTRUTURA BIDIMENSIONAL.....	61
REAÇÕES EM APOIOS E CONEXÕES PARA UMA ESTRUTURA TRIDIMENSIONAL .....	62
CENTROIDES DE ÁREAS E LINHAS DE FORMATOS COMUNS .....	63
MOMENTOS DE INÉRCIA DE ÁREAS E SÓLIDOS COMUNS .....	64
PROPRIEDADES DE PERFIS LAMINADOS .....	65

---

# Capítulo 1 - Estática de Partículas

## TEORIA (NOTAS DE AULA)

### 1. Introdução

Neste capítulo estudaremos o efeito de forças que atuam sobre partículas. O uso da palavra partícula significa que o tamanho e o formato dos corpos não serão considerados na resolução dos problemas.

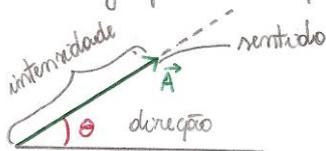
### 2. Escalares e Vetores

#### Escalar

É uma quantidade física positiva ou negativa que pode ser completamente descrita por sua intensidade. (ex.: massa, temperatura)

#### Vetor

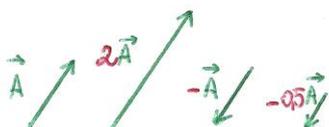
É uma quantidade física que necessita de intensidade, direção e sentido para completa descrição (ex.: força). O vetor é representado graficamente por uma seta.



### 3. Operações Vetoriais

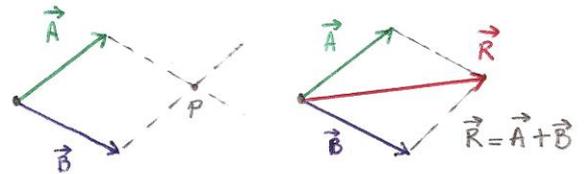
#### Multiplicação e Divisão de um número por um Escalar

A multiplicação e divisão de um vetor por um escalar mudará apenas a intensidade do vetor, no caso de um escalar positivo e a intensidade e o sentido, se o escalar for negativo.

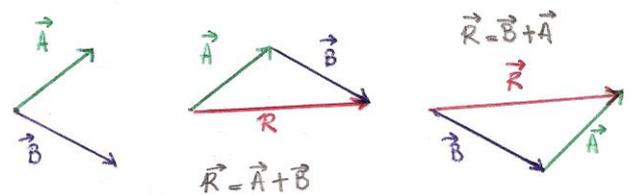


### Adição de Vetores

A adição de vetores obedece a lei do paralelogramo. Veja a soma de  $\vec{A}$  e  $\vec{B}$ :

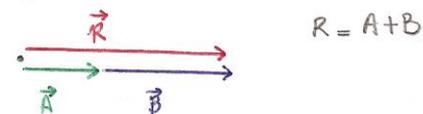


Também podemos somar  $\vec{A}$  e  $\vec{B}$  utilizando a regra do triângulo. Esta regra é caracterizada pela disposição dos vetores no padrão "pont-a-cauda".



\* A adição de vetores é comutativa.

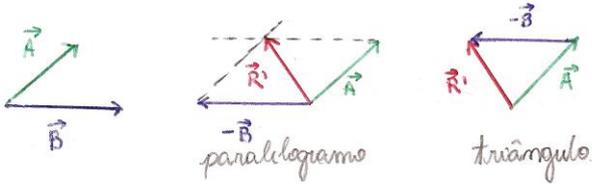
No caso onde temos dois vetores  $\vec{A}$  e  $\vec{B}$  colineares, a adição é feita através da álgebra comum.



### Subtração de Vetor

A subtração é definida como um caso especial da adição, onde:

$$\vec{R} = \vec{A} - \vec{B} = \vec{A} + (-\vec{B})$$



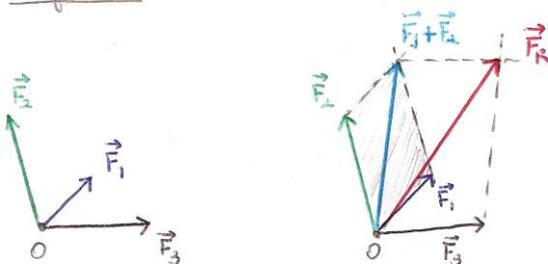
**4. Adição Vetoriais de Forças**

A força é uma quantidade vetorial.

Assim, a adição é feita de acordo com a lei do paralelogramo. O vetor resultante da adição de duas ou mais forças é denominada força resultante.

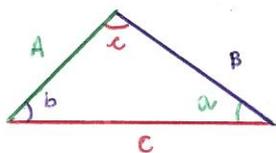
**Adição de Várias Forças**

Para soma mais de duas forças, aplicamos sucessivamente a lei do paralelogramo.



**Lei dos Senos e Cossenos**

Utilizando a lei do paralelogramo e depois a regra do triângulo, obtemos:



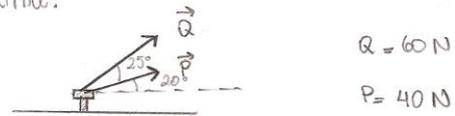
LEI DOS COSENOS:

$$C = \sqrt{A^2 + B^2 - 2A \cdot B \cdot \cos c}$$

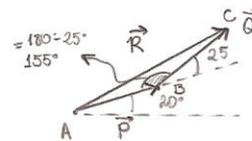
LEI DOS SENOS:

$$\frac{A}{\sin a} = \frac{B}{\sin b} = \frac{C}{\sin c}$$

Exemplo 1. As duas forças  $\vec{P}$  e  $\vec{Q}$  atuam sobre um para fixo A. Determine sua resultante.



Aplicando a regra do triângulo:



4 alg → começam com "1"  
3 alg → outros casos

Aplicando a lei dos cossenos:

$$R = \sqrt{P^2 + Q^2 - 2 \cdot P \cdot Q \cdot \cos 155^\circ}$$

$$R = \sqrt{40^2 + 60^2 - 2 \cdot 40 \cdot 60 \cdot \cos 155^\circ}$$

$$R = 97,73 \text{ N}$$

Aplicando a lei dos senos:

$$\frac{R}{\sin B} = \frac{Q}{\sin A} \rightarrow \sin A = \frac{60 \cdot \sin 155^\circ}{97,73}$$

$$\frac{97,73}{\sin 155^\circ} = \frac{60}{\sin A} \rightarrow A = 15,04^\circ$$

$$\therefore \alpha = 20^\circ + 15,04^\circ = 35,04^\circ$$

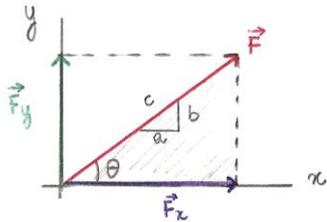
Com 3 algarismos →  $\vec{R} = 97,7 \text{ N} \angle 35,0^\circ$

**5. Componentes Retangulares de um Força**

Quando decomparamos uma força ao longo dos eixos x e y, as componentes são chamadas de componentes retangulares.

**Notação Escalar**

As componentes de uma força são determinadas usando a lei do paralelogramo.



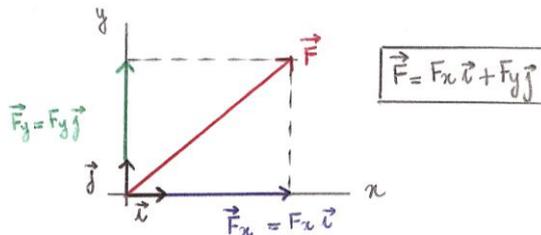
Atenção:

$$F_x = F \cdot \cos \theta \quad \text{ou} \quad F_x = F \left( \frac{a}{c} \right)$$

$$F_y = F \cdot \sin \theta \quad \quad \quad F_y = F \left( \frac{b}{c} \right)$$

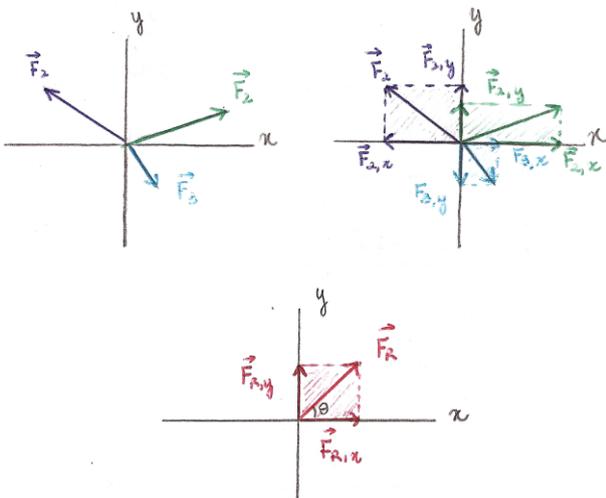
**Notação Vetorial Cartesiana**

Também podemos representar as componentes x e y da força em termos dos vetores unitários  $\vec{i}$  e  $\vec{j}$ .



**6. Resultante das Forças pelas somas das Componentes**

Quando temos três ou mais forças, cada força é decomposta em suas componentes x e y, e as respectivas componentes são somadas utilizando a álgebra comum.

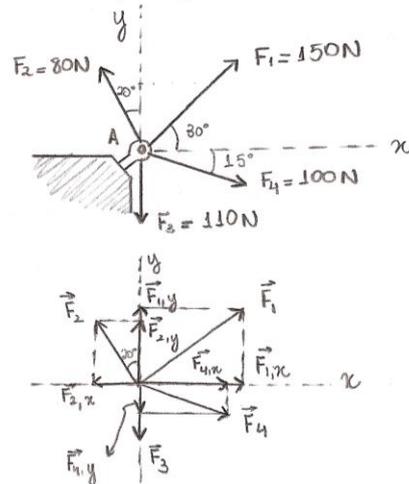


$$F_{R,x} = \sum F_{ix} \quad \text{e} \quad F_{R,y} = \sum F_{iy}$$

$$F_R = \sqrt{F_{R,x}^2 + F_{R,y}^2} \quad \text{e} \quad \theta = \text{tg}^{-1} \left| \frac{F_{R,y}}{F_{R,x}} \right|$$

↘ direção

Exemplo 2: Determine a resultante das forças no parafuso.



Força	Intensidade	x	y
F <sub>1</sub>	150	+129,9	+75,0
F <sub>2</sub>	80	-27,4	+75,2
F <sub>3</sub>	110	0	-110,0
F <sub>4</sub>	100	+96,6	-25,9
		F <sub>R,x</sub> = +199,1	F <sub>R,y</sub> = +143

$$\therefore \vec{F}_R = F_{R,x} \vec{i} + F_{R,y} \vec{j}$$

$$\vec{F}_R = (199,1 \text{ N}) \vec{i} + (143 \text{ N}) \vec{j}$$

direção:

$$\theta = \text{tg}^{-1} \left| \frac{F_{R,y}}{F_{R,x}} \right| \rightarrow \theta = 4,1^\circ$$

Intensidade:

$$F_R = \sqrt{F_{R,x}^2 + F_{R,y}^2} = \sqrt{(199,1)^2 + (14,3)^2}$$

$$F_R = 199,6 \text{ N}$$

$$\vec{F}_R = 199,6 \text{ N } \Delta 4,1^\circ$$

### 7. Equilíbrio de Partícula

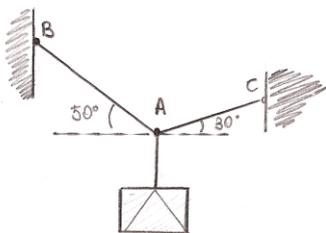
Quando a resultante de todas as forças que atuam no sistema é igual a zero a partícula está em equilíbrio.

$$\sum \vec{F} = 0$$

em  $x$  e  $y$ :

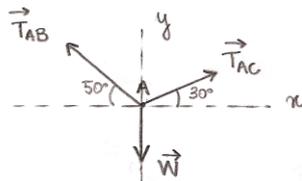
$$\sum F_x = 0 \quad \text{e} \quad \sum F_y = 0$$

Exemplo 3. Determine a tração das cordas AB e AC se o caixote tem massa 75 Kg.

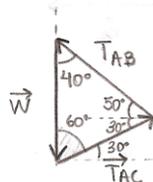


$$g = 9,81 \text{ m/s}^2$$

• Diagrama de corpo livre (DCL):



• Triângulo de forças:



• Lei dos Senos:

$$\frac{T_{AB}}{\sin 60^\circ} = \frac{W}{\sin 80^\circ} \rightarrow T_{AB} = \frac{75 \cdot 9,81 \cdot \sin 60^\circ}{\sin 80^\circ}$$

$$T_{AB} = \frac{W \cdot \sin 60^\circ}{\sin 80^\circ} \rightarrow T_{AB} = 647 \text{ N}$$

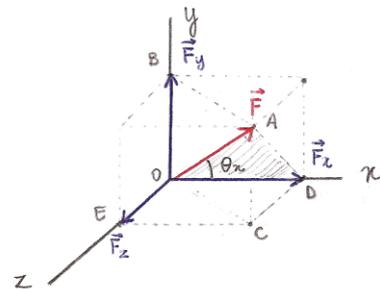
$$\frac{T_{AC}}{\sin 40^\circ} = \frac{W}{\sin 80^\circ} \rightarrow T_{AC} = \frac{W \cdot \sin 40^\circ}{\sin 80^\circ}$$

$$T_{AC} = 480 \text{ N}$$

\* Quando a partícula está em equilíbrio sob ação de 3 forças o problema pode ser resolvido desenhando-se o triângulo de forças.

### 8. Componentes de Força Retangular no Espaço

Agora vamos considerar três componentes retangulares  $x, y$  e  $z$ .



A intensidade de  $\vec{F}$  é dado por:

$$F = \sqrt{F_x^2 + F_y^2 + F_z^2}$$

A relação entre  $\vec{F}$  e suas três componentes  $F_x, F_y$  e  $F_z$ :

$$F_x = F \cos \theta_x ; F_y = F \cos \theta_y \text{ e } F_z = F \cos \theta_z \quad (1)$$

\* O cosseno dos ângulos  $\theta_x, \theta_y$  e  $\theta_z$ , são conhecidos como cossenos diretores de  $\vec{F}$ .

Podemos escrever  $\vec{F}$  em termos dos vetores unitários:

$$\vec{F} = F_x \vec{i} + F_y \vec{j} + F_z \vec{k} \quad (2)$$

Subst. (1) em (2), obtemos:

$$\vec{F} = F (\cos \theta_x \vec{i} + \cos \theta_y \vec{j} + \cos \theta_z \vec{k}) \quad (3)$$

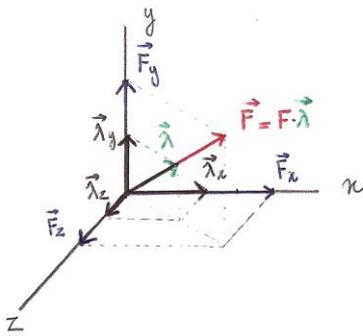
A eq. (3) mostra que a força pode ser escrita como produto escalar de  $F$  com o vetor

$$\vec{\lambda} = \underbrace{\cos \theta_x}_{\vec{\lambda}_x} \vec{i} + \underbrace{\cos \theta_y}_{\vec{\lambda}_y} \vec{j} + \underbrace{\cos \theta_z}_{\vec{\lambda}_z} \vec{k}$$

onde  $\vec{\lambda}$  é denominado vetor unitário ao longo da linha de ação de  $\vec{F}$ .

Realizando algumas operações matemáticas, obtemos:

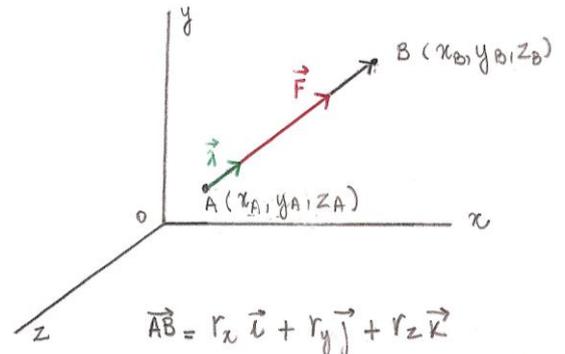
$$\cos^2 \theta_x + \cos^2 \theta_y + \cos^2 \theta_z = 1$$



\*  $\vec{\lambda}$  é o vetor cuja intensidade é igual 1 e cuja a direção e o sentido são os mesmos de  $\vec{F}$ .

### 9. Vetor Força Orientado ao longo de uma reta

Em muitos problemas de estática tridimensional é definida pela coordenada de dois pontos, pelos quais passa sua linha de ação.



O vetor  $\vec{AB}$  é conhecido como vetor posição e é representado pela suas componentes  $r_x$ ,  $r_y$  e  $r_z$ :

$$\vec{AB} = \vec{r} = r_x \vec{i} + r_y \vec{j} + r_z \vec{k}$$

onde:

$$r_x = (x_B - x_A)$$

$$r_y = (y_B - y_A)$$

$$r_z = (z_B - z_A)$$

O vetor unitário  $\vec{\lambda}$  pode ser obtido dividindo-se o vetor  $\vec{AB}$  ( $= \vec{r}$ , vetor posição) por sua intensidade  $AB$  ( $= r$ ).

$$\vec{\lambda} = \frac{\vec{AB}}{AB} = \frac{\vec{r}}{r} = \frac{1}{r} (r_x \vec{i} + r_y \vec{j} + r_z \vec{k})$$

Lembrando que  $\vec{F}$  é igual ao produto escalar de  $F$  e  $\vec{\lambda}$ , temos:

$$\vec{F} = F \vec{\lambda} = \frac{F}{r} (r_x \vec{i} + r_y \vec{j} + r_z \vec{k})$$

Para cada componente:

$$F_x = \frac{F r_x}{r}, \quad F_y = \frac{F r_y}{r} \quad \text{e} \quad F_z = \frac{F r_z}{r}$$

**10. Adição de Forças Concorrentes no Espaço**

A adição de forças concorrentes no espaço é realizada somando-se suas componentes retangulares.

$$\vec{F}_R = \sum \vec{F}$$

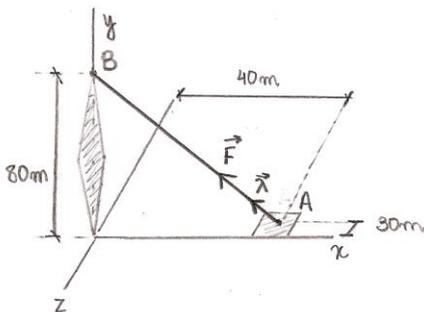
Para cada componente:

$$F_{R,x} = \sum F_x, \quad F_{R,y} = \sum F_y \quad \text{e} \quad F_{R,z} = \sum F_z$$

A intensidade

$$F_R = \sqrt{F_{R,x}^2 + F_{R,y}^2 + F_{R,z}^2}$$

Exemplo 4. Um cabo de sustentação de uma torre está ancorado por meio de um parafuso em A. A tração no cabo é 2500 N. Determine (a) as componentes  $F_x$ ,  $F_y$  e  $F_z$  da força que atua sobre o parafuso e (b) os ângulos  $\theta_x$ ,  $\theta_y$  e  $\theta_z$  que definem a direção da força.



$B(x_B, y_B, z_B)$   
 $A(x_A, y_A, z_A)$

• Componentes do vetor posição

↙ ponto B    ↘ ponto A

$$r_x = x_B - x_A = 0 - 40 = -40\text{m}$$

$$r_y = y_B - y_A = 80 - 0 = +80\text{m}$$

$$r_z = z_B - z_A = 0 - (-30) = +30\text{m}$$

• vetor posição

$$\vec{r} = r_x \vec{i} + r_y \vec{j} + r_z \vec{k}$$

$$\vec{r} = -40\vec{i} + 80\vec{j} + 30\vec{k}$$

• Intensidade do vetor posição

$$AB = r = \sqrt{r_x^2 + r_y^2 + r_z^2} = \sqrt{(-40)^2 + (80)^2 + (30)^2}$$

$$r = 94,3\text{m}$$

• Componentes da força

$$F_x = F \frac{r_x}{r} = \frac{2500 \cdot (-40)}{94,3} = -1060\text{N}$$

$$F_y = F \frac{r_y}{r} = \frac{2500 \cdot (80)}{94,3} = 2121\text{N}$$

$$F_z = F \frac{r_z}{r} = \frac{2500 \cdot (30)}{94,3} = 795\text{N}$$

• Direção da força

$$\cos \theta_x = \frac{F_x}{F} = \frac{-1060}{2500} \rightarrow \theta_x = 115,1^\circ$$

$$\cos \theta_y = \frac{F_y}{F} = \frac{2121}{2500} \rightarrow \theta_y = 32,0^\circ$$

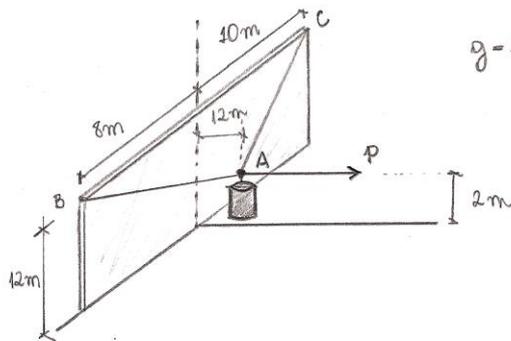
$$\cos \theta_z = \frac{F_z}{F} = \frac{795}{2500} \rightarrow \theta_z = 71,5^\circ$$

**11. Equilíbrio de uma Partícula no Espaço**

Uma partícula estará em equilíbrio no espaço quando a força resultante for igual a zero. Assim:

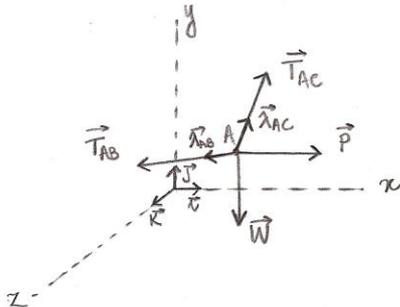
$$\sum F_x = 0, \quad \sum F_y = 0 \quad \text{e} \quad \sum F_z = 0$$

Exemplo 5: Um cilindro de 200kg está pendurado por meio de dois cabos AB e AC, presos ao topo de uma parede vertical. Uma vertical  $\vec{P}$  perpendicular a parede segura o cilindro na posição mostrada. Determine a intensidade de  $\vec{P}$  e a tração em cada cabo.



$$g = 9,81 \text{ m/s}^2$$

• Diagrama de corpo livre



• Decompondo cada força em componentes retangulares

$$\vec{P} = P \vec{i}$$

$$\vec{W} = W \vec{j} = (200 \cdot 9,81) \vec{j} = -(1962 \text{ N}) \vec{j}$$

• Para as forças  $T_{AC}$  e  $T_{AB}$  é preciso primeiro determinar os vetores unitários  $\vec{\lambda}_{AC}$  e  $\vec{\lambda}_{AB}$ . Para determinar os vetores unitários precisamos do vetor posição e de sua intensidade.

$$A(1,2,0); B(0,12,8) \text{ e } C(0,12,-10)$$

$$\vec{AB} = \vec{r}_{AB} = (0-1,2)\vec{i} + (12-2)\vec{j} + (8-0)\vec{k}$$

$$\vec{r}_{AB} = -1,2\vec{i} + 10\vec{j} + 8\vec{k}$$

$$r_{AB} = \sqrt{(-1,2)^2 + (10)^2 + (8)^2} = 12,862 \text{ m}$$

$$\vec{\lambda}_{AB} = \frac{\vec{r}_{AB}}{r_{AB}} = -0,09330\vec{i} + 0,7775\vec{j} + 0,6220\vec{k}$$

$$\vec{T}_{AB} = T_{AB} \cdot \vec{\lambda}_{AB}$$

$$\vec{T}_{AB} = -0,09330 T_{AB} \vec{i} + 0,7775 T_{AB} \vec{j} + 0,6220 T_{AB} \vec{k}$$

• P/  $\vec{T}_{AC}$ :

$$\vec{AC} = \vec{r}_{AC} = (0-1,2)\vec{i} + (12-2)\vec{j} + (-10-0)\vec{k}$$

$$\vec{r}_{AC} = -1,2\vec{i} + 10\vec{j} - 10\vec{k}$$

$$r_{AC} = \sqrt{(-1,2)^2 + (10)^2 + (-10)^2} = 14,193 \text{ m}$$

$$\vec{\lambda}_{AC} = \frac{\vec{r}_{AC}}{r_{AC}} = -0,08455\vec{i} + 0,7046\vec{j} - 0,7046\vec{k}$$

$$\vec{T}_{AC} = T_{AC} \cdot \vec{\lambda}_{AC}$$

$$\vec{T}_{AC} = -0,08455 T_{AC} \vec{i} + 0,7046 T_{AC} \vec{j} - 0,7046 T_{AC} \vec{k}$$

• Aplicando a condição de equilíbrio

$$\sum \vec{F} = 0$$

$$\sum F_x = 0$$

$$P - 0,09330 T_{AB} - 0,08455 T_{AC} = 0 \quad (1)$$

$$\sum F_y = 0$$

$$-1962 + 0,7775 T_{AB} + 0,7046 T_{AC} = 0 \quad (2)$$

$$\sum F_z = 0$$

$$0,6220 T_{AB} - 0,7046 T_{AC} = 0 \quad (3)$$

$$0,7046T_{AC} = 0,6220T_{AB} \quad (4)$$

· Subst. (4) em (2):

$$-1962 + 0,7775T_{AB} + 0,6220T_{AB} = 0$$

$$1,3995T_{AB} = 1962$$

$$T_{AB} = 1402 \text{ N}$$

· Subst.  $T_{AB}$  em (4), temos:

$$T_{AC} = \frac{0,6220 \cdot T_{AB}}{0,7046} = \frac{0,6220 \cdot 1402}{0,7046}$$

$$T_{AC} = 1238 \text{ N}$$

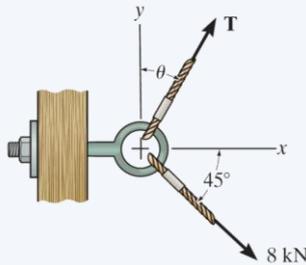
· Subst.  $T_{AB}$  e  $T_{AC}$  em (1)

$$P - 0,09330 \cdot (1402) - 0,08455 \cdot (1238) = 0$$

$$P = 235 \text{ N}$$

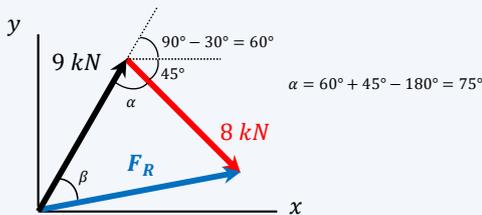
**EXERCÍCIOS RESOLVIDOS**

1. Determine a intensidade e a direção (medida no sentido anti-horário a partir do eixo  $x$  positivo) da força resultante que age sobre o pino. A força  $T = 9\text{ kN}$  e o ângulo  $\theta = 30^\circ$ .



**Resolução pela Regra do Triângulo**

- Aplicando a Regra do Triângulo:



- Aplicando Lei dos Cossenos:

$$F_R = \sqrt{9^2 + 8^2 - 2 \cdot 9 \cdot 8 \cdot \cos 75^\circ}$$

$$= 10,379$$

$F_R = 10,38\text{ kN}$  (RESPOSTA)

- Aplicando Lei dos Senos:

$$\frac{F_R}{\sin \alpha} = \frac{8}{\sin \beta}$$

$$\frac{10,379}{\sin 75^\circ} = \frac{8}{\sin \beta}$$

$$\sin \beta = \frac{8 \cdot \sin 75^\circ}{10,379}$$

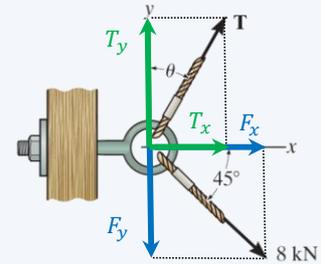
$$\beta = \sin^{-1}\left(\frac{8 \cdot \sin 75^\circ}{10,379}\right) = 48,118^\circ$$

$$\therefore \phi = 60^\circ - \beta = 60^\circ - 48,118^\circ$$

$\phi = 11,88^\circ$  (RESPOSTA)

**Resolução por Decomposição de Vetores**

- Decompondo as Forças:



- Cálculo de  $T_x$  e  $T_y$ :

$$T_x = T \cdot \sin \theta = 9 \cdot \sin(30^\circ) = 4,500\text{ kN}$$

$$T_y = T \cdot \cos \theta = 9 \cdot \cos(30^\circ) = 7,794\text{ kN}$$

- Cálculo de  $F_x$  e  $F_y$ :

$$F_x = F \cdot \cos \theta = 8 \cdot \cos(45^\circ) = 5,657\text{ kN}$$

$$F_y = F \cdot \sin \theta = 8 \cdot \sin(45^\circ) = 5,657\text{ kN}$$

- Cálculo de  $F_{res,x}$ ,  $F_{res,y}$  e  $F_R$ :

$$F_{res,x} = T_x + F_x = 4,500 + 5,657 = 10,157\text{ kN}$$

$$F_{res,y} = T_y - F_y = 7,794 - 5,657 = 2,137\text{ kN}$$

$$F_R = \sqrt{(F_{res,x})^2 + (F_{res,y})^2}$$

$$= \sqrt{(10,157)^2 + (2,137)^2}$$

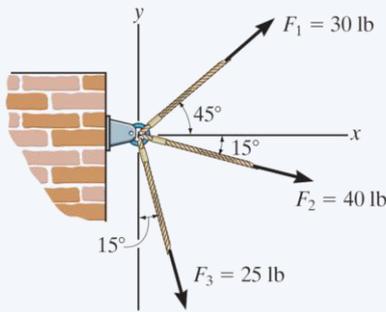
$F_R = 10,379 = 10,38\text{ kN}$  (RESPOSTA)

- Cálculo da Direção ( $\phi$ ) de  $F_R$ :

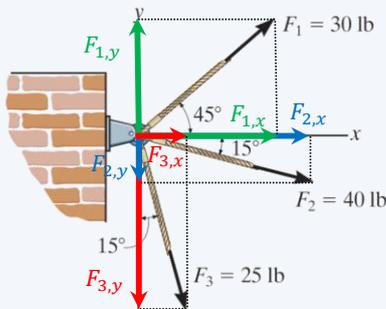
$$\phi = \text{tg}^{-1} \frac{|F_{res,y}|}{|F_{res,x}|} = \text{tg}^{-1} \frac{|2,137|}{|10,157|}$$

$\phi = 11,88^\circ$  (RESPOSTA)

2. Determine a intensidade e a direção (medida no sentido horário a partir do eixo  $x$  positivo) da força resultante que age sobre o pino.



- Decompondo as Forças:



- Cálculo das componentes de  $F_1$ ,  $F_2$  e  $F_3$ :

$$F_{1,x} = F_1 \cdot \cos 45^\circ = 30 \cdot \cos 45^\circ = 21,213 \text{ lb}$$

$$F_{1,y} = F_1 \cdot \sin 45^\circ = 30 \cdot \sin 45^\circ = 21,213 \text{ lb}$$

$$F_{2,x} = F_2 \cdot \cos 15^\circ = 40 \cdot \cos 15^\circ = 38,637 \text{ lb}$$

$$F_{2,y} = F_2 \cdot \sin 15^\circ = 40 \cdot \sin 15^\circ = 10,353 \text{ lb}$$

$$F_{3,x} = F_3 \cdot \sin 15^\circ = 25 \cdot \sin 15^\circ = 6,470 \text{ lb}$$

$$F_{3,y} = F_3 \cdot \cos 15^\circ = 25 \cdot \cos 15^\circ = 24,148 \text{ lb}$$

- Cálculo de  $F_{res,x}$ ,  $F_{res,y}$  e  $F_R$ :

$$F_{res,x} = F_{1,x} + F_{2,x} + F_{3,x}$$

$$= 21,213 + 38,637 + 6,470 = 66,320 \text{ lb}$$

$$F_{res,y} = F_{1,y} - F_{2,y} - F_{3,y}$$

$$= 21,213 - 10,353 - 24,148$$

$$= -13,288 \text{ lb}$$

$$F_R = \sqrt{(F_{res,x})^2 + (F_{res,y})^2}$$

$$= \sqrt{(66,320)^2 + (-13,288)^2}$$

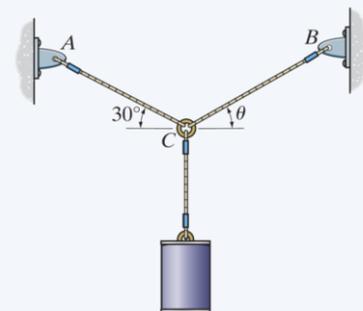
$$F_R = 67,638 = 67,6 \text{ lb} \quad (\text{RESPOSTA})$$

- Cálculo da Direção ( $\phi$ ) de  $F_R$ :

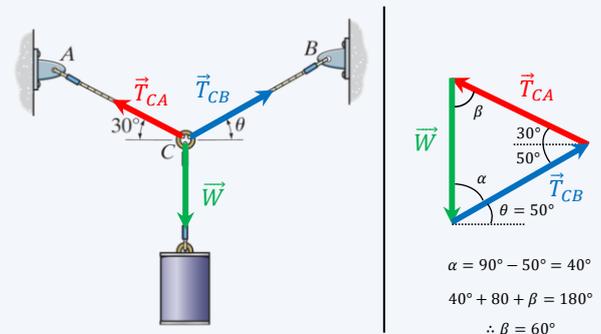
$$\phi = \text{tg}^{-1} \frac{|F_{res,y}|}{|F_{res,x}|} = \text{tg}^{-1} \frac{|-13,288|}{|66,320|}$$

$$\phi = 11,33^\circ \quad (\text{RESPOSTA})$$

3. Utilizando a regra do triângulo, determine a tração desenvolvida nos cabos  $CA$  e  $CB$  necessária para o equilíbrio do cilindro de massa igual a  $10 \text{ kg}$ . Considere  $\theta = 50^\circ$ .



- Aplicando a Regra do Triângulo:



- Aplicando Lei dos Senos:

$$\frac{W}{\sin 80^\circ} = \frac{T_{CA}}{\sin 40^\circ} = \frac{T_{CB}}{\sin 60^\circ}$$

$$\frac{(10 \cdot 9,81)}{\sin 80^\circ} = \frac{T_{CA}}{\sin 40^\circ}$$

$$T_{CA} = \frac{(10 \cdot 9,81) \cdot \sin 40^\circ}{\sin 80^\circ} = 64,030$$

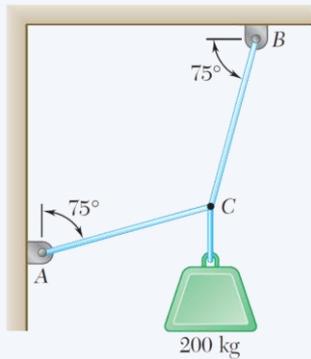
$$T_{CA} = 67,6 \text{ N} \quad (\text{RESPOSTA})$$

$$\frac{(10 \cdot 9,81)}{\sin 80^\circ} = \frac{T_{CB}}{\sin 60^\circ}$$

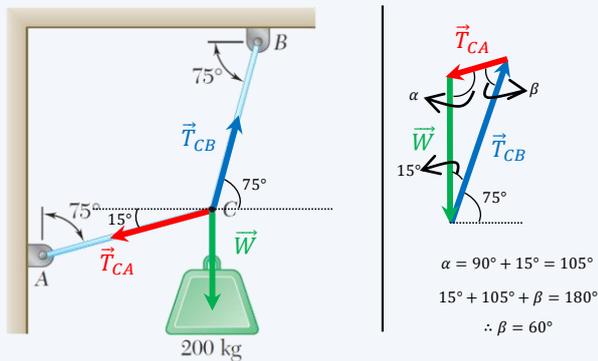
$$T_{CB} = \frac{(10 \cdot 9,81) \cdot \sin 60^\circ}{\sin 80^\circ} = 86,267$$

$$T_{CB} = 86,3 \text{ N} \quad (\text{RESPOSTA})$$

3. Dois cabos estão ligados em C e são carregados tal como mostra a Figura. Determine a tração (a) no cabo AC e (b) no cabo BC.



- Aplicando a Regra do Triângulo:



- Aplicando Lei dos Senos:

$$\frac{W}{\text{sen } 60^\circ} = \frac{T_{CA}}{\text{sen } 15^\circ} = \frac{T_{CB}}{\text{sen } 105^\circ}$$

$$\frac{(10 \cdot 9,81)}{\text{sen } 60^\circ} = \frac{T_{CA}}{\text{sen } 15^\circ}$$

$$T_{CA} = \frac{(10 \cdot 9,81) \cdot \text{sen } 15^\circ}{\text{sen } 60^\circ} = 586 \text{ N}$$

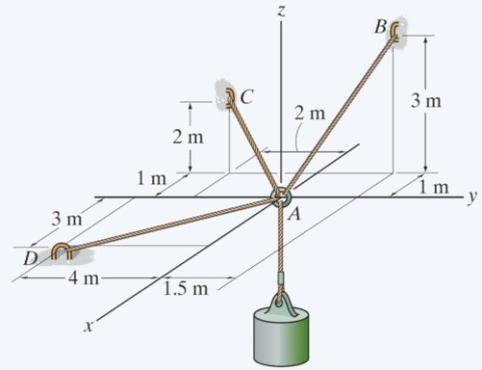
$$T_{CA} = 586 \text{ N} \quad (\text{RESPOSTA})$$

$$\frac{(10 \cdot 9,81)}{\text{sen } 60^\circ} = \frac{T_{CB}}{\text{sen } 105^\circ}$$

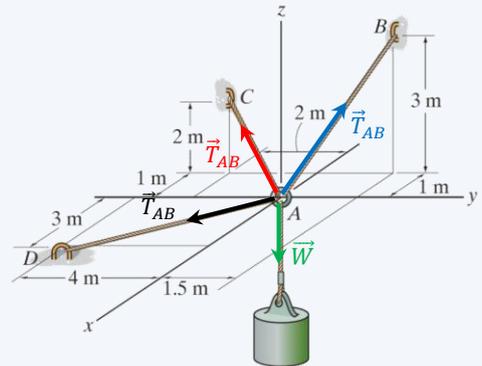
$$T_{CB} = \frac{(10 \cdot 9,81) \cdot \text{sen } 105^\circ}{\text{sen } 60^\circ} = 2,19 \text{ kN}$$

$$T_{CB} = 2,19 \text{ kN} \quad (\text{RESPOSTA})$$

4. Determine a tensão nos cabos AB, AC e AD necessária para equilibrar um cilindro de 75 kg.



- DCL:



- Coordenada dos pontos:

$$A(0,0,0)$$

$$B(-1; 1,5; 3)$$

$$C(-1; -2; 2)$$

$$D(3; -4; 0)$$

- Vetor posição ( $\vec{r}$ ):

$$\begin{aligned} \vec{r}_{AB} &= (-1 - 0)\vec{i} + (1,5 - 0)\vec{j} + (3 - 0)\vec{k} \\ &= -1\vec{i} + 1,5\vec{j} + 3\vec{k} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \vec{r}_{AC} &= (-1 - 0)\vec{i} + (-2 - 0)\vec{j} + (2 - 0)\vec{k} \\ &= -1\vec{i} - 2\vec{j} + 2\vec{k} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \vec{r}_{AD} &= (3 - 0)\vec{i} + (-4 - 0)\vec{j} + (0 - 0)\vec{k} \\ &= 3\vec{i} - 4\vec{j} + 0\vec{k} \end{aligned}$$

- Módulo do vetor posição (r):

$$r_{AB} = \sqrt{(-1)^2 + (1,5)^2 + (3)^2} = 3,50 \text{ m}$$

$$r_{AC} = \sqrt{(-1)^2 + (-2)^2 + (2)^2} = 3,00 \text{ m}$$

$$r_{AD} = \sqrt{(3)^2 + (-4)^2 + (0)^2} = 5,00 \text{ m}$$

- Vetor unitário ( $\vec{\lambda}$ ):

$$\vec{\lambda}_{AB} = \frac{\vec{r}_{AB}}{r_{AB}} = \frac{-1\vec{i} + 1,5\vec{j} + 3\vec{k}}{3,50}$$

$$= -0,286\vec{i} + 0,428\vec{j} + 0,857\vec{k}$$

$$\vec{\lambda}_{AC} = \frac{\vec{r}_{AC}}{r_{AC}} = \frac{-1\vec{i} - 2\vec{j} + 2\vec{k}}{3,00}$$

$$= -0,333\vec{i} - 0,667\vec{j} + 0,667\vec{k}$$

$$\vec{\lambda}_{AD} = \frac{\vec{r}_{AD}}{r_{AD}} = \frac{3\vec{i} - 4\vec{j} + 0\vec{k}}{5,00}$$

$$= 0,600\vec{i} - 0,800\vec{j} - 0\vec{k}$$

- Vetor Força ( $\vec{T}$ ):

$$\vec{T}_{AB} = T_{AB} \cdot \vec{\lambda}_{AB}$$

$$= (-0,286 \cdot T_{AB})\vec{i} + (0,428 \cdot T_{AB})\vec{j}$$

$$+ (0,857 \cdot T_{AB})\vec{k}$$

$$\vec{T}_{AC} = T_{AC} \cdot \vec{\lambda}_{AC}$$

$$= (-0,333 \cdot T_{AC})\vec{i} + (-0,667 \cdot T_{AC})\vec{j}$$

$$+ (0,667 \cdot T_{AC})\vec{k}$$

$$\vec{T}_{AD} = T_{AD} \cdot \vec{\lambda}_{AD}$$

$$= (0,600 \cdot T_{AD})\vec{i} + (-0,800 \cdot T_{AD})\vec{j}$$

$$+ (-0 \cdot T_{AD})\vec{k}$$

- Força Peso ( $\vec{W}$ ):

$$\vec{W} = 0\vec{i} + 0\vec{j} - (75 \cdot 9,81)\vec{k} = -735,75\vec{k}$$

- Equilíbrio de Forças:

$$\sum F_x = 0 : -0,286 \cdot T_{AB} - 0,333 \cdot T_{AC} + 0,600 \cdot T_{AD} = 0$$

$$\sum F_y = 0 : 0,428 \cdot T_{AB} - 0,667 \cdot T_{AC} - 0,800 \cdot T_{AD} = 0$$

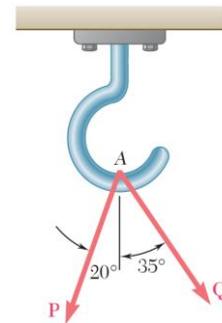
$$\sum F_z = 0 : 0,857 \cdot T_{AB} + 0,667 \cdot T_{AC} - 735,75 = 0$$

- Resolvendo o Sistema de equações:

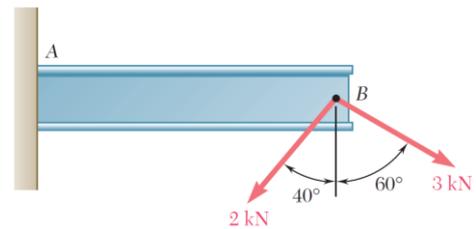
$$T_{AB} = 831 \text{ N}, T_{AC} = 35,4 \text{ N e } T_{AD} = 415 \text{ N}$$

(RESPOSTA)

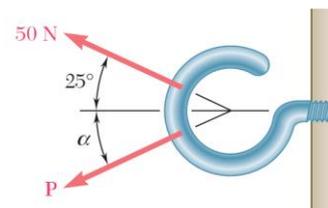
1. Duas forças  $P$  e  $Q$  são aplicadas no ponto  $A$  de um suporte tipo gancho, como mostra a Figura. Sabendo que  $P = 60 \text{ lb}$  e  $Q = 25 \text{ lb}$ , determine a intensidade, a direção e o sentido da resultante usando a regra do triângulo.



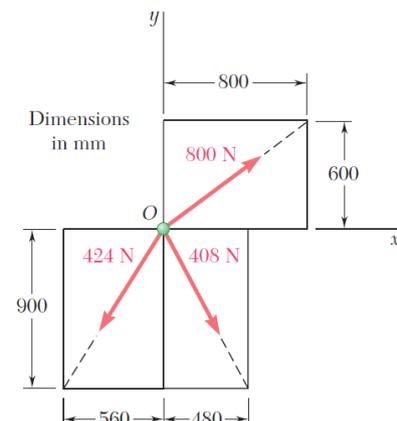
2. Duas forças são aplicadas no ponto  $B$  da viga  $AB$ . Determine a intensidade, a direção e o sentido da resultante usando a regra do triângulo.



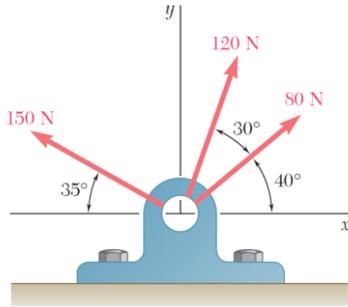
3. Duas forças são aplicadas, como mostra a Figura, a um suporte tipo gancho. Usando trigonometria e sabendo que a intensidade de  $P$  é  $35 \text{ N}$ , determine: (a) o ângulo requerido  $\alpha$  se a resultante  $R$  das duas forças aplicadas no suporte, se for horizontal; (b) a correspondente intensidade de  $R$ .



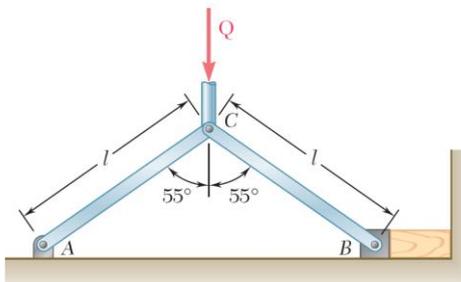
4. Determine as componentes  $x$  e  $y$  de cada uma das forças indicadas.



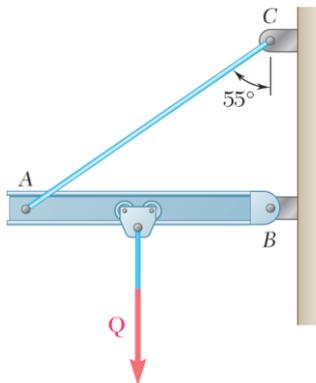
5. Determine as componentes  $x$  e  $y$  de cada uma das forças mostradas.



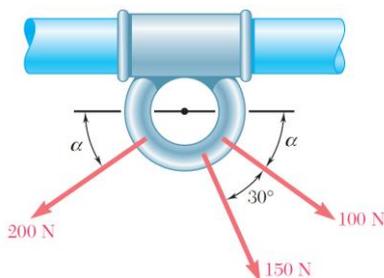
6. O elemento  $CB$  de um torno de bancada (morsa) exerce no bloco  $B$  uma força  $P$  dirigida ao longo da linha  $CB$ . Sabendo que  $P$  deve ter uma componente horizontal de  $1200\text{ N}$ , determine (a) a intensidade da força  $P$ , e (b) a sua componente vertical.



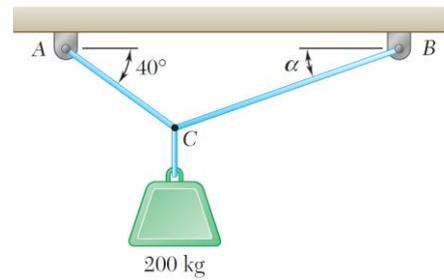
7. Cabo  $AC$  exerce sobre a viga  $AB$  uma força  $P$  dirigida ao longo da linha  $AC$ . Sabendo que  $P$  deve ter uma componente vertical de  $350\text{ lb}$ , determine: (a) a magnitude da força  $P$ ; (b) a sua componente horizontal.



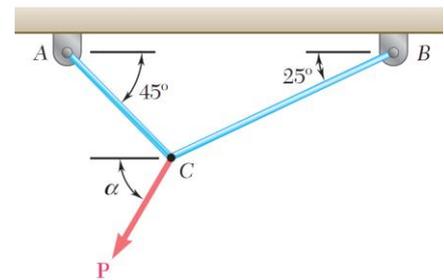
8. Sabendo que  $\alpha = 35^\circ$ , determine a resultante das forças mostradas.



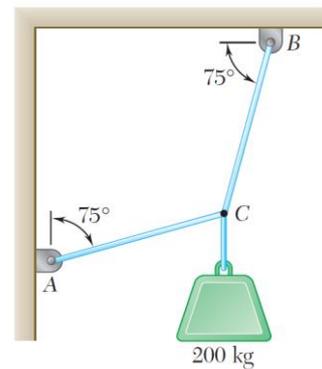
9. Dois cabos estão ligados em  $C$  e são carregados, tal como mostra a Figura. Sabendo que  $\alpha = 20^\circ$ , determine a tração (a) no cabo  $AC$  e (b) no cabo  $BC$ .



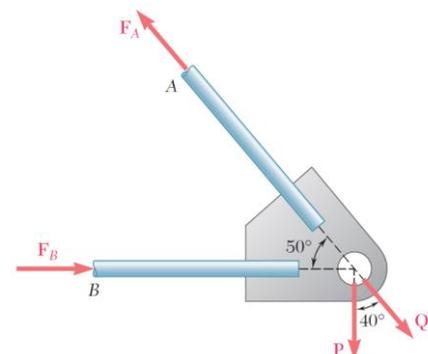
10. Dois cabos estão ligados em  $C$  e são carregado tal como mostra a Figura. Sabendo que  $P = 500\text{ N}$  e  $\alpha = 60^\circ$ , determine a tração: (a) no cabo  $AC$  e (b) no cabo  $BC$ .



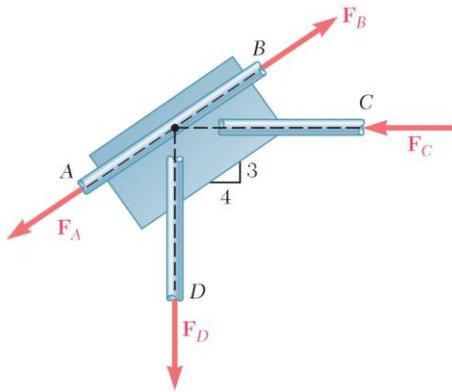
11. Dois cabos estão ligados em  $C$  e são carregados, tal como mostra a Figura. Determine a tração: (a) no cabo  $AC$  e (b) no cabo  $BC$ .



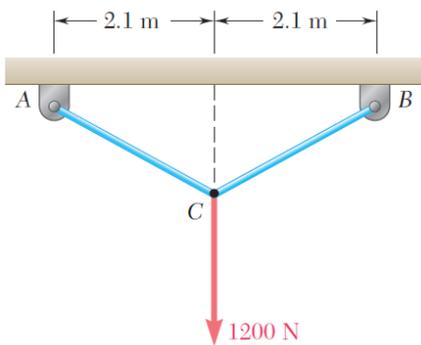
12. Duas forças  $P$  e  $Q$  são aplicados tal como mostra a Figura a conexão de uma aeronave. Sabendo-se que conexão está em equilíbrio e que  $P = 500\text{ lb}$  e  $Q = 650\text{ lb}$ , determine as intensidades das forças exercidas nas hastes  $A$  e  $B$ .



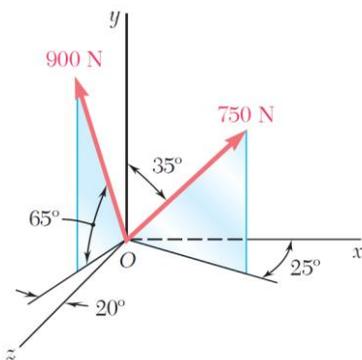
13. A conexão soldada está em equilíbrio, sob a ação das quatro forças mostradas. Sabendo que  $F_A = 8\text{ kN}$  e  $F_B = 16\text{ kN}$ , determine intensidade das outras duas forças,  $F_C$  e  $F_D$ .



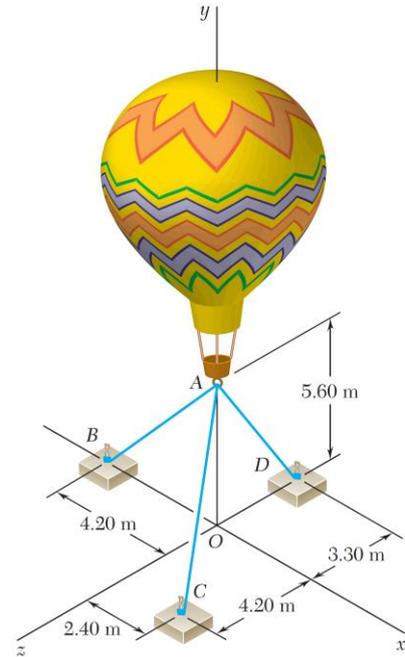
14. Sabendo que as porções  $AC$  e  $BC$  do cabo  $ABC$  devem ser iguais, determine o menor comprimento de cabo que pode ser usado para suportar a carga mostrada se a tração no cabo não puder exceder  $870\text{ N}$ .



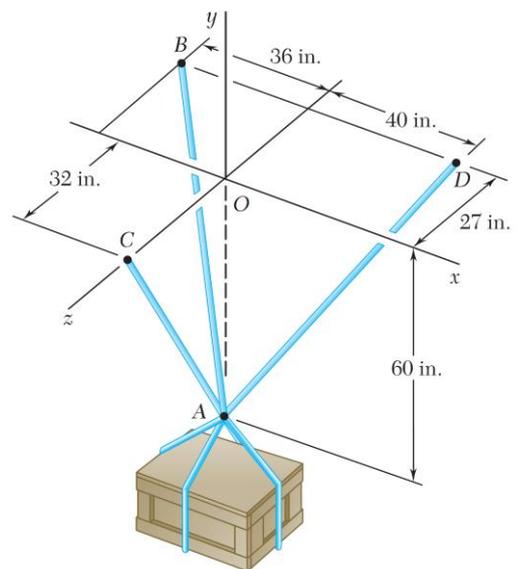
15. Determine: (a) as componentes  $x$ ,  $y$  e  $z$  da força de  $750\text{ N}$  e (b) os ângulos  $\theta_x$ ,  $\theta_y$  e  $\theta_z$  que a força forma com os eixos coordenados.



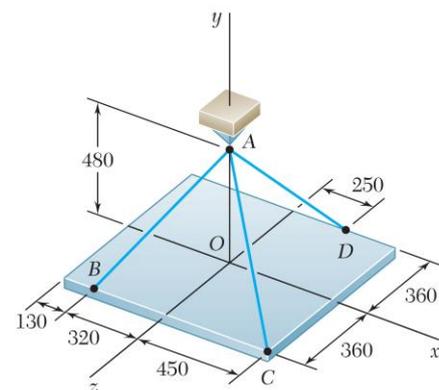
16. Três cabos são usados para amarrar um balão, como mostra a Figura. Determine a força vertical  $P$  exercida pelo balão em  $A$ , sabendo que a tração  $AB$  é  $259\text{ N}$ .



17. Um caixote é sustentado por três cabos, como mostrado na Figura. Determine o peso do caixote, sabendo que a tração no cabo  $AB$  é  $750\text{ lb}$ .



18. Uma placa retangular é sustentada por três cabos, como mostra a Figura. Sabendo que a tração no cabo  $AC$  é  $60\text{ N}$ , determine o peso da placa.



Dimensões em  $mm$

## RESPOSTAS

1.  $R = 77,1 \text{ lb}$  ( $\sphericalangle 85,4^\circ \rightarrow$  com sent. negativo de  $x$ ).
2.  $R = 3,30 \text{ kN}$  ( $\sphericalangle 66,6^\circ$ ).
3. (a)  $\alpha = 37,1^\circ$ ;  
(b)  $R = 73,2 \text{ N}$ .
4. Para:  
 $F = 800 \text{ N}$ :  $F_x = +640 \text{ N}$  e  $F_y = +480 \text{ N}$ ;  
 $F = 424 \text{ N}$ :  $F_x = -224 \text{ N}$  e  $F_y = -360 \text{ N}$ ;  
 $F = 408 \text{ N}$ :  $F_x = +192,0 \text{ N}$  e  $F_y = -360 \text{ N}$ .
5. Para:  
 $F = 80 \text{ N}$ ,  $F_x = 61,3 \text{ N}$  e  $F_y = 51,4 \text{ N}$ ;  
 $F = 120 \text{ N}$ ,  $F_x = 41,0 \text{ N}$  e  $F_y = 112,8 \text{ N}$ ;  
 $F = 150 \text{ N}$ ,  $F_x = -112,9 \text{ N}$  e  $F_y = 86,0 \text{ N}$ .
6. (a)  $P = 1465 \text{ N}$ ;  
(b)  $P_y = 840 \text{ N}$  ( $\downarrow$ ).
7. (a)  $P = 610 \text{ lb}$ ;  
(b)  $P_x = 500 \text{ lb}$  ( $\rightarrow$ ).
8.  $R = 309 \text{ N}$  ( $\sphericalangle 86,6^\circ \rightarrow$  com sent. negativo de  $x$ ).
9. (a)  $T_{AC} = 2,13 \text{ kN}$ ;  
(b)  $T_{BC} = 1,735 \text{ kN}$ .
10. (a)  $T_{AC} = 305 \text{ N}$ ;  
(b)  $T_{BC} = 514 \text{ N}$ .
11. (a)  $T_{AC} = 586 \text{ N}$ ;  
(b)  $T_{BC} = 2190 \text{ N}$ .
12.  $F_A = 1303 \text{ lb}$  e  $F_B = 420 \text{ lb}$ .
13.  $F_C = 6,40 \text{ kN}$  e  $F_D = 480 \text{ kN}$ .
14.  $L = 5,80 \text{ m}$ .
15. (a)  $F_x = +390 \text{ N}$  e  $F_y = +614 \text{ N}$  e  $F_z = +181,8 \text{ N}$ ;  
(b)  $\theta_x = 58,7^\circ$ ,  $\theta_y = 35,0^\circ$  e  $\theta_z = 76,0^\circ$ .
16.  $P = 1031 \text{ N}$  ( $\uparrow$ ).
17.  $W = 2100 \text{ lb}$  ( $\downarrow$ ).
18.  $W = 845 \text{ N}$  ( $\downarrow$ ).

# Capítulo 2 - Sistemas Equivalentes de Forças em Corpos Rígidos

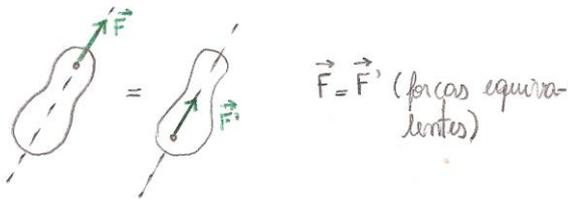
## TEORIA (NOTAS DE AULA)

### 1. Introdução

Neste capítulo estudaremos o efeito de forças exercidas sobre um corpo rígido (corpos que não se deformam) e aprenderemos a substituir um dado sistema de forças por um sistema equivalente mais simples.

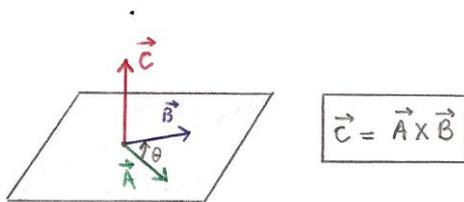
### 2. Princípio da Transmissibilidade

O efeito de uma força externa sobre um corpo rígido permanece inalterado se essa força for movida ao longo de sua linha de ação.



### 3. Produto Vetorial

O produto vetorial entre dois vetores  $\vec{A}$  e  $\vec{B}$  produz um vetor  $\vec{C}$ .



• Intensidade:

$$C = AB \cdot \sin \theta$$

• Direção:

Perpendicular ao plano que contém  $\vec{A}$  e  $\vec{B}$ . A direção é determinada pela regra da mão direita, ou seja, dobrando-se os dedos da mão direita a partir do vetor  $\vec{A}$  até  $\vec{B}$ , o polegar aponta a direção de  $\vec{C}$ .

• Propriedades:

\* Associativa:

$$a(\vec{A} \times \vec{B}) = (a\vec{A}) \times \vec{B} = \vec{A} \times (a\vec{B}) = (\vec{A} \times \vec{B})a$$

\* Distributiva da adição:

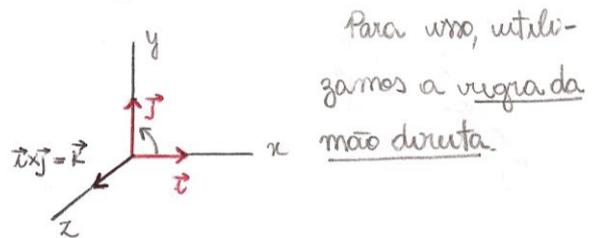
$$\vec{A} \times (\vec{B} + \vec{D}) = (\vec{A} \times \vec{B}) + (\vec{A} \times \vec{D})$$

\* A propriedade comutativa não é válida

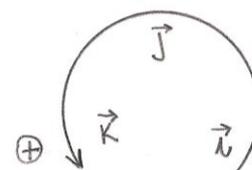
$$\vec{A} \times \vec{B} \neq \vec{B} \times \vec{A}$$

### 4. Produto Vetorial em Termo das Componentes Retangulares

Vamos determinar agora o produto vetorial de dois vetores unitários quaisquer entre  $\vec{i}$ ,  $\vec{j}$  e  $\vec{k}$ .



A partir da regra da mão direita, obtemos um esquema simples:



Considerando o produto vetorial entre dois vetores  $\vec{A}$  e  $\vec{B}$ , escremos em termos de componentes retangulares:

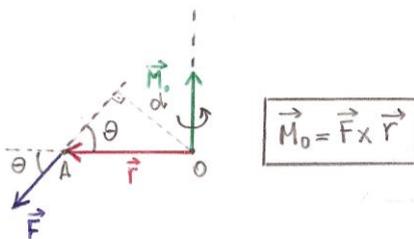
$$\begin{aligned} \vec{A} \times \vec{B} &= (A_x \vec{i} + A_y \vec{j} + A_z \vec{k}) \times (B_x \vec{i} + B_y \vec{j} + B_z \vec{k}) \\ \vec{A} \times \vec{B} &= (A_y B_z - A_z B_y) \vec{i} + (A_x B_z - A_z B_x) \vec{j} + \\ &+ (A_x B_y - A_y B_x) \vec{k} \end{aligned}$$

A eq. acima pode ser escrita na forma de um determinante.

$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix}$$

### 5. Momento de uma Força em relação a um ponto

O momento de uma força  $\vec{F}$  em relação a um ponto  $O$  (figura abaixo) é definido vetorialmente como:



onde:

$\vec{r}$  = vetor posição, liga o ponto de referência ( $O$ ) ao ponto de aplicação da força ( $A$ ).

$\theta$  = ângulo entre  $\vec{r}$  e a linha da ação da força

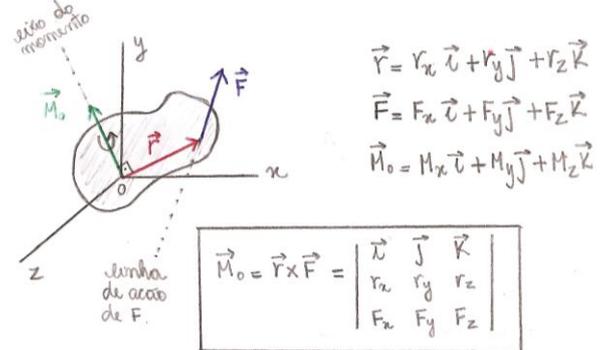
- Intermedidade:

$$M_o = (\vec{r} \times \vec{F}) \cdot \vec{n} = F \cdot d$$

$[M_o] = \text{N}\cdot\text{m}, \text{lb}\cdot\text{ft}, \text{lb}\cdot\text{in}$   
 ↳  $\downarrow$  libras vezes pés      ↳ libras vezes polegadas.

### Componentes Retangulares do Momento de uma Força

Para simplificar a determinação do momento de uma força no espaço, decomponemos a força e o vetor posição em componentes retangulares  $x, y$  e  $z$ .



onde:

$r_x, r_y$  e  $r_z$  = componente  $x, y$  e  $z$  do vetor posição (de  $O$  até qualquer ponto da linha de ação de  $F$ )

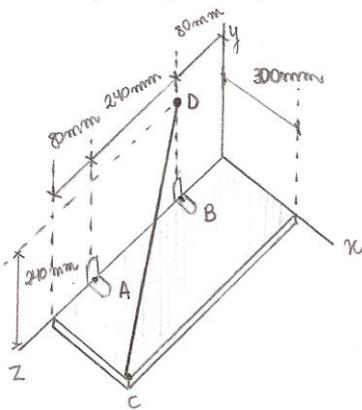
$F_x, F_y$  e  $F_z$  = componentes  $x, y$  e  $z$  do vetor força.

### 4.2. MOMENTO RESULTANTE DE UM SISTEMA DE FORÇAS

Se um corpo é submetido a ação de várias forças, o momento resultante é dado por:

$$\vec{M}_{R,O} = \sum (\vec{r} \times \vec{F})$$

Exemplo 1. Uma placa retangular é sustentada pelos suportes A e B e por um fio CD. Sabendo que a tração no fio é de 200N, determine o momento em relação a A da força exercida pelo fio no ponto C.



$F = 200\text{ N}$

• Vektor posição  $\vec{r}_{AC}$ :

$A(0, 0, 0,32)$ ;  $C(0,3, 0, 0,32)$  e  $D(0,3, 0,24, 0,08)$

$\vec{r}_{AC} = \vec{AC} = (0,3-0)\vec{i} + (0-0)\vec{j} + (0,32-0,32)\vec{k}$

$\vec{r}_{AC} = 0,3\vec{i} + 0,08\vec{k}$

• Vektor unitário  $\vec{\lambda}_{CD}$ :

Para determinar o vetor unitário  $\vec{\lambda}_{CD}$  precisamos do vetor posição do fio CD e de sua intensidade.

$\vec{r}_{CD} = \vec{CD} = (0-0,3)\vec{i} + (0,24-0)\vec{j} + (0,08-0,32)\vec{k}$

$\vec{r}_{CD} = -0,3\vec{i} + 0,24\vec{j} - 0,32\vec{k}$

$r_{CD} = \sqrt{(0,3)^2 + (0,24)^2 + (-0,32)^2} = 0,50\text{ m}$

$\vec{\lambda}_{CD} = \frac{\vec{r}_{CD}}{r_{CD}} = -0,6\vec{i} + 0,48\vec{j} - 0,64\vec{k}$

• Determinando o vetor força  $\vec{F}$ :

$\vec{F} = F \lambda_{CD} = 200 (-0,6\vec{i} + 0,48\vec{j} - 0,64\vec{k})$

$\vec{F} = -120\vec{i} + 96\vec{j} - 128\vec{k}$

• Momento em relação a C.

$\vec{M}_C = \vec{r}_{AC} \times \vec{F} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} & \vec{i} & \vec{j} \\ 0,3 & 0 & 0,08 & -120 & 96 \\ -120 & 96 & -128 & -120 & 96 \end{vmatrix}$

$\vec{M}_C = [0,08 \cdot (-120)\vec{j} + 0,3 \cdot 96\vec{k}] - [0,3 \cdot (-128)\vec{j} + 0,08 \cdot 96\vec{i}]$

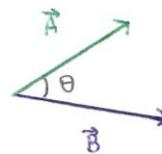
$\vec{M}_C = -9,6\vec{j} + 28,8\vec{k} + 38,4\vec{j} - 7,68\vec{i}$

$\vec{M}_C = -7,68\vec{i} + 28,8\vec{j} + 28,8\vec{k}$

$\therefore \vec{M}_C = -(7,68\text{ N}\cdot\text{m})\vec{i} + (28,8\text{ N}\cdot\text{m})\vec{j} + (28,8\text{ N}\cdot\text{m})\vec{k}$

6. Produto Escalar

O produto escalar de dois vetores  $\vec{A}$  e  $\vec{B}$  é definido como:



$\vec{A} \cdot \vec{B} = A \cdot B \cdot \cos \theta$

• Propriedades:

\* Comutativa =  $\vec{A} \cdot \vec{B} = \vec{B} \cdot \vec{A}$

\* Multiplicação por escalar =  $a(\vec{A} \cdot \vec{B}) = (a\vec{A}) \cdot \vec{B} = \vec{A} \cdot (a\vec{B})$

\* Distributiva =  $\vec{A} \cdot (\vec{B} + \vec{D}) = (\vec{A} \cdot \vec{B}) + (\vec{A} \cdot \vec{D})$

Produto Escalar em termos das Componentes Retangulares

O produto escalar de dois vetores  $\vec{A}$  e  $\vec{B}$  pode ser expresso em componentes retangulares.

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = (A_x \vec{i} + A_y \vec{j} + A_z \vec{k}) \cdot (B_x \vec{i} + B_y \vec{j} + B_z \vec{k})$$

Da definição de produto escalar, temos:

$$\begin{aligned} \vec{i} \cdot \vec{i} &= 1 & \vec{j} \cdot \vec{j} &= 1 & \vec{k} \cdot \vec{k} &= 1 \\ \vec{i} \cdot \vec{j} &= 0 & \vec{j} \cdot \vec{k} &= 0 & \vec{k} \cdot \vec{i} &= 0 \end{aligned}$$

Assim:

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z$$

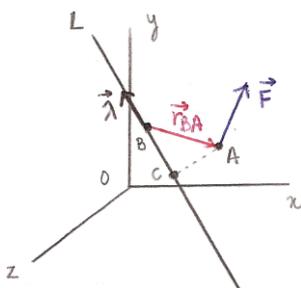
### 7. Produto Triplo Misto

O produto triplo misto entre três vetores  $\vec{A}$ ,  $\vec{B}$  e  $\vec{C}$ , é expresso através do determinante.

$$\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = \begin{vmatrix} A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \\ C_x & C_y & C_z \end{vmatrix}$$

### 8. Momento de uma Força em Relação a um Eixo

Em algumas situações precisamos determinar o momento em relação a um eixo específico.



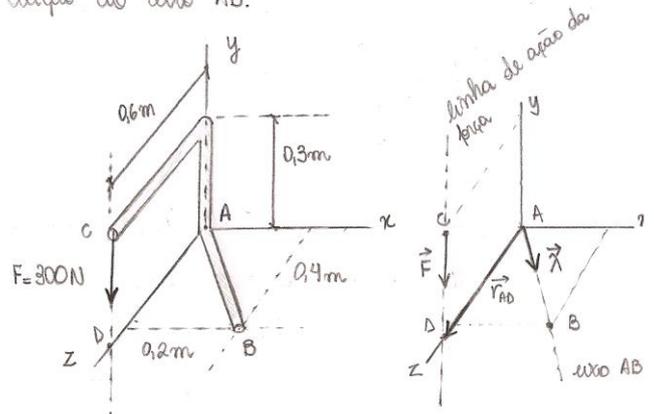
O momento da força  $\vec{F}$  aplicada em A em relação ao eixo BL é dado por:

$$M_{BL} = \vec{\lambda} \cdot \vec{M}_B = \vec{\lambda} \cdot (\vec{r}_{BA} \times \vec{F}) = \begin{vmatrix} \lambda_x & \lambda_y & \lambda_z \\ r_x & r_y & r_z \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix}$$

onde:

$$\begin{aligned} \vec{r}_{BA} &= r_x \vec{i} + r_y \vec{j} + r_z \vec{k} = \vec{r}_A - \vec{r}_B = \\ &= (x_A - x_B) \vec{i} + (y_A - y_B) \vec{j} + (z_A - z_B) \vec{k} \end{aligned}$$

Exemplo 2. Determine o momento  $\vec{M}_{AB}$  produzido pela força  $\vec{F}$ , que tende a girar o tubo em relação ao eixo AB.



• Vetor unitário do eixo AB

$$\vec{r}_{AB} = \vec{AB} = (x_B - x_A) \vec{i} + (y_B - y_A) \vec{j} + (z_B - z_A) \vec{k}$$

$$\vec{r}_{AB} = 0,2 \vec{i} + 0,4 \vec{k}$$

$$r_{AB} = \sqrt{0,2^2 + 0,4^2} = 0,4472$$

$$\lambda = \frac{\vec{r}_{AB}}{r_{AB}} = \boxed{0,4472 \vec{i} + 0,8944 \vec{k}}$$

• Vetor posição:

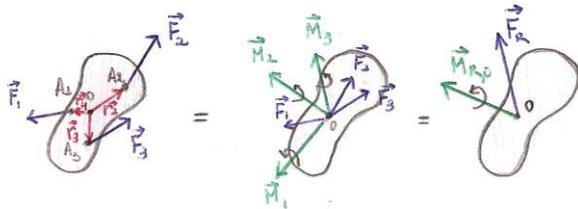
De acordo com o princípio da equivalência podemos utilizar qualquer vetor posição que tenha origem em algum ponto do eixo AB e fuja na linha de ação da força (CD). Para facilitar vamos escolher o vetor  $\vec{r}_{AD}$ .

$$\vec{r}_{AD} = 0,6 \vec{k}$$



Qualquer\* sistema de forças, por mais complexo que seja, pode ser reduzido a um sistema força-binário equivalente atuando em O.

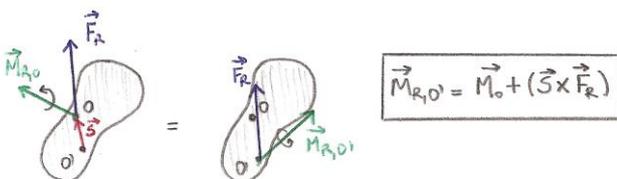
\* concorrentes, coplanares e paralelas.



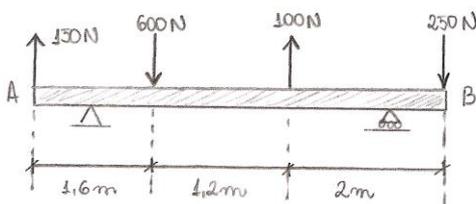
O sistema força-binário equivalente é definido pelas equações:

$$\vec{F}_R = \sum \vec{F} \quad ; \quad \vec{M}_{R,O} = \sum \vec{M} = \sum (\vec{r} \times \vec{F})$$

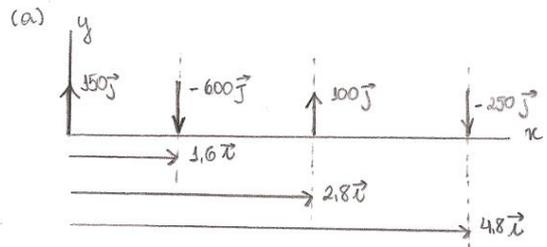
Uma vez que um sistema de forças tenha sido reduzido a uma força e um binário no ponto O, pode ser facilmente reduzido em uma força e um binário em outro ponto O'.



**Exemplo 3.** Uma viga de 4,80m está sujeita as três forças mostradas na figura. Reduza o sistema de forças dado a (a) sistema força-binário equivalente em A, (b) um sistema força-binário equivalente em B, (c) a uma força única ou resultante.



\* desconsiderando as reações de apoio.



(a) Força-binário em A:

$$\vec{F}_R = \sum \vec{F} = 150\vec{j} - 600\vec{j} + 100\vec{j} - 250\vec{j} = -600\vec{j}$$

$$\boxed{\vec{F}_R = -(600\text{N})\vec{j}}$$

$$\vec{M}_A = \sum (\vec{r} \times \vec{F})$$

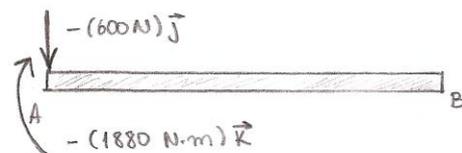
$$\vec{M}_A = [(1,6\vec{i}) \times (-600\vec{j})] + [(2,8\vec{i}) \times (100\vec{j})] + [(4,8\vec{i}) \times (-250\vec{j})]$$

$$\vec{M}_A = -960\vec{k} + 280\vec{k} - 1200\vec{k}$$

$$\vec{M}_A = -1880\vec{k}$$

$$\vec{M}_A = -(1880\text{N}\cdot\text{m})\vec{k}$$

$$\boxed{\vec{F}_R = 600\text{N}(\downarrow)} \quad \text{e} \quad \boxed{\vec{M}_A = 1880\text{N}\cdot\text{m}(\downarrow)}$$



(b) Força-binário em B

A força resultante permanecerá inalterada

$$\vec{M}_B = \vec{M}_A + (\vec{r}_{BA} \times \vec{F}_R)$$

$$\text{onde } \vec{r}_{BA} = \vec{BA} = -4,8\vec{i}$$

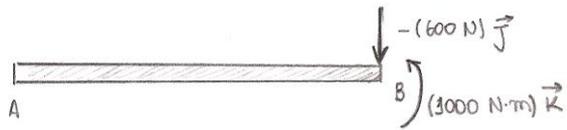
$$\vec{M}_B = -1880\vec{k} + [(-4,8\vec{i}) \times (-600\vec{j})]$$

$$\vec{M}_B = -1880\vec{k} + 2880\vec{k}$$

$$\vec{M}_B = 1000\vec{k}$$

$$\vec{M}_B = (1000\text{N}\cdot\text{m})\vec{k}$$

$$\boxed{\vec{F}_R = 600\text{N}(\downarrow)} \quad \text{e} \quad \boxed{\vec{M}_B = 1000\text{N}\cdot\text{m}(\uparrow)}$$



(c) • Força resultante

$$\vec{r} \times \vec{F}_2 = \vec{M}_A$$

onde:  $\vec{r} = r_x \vec{i}$

$$(r_x \vec{i}) \times (-600 \vec{j}) = -1880 \vec{k}$$

$$-600 r_x \vec{k} = -1880 \vec{k}$$

$$r_x = \frac{1880}{600}$$

$$r_x = 3,13 \text{ m}$$

EXERCÍCIOS RESOLVIDOS

1. Determine o momento em relação a origem  $O$  da força  $F = 4i + 5j - 3k$  que atua em um ponto  $A$ . Suponha que o vetor posição  $A$  seja  $r = 2i - 3j + 4k$ .

- Cálculo do momento:

$$\vec{M}_O = \vec{r} \times \vec{F} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ r_x & r_y & r_z \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 2 & -3 & 4 \\ 4 & 5 & -3 \end{vmatrix}$$

$$= -9\vec{i} + 16\vec{j} - 10\vec{k} + 6\vec{j} - 20\vec{i} + 12\vec{k}$$

$$\vec{M}_O = -11\vec{i} + 22\vec{j} + 2\vec{k} \quad (\text{RESPOSTA})$$

2. Dados os vetores  $P = 3i - j + 2k$  e  $Q = Q_x i + 5j - 3k$ . Determine o valor de  $Q_x$  para qual o valor do produto escalar entre os dois vetores é igual a 1.

- Produto escalar entre os vetores  $\vec{P}$  e  $\vec{Q}$ :

$$\vec{P} \cdot \vec{Q} = 1$$

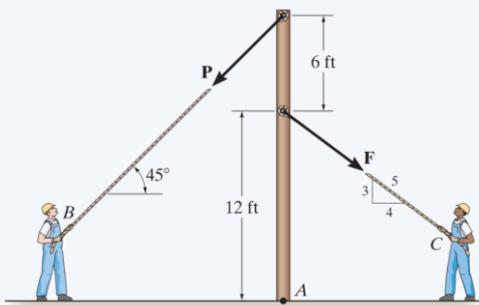
$$(3\vec{i} - \vec{j} + 2\vec{k}) \cdot (Q_x \vec{i} + 5\vec{j} - 3\vec{k}) = 1$$

$$3Q_x + (-1)5 + 2(-3) = 1$$

$$3Q_x - 11 = 1$$

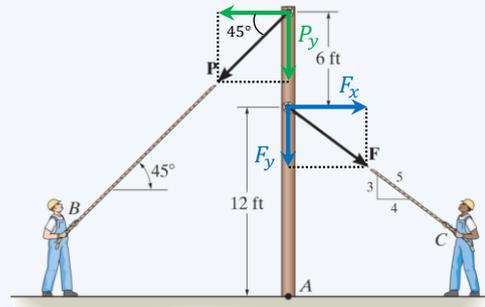
$$Q_x = 4 \quad (\text{RESPOSTA})$$

3. Dois homens exercem forças de  $F = 80 \text{ lb}$  e  $P = 50 \text{ lb}$  sobre as cordas. Determine o momento de cada força em relação a  $A$ . Em que sentido o poste girará, horário ou anti-horário?



- Decompondo as forças:

$P_x$



Apenas as componentes  $P_x$  e  $F_x$  produzem momento em relação a  $A$ .

- Momento da força  $P$  em relação a  $A$ :

$$(M_A)_B = P_x \cdot (6 + 12)$$

$$= P \cdot \cos(45^\circ) \cdot 18 = 50 \cdot \cos(45^\circ) \cdot 18$$

$$(M_A)_B = 6,36 \text{ lb} \cdot \text{ft} \quad (\curvearrowright) \quad (\text{RESPOSTA})$$

- Momento da força  $F$  em relação a  $A$ :

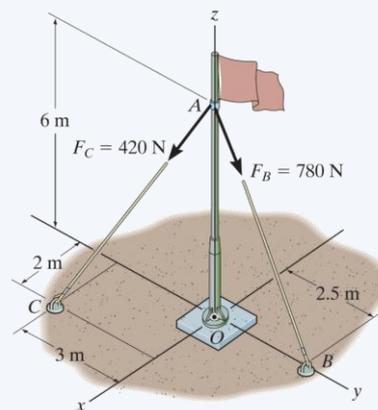
$$(M_A)_C = F_x \cdot \left(\frac{4}{5}\right) \cdot 12$$

$$= 80 \cdot \left(\frac{4}{5}\right) \cdot 12$$

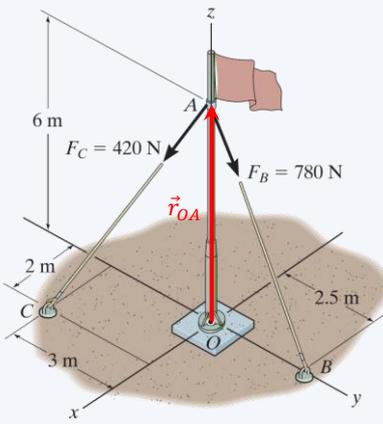
$$(M_A)_C = 768 \text{ lb} \cdot \text{ft} \quad (\curvearrowleft) \quad (\text{RESPOSTA})$$

Como  $(M_A)_B < (M_A)_C$  o poste girará no sentido horário.

4. Determine o momento produzido pela força  $F_C$  sobre o ponto  $O$ . Expresse os resultados em coordenadas cartesianas.



- DCL:



- Coordenada dos pontos:

$$A(0,0,0)$$

$$B(0,0,6)$$

$$C(0; 2,5; 0)$$

$$D(2; -3; 0)$$

- Vetor posição ( $\vec{r}$ ):

$$\vec{r}_{AC} = 2\vec{i} - 3\vec{j} - 6\vec{k}$$

$$\vec{r}_{OA} = 0\vec{i} + 0\vec{j} + 6\vec{k}$$

- Módulo do vetor posição ( $r$ ):

$$r_{AC} = \sqrt{(2)^2 + (-3)^2 + (-6)^2} = 7,00 \text{ m}$$

Não será necessário determinar o módulo do vetor  $\vec{r}_{OA}$ .

- Vetor unitário ( $\vec{\lambda}$ ):

$$\vec{\lambda}_{AC} = \frac{\vec{r}_{AC}}{r_{AC}} = \frac{2\vec{i} - 3\vec{j} - 6\vec{k}}{7,00}$$

$$= 0,286\vec{i} - 0,428\vec{j} - 0,857\vec{k}$$

Não será necessário determinar o vetor  $\vec{\lambda}_{OA}$ .

- Vetor Força ( $\vec{F}_C$ ):

$$\vec{F}_C = F_C \cdot \vec{\lambda}_{AC}$$

$$\begin{aligned} &= (0,286 \cdot F_C)\vec{i} + (-0,428 \cdot F_C)\vec{j} \\ &\quad + (-0,857 \cdot F_C)\vec{k} \\ &= (0,286 \cdot 420)\vec{i} + (-0,428 \cdot 420)\vec{j} \\ &\quad + (-0,857 \cdot 420)\vec{k} \\ &= (120,12)\vec{i} + (-179,76)\vec{j} + (-359,94)\vec{k} \\ &= 120,12\vec{i} - 179,76\vec{j} - 359,94\vec{k} \end{aligned}$$

- Cálculo do Momento ( $\vec{M}_O$ ):

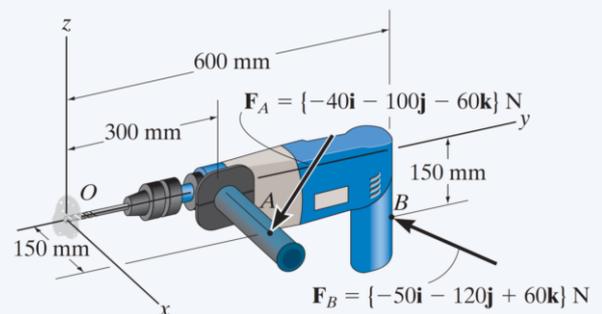
$$\vec{M}_O = \vec{r}_{OA} \times \vec{F}_C = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ r_x & r_y & r_z \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} & \vec{i} & \vec{j} \\ 0 & 0 & 6 & 0 & 0 \\ 120,12 & -179,76 & -359,94 & 120,12 & -179,76 \end{vmatrix}$$

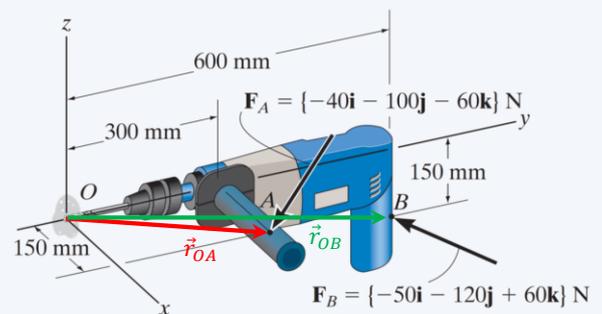
$$= 720,72\vec{j} + 1078,56\vec{i}$$

$$\vec{M}_O = (1,078\vec{i} + 0,721\vec{j}) \text{ kNm (RESPOSTA)}$$

5. Determine o momento produzido pelas forças  $F_A$  e  $F_B$  sobre o ponto  $O$  localizado na broca da furadeira. Expresse os resultados em coordenadas cartesianas.



- DCL:



- Coordenada dos pontos:

$$O(0,0,0)$$

$$A(0,15; 0,3; 0,03) \text{ em metros}$$

$$B(0; 0,6; -0,15)$$

- Vetor posição ( $\vec{r}$ ):

$$\begin{aligned} \vec{r}_{OA} &= (0,15 - 0)\vec{i} + (0,3 - 0)\vec{j} + (0 - 0)\vec{k} \\ &= 0,15\vec{i} + 0,3\vec{j} + 0\vec{k} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \vec{r}_{OB} &= (0 - 0)\vec{i} + (0,6 - 0)\vec{j} + (-0,15 - 0)\vec{k} \\ &= 0\vec{i} + 0,6\vec{j} - 0,15\vec{k} \end{aligned}$$

- Cálculo do Momento ( $\vec{M}_{O,A}$ ):

$$\begin{aligned} \vec{M}_{O,A} &= \vec{r}_{OA} \times \vec{F}_A = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ r_x & r_y & r_z \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} & \vec{i} & \vec{j} \\ 0,15 & 0,3 & 0 & 0,15 & 0,3 \\ -40 & -100 & -60 & -40 & -100 \end{vmatrix} \\ &= -18,00\vec{i} + 9,00\vec{j} - 3,00\vec{k} \end{aligned}$$

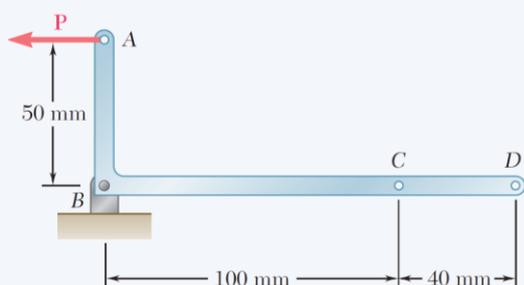
$$\vec{M}_{O,A} = (-18,00\vec{i} + 9,00\vec{j} - 3,00\vec{k})Nm \text{ (RESPOSTA)}$$

- Cálculo do Momento ( $\vec{M}_{O,B}$ ):

$$\begin{aligned} \vec{M}_{O,B} &= \vec{r}_{OB} \times \vec{F}_B = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ r_x & r_y & r_z \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} & \vec{i} & \vec{j} \\ 0 & 0,6 & -0,15 & 0 & 0,6 \\ -50 & -120 & -60 & -50 & -120 \end{vmatrix} \\ &= 18,00\vec{i} + 7,50\vec{j} + 30,0\vec{k} \end{aligned}$$

$$\vec{M}_{O,B} = (18,00\vec{i} + 7,50\vec{j} + 30,0\vec{k})Nm \text{ (RESPOSTA)}$$

6. Uma força  $P$  de  $50\text{ N}$  atua sobre uma alavanca em ângulo como mostrado na Figura. Substitua  $P$  por (a) um sistema força-binário equivalente em  $B$



(a)

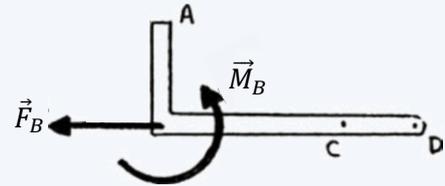
- Força Equivalente em  $B$  ( $\vec{F}_B$ ):

$$\vec{F}_B = -P\vec{i} = -50,0\vec{i}$$

- Momento Equivalente em  $B$  ( $\vec{M}_B$ ):

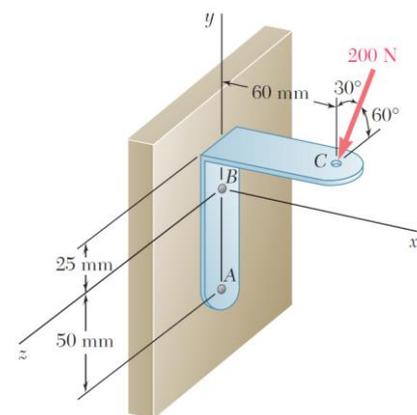
$$\begin{aligned} \vec{M}_B &= \vec{r}_{BA} \times \vec{P} \\ &= (0,05\vec{j}) \times (-50,0\vec{i}) \\ &= 2,50 \end{aligned}$$

$$\vec{M}_B = (2,50\vec{k})Nm \text{ (RESPOSTA)}$$

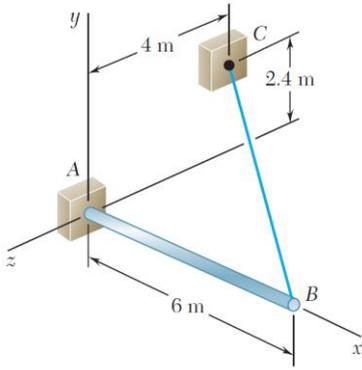


## PROBLEMAS

1. Determine o momento em relação à origem  $O$ , da força  $F = 4i + 5j - 3k$ , que atua em um ponto  $A$ . Suponha que o vetor posição  $A$  seja: (a)  $r = 2i - 3j + 4k$ ; (b)  $r = 2i + 2,5j - 1,5k$ ; (c)  $r = 2i + 5j + 6k$ .
2. Uma força de  $200\text{ N}$  é aplicada em um suporte  $ABC$  como mostrado na Figura. Determine o momento da força sobre  $A$ .



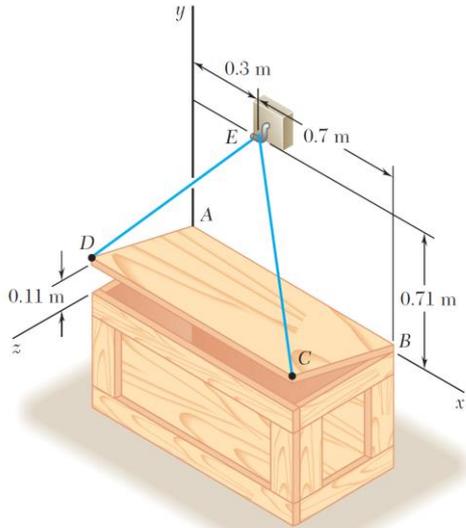
3. Uma barra de  $6\text{ m}$ , tem uma ponta fixada em  $A$ . Um cabo de aço é esticado da ponta livre  $B$  da barra ao ponto  $C$  localizado na parede vertical. Se a tensão no cabo é  $2,5\text{ kN}$ , determine o momento que a força exerce sobre  $A$ , através do cabo  $B$ .



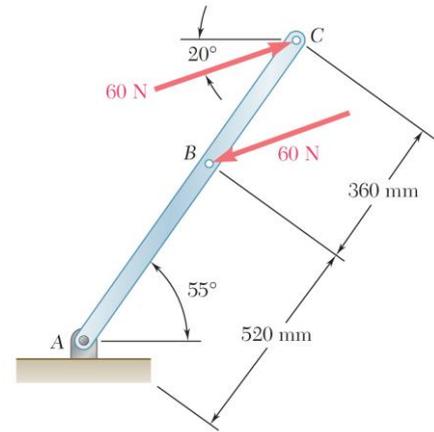
4. Dados os vetores  $P = 3i - j + 2k$ ,  $Q = 4i + 5j - 3k$  e  $S = -2i + 3j - k$ , calcule os produtos escalares  $P \cdot Q$ ,  $P \cdot S$  e  $Q \cdot S$ .

5. Dados os vetores  $P = 4i - 2j + 3k$ ,  $Q = 2i + 4j - 5k$  e  $S = S_x i - j + 2k$ , determine o valor de  $S_x$  para qual os três vetores são coplanares.

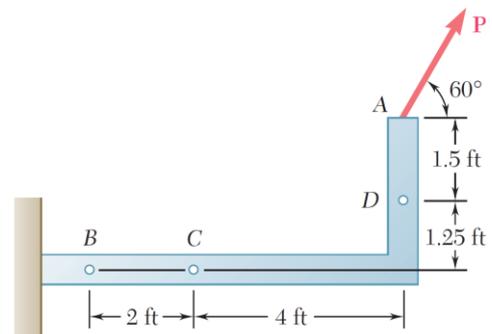
6. A tampa  $ABCD$  de uma caixa de armazenagem, de  $0,61\text{ m} \times 1,0\text{ m}$ , é articulada ao longo do lado  $AB$  e mantida aberta com uma corda  $DEC$ , lançada sem atrito a um gancho em  $E$ . Sabe-se que a tração na corda é  $66\text{ N}$ , determine o momento em relação a cada um dos eixos de coordenadas da força exercida pela corda em  $D$ .



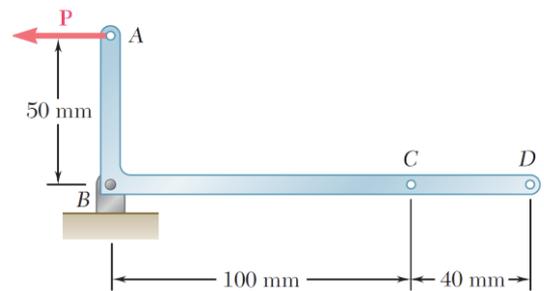
7. Duas forças paralelas de  $60\text{ N}$  são aplicadas a uma alavanca como mostrado na Figura. Determine o momento do binário formado pelas duas forças: (a) resolvendo para cada componente horizontal e vertical e adicionado os momentos dos binários resultantes; (b) usando a distância perpendicular entre as duas forças; (c) somando o momento de duas forças em relação ao ponto  $A$ .



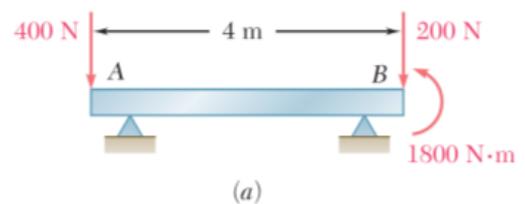
8. Uma força  $P$  de  $160\text{ lb}$  é aplicada no ponto  $A$  de um elemento estrutural. Substitua  $P$  por (a) um sistema força-binário equivalente em  $C$ , (b) um sistema equivalente que consista em uma força vertical em  $B$  e uma segunda força em  $D$ .

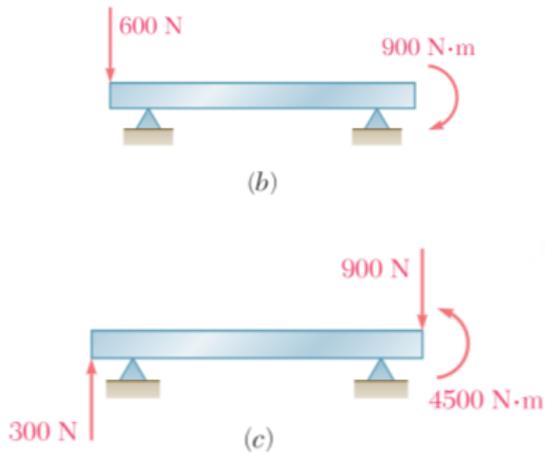


9. Uma força  $P$  de  $80\text{ N}$  atua sobre uma alavanca com o ângulo mostrado na Figura. (a) Substitua  $P$  por um sistema força-binário equivalente  $B$ ; (b) encontre as duas forças verticais em  $C$  e  $D$  que seja equivalente ao binário encontrado na parte (a).

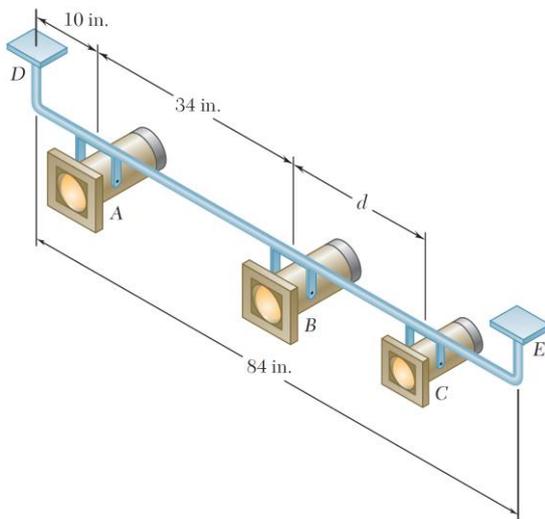


10. Uma viga de  $4\text{ m}$  de comprimento, está sujeita a uma variedade de cargas, substitua cada carga por um sistema força-binário equivalente na extremidade  $A$  da viga.

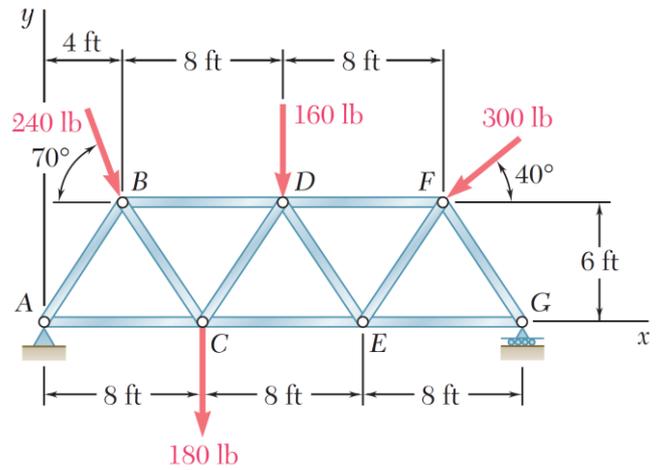




11. Três refletores de palco são montados em um tubo, como mostra a Figura. As luzes em **A** e **B**, que pesam 4,1 lb cada uma, enquanto outra em **C** pesa 3,5 lb. (a) Se  $d = 25$  in, determine a distância do ponto **D** até a linha de ação da resultante dos pesos dos três refletores; (b) Determine o valor de  $d$  de modo que a resultante dos pesos passe pelo ponto médio do tubo.



12. Uma treliça sustenta a carga mostrada na Figura. Determine a força equivalente que atua sobre a treliça e o ponto de interseção da sua linha de ação com uma linha, que passa pelos pontos **A** e **G**.



**RESPOSTAS**

1. (a)  $M_o = -11i + 22j + 22k$ ;  
 (b)  $M_o = 0$ ;  
 (c)  $M_o = -45i + 30j + 10k$ .
2.  $M_A = (7,50 N \cdot m) i - (6,00 N \cdot m) j - (10,39 N \cdot m) k$ .
3.  $M_A = 7,89 j + 4,74 k$ .
4.  $P \cdot Q = 1$ ,  $P \cdot S = -11$  e  $Q \cdot S = 10$ .
5.  $S_x = 7$ .
6.  $M_x = -28,4 N \cdot m$ ,  $M_y = 13,20 N \cdot m$  e  $M_z = -2,42 N \cdot m$ .
7. (a)  $M = 12,39 N \cdot m$ ;  
 (b)  $M = 12,39 N \cdot m$ ;  
 (c)  $M = 12,39 N \cdot m$ .
8. (a)  $M_C = 334 lb \cdot ft$  ( $\curvearrowright$ );  
 (b)  $P_B = 20,0 lb$  ( $\uparrow$ ) e  $P_D = 143,0 lb$  ( $\curvearrowright 56^\circ$ ).
9. (a)  $M_B = 4,00 N \cdot m$  ( $\curvearrowright$ );  
 (b)  $F_C = 100,0 N$  ( $\downarrow$ ) e  $F_D = 100,0 N$  ( $\uparrow$ ).
10. (a)  $R_A = 600 N$  ( $\downarrow$ ) e  $M_A = 1000 N \cdot m$  ( $\curvearrowright$ );  
 (b)  $R_A = 600 N$  ( $\downarrow$ ) e  $M_A = 900 N \cdot m$  ( $\curvearrowright$ );  
 (c)  $R_A = 600 N$  ( $\downarrow$ ) e  $M_A = 900 N \cdot m$  ( $\curvearrowright$ ).
11. (a)  $L = 39,6$  in;  
 (b)  $d = 33,1$  in.
12.  $R = 773 lb$  ( $\curvearrowright 79,0^\circ$ );  $d = 9,54$  ft.

# Capítulo 3 - Equilíbrio de Corpos Rígidos

## TEORIA (NOTAS DE AULA)

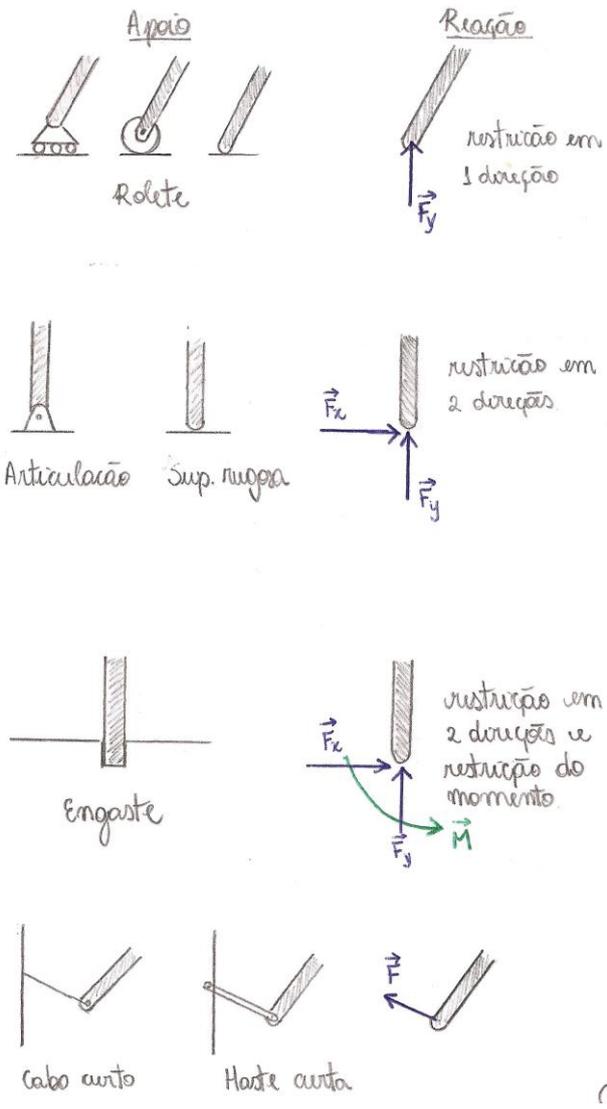
### 1. Introdução

Neste capítulo vamos estudar as condições necessárias e suficientes para o equilíbrio de um corpo rígido. Trataremos do equilíbrio de estruturas bidimensionais e tridimensionais.

### 2. Equilíbrio em Duas Dimensões

#### Reações de Apoio

Vamos analisar os vários tipos de reações que ocorrem em apoios e pontos de contato entre corpos sujeitos a sistemas de forças coplanares.



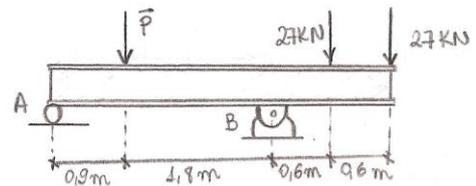
### Equações de Equilíbrio

Considerando que a estrutura esteja no plano  $x$  e  $y$ , temos:

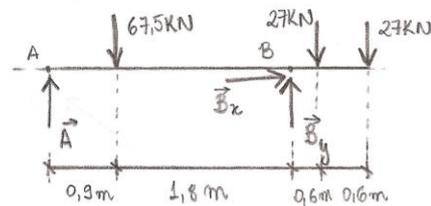
$$\boxed{\sum F_x = 0}, \quad \boxed{\sum F_y = 0} \quad \text{e} \quad \boxed{\sum M_o = 0}$$

As três equações acima podem ser resolvidas para no máximo 3 incógnitas.

Exemplo 1: Três cargas são aplicadas a uma viga tal como mostra a figura. A viga é sustentada por um rolete em A e por um apoio em B. Desprezando o peso da viga, determine as reações em A e B quando  $P = 67,5 \text{ kN}$ .



• Diagrama de corpo livre



• Eq. de equilíbrio

Força em  $x$ :

$$\sum F_x = 0 \quad \oplus \rightarrow \text{(pl direito)}$$

$$B_x = 0$$

$$\boxed{B_x = 0}$$

momento em A:

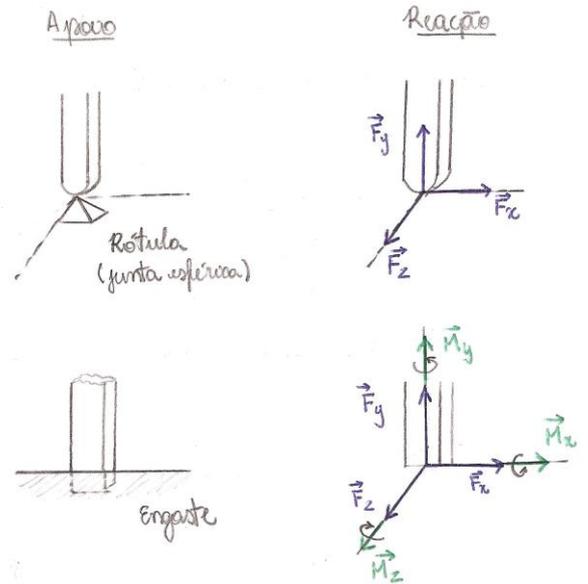
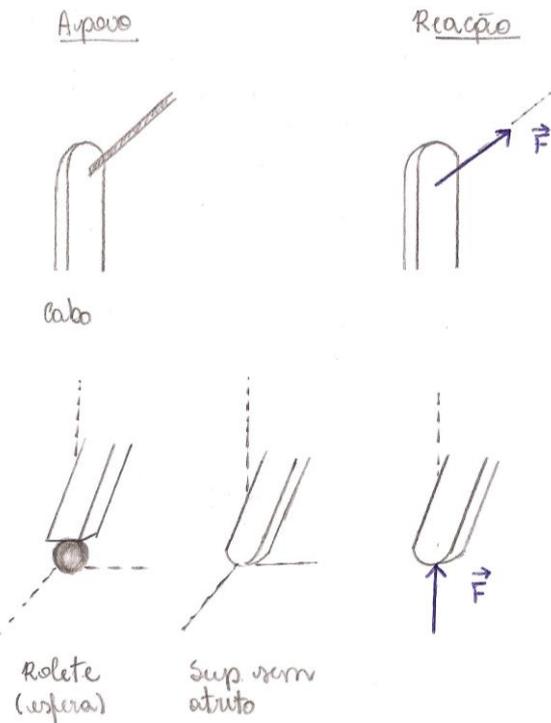
$$\begin{aligned} \sum M_A = 0 \quad (\oplus) \quad (\text{anti-horário}) \\ -67,5 \cdot 0,9 + B_y \cdot 2,7 - 27 \cdot 3,3 - 27 \cdot 3,9 = 0 \\ -60,75 + 2,7 B_y - 89,1 - 105,3 = 0 \\ 2,7 B_y = 255,15 \\ B_y = 94,5 \text{ KN} \\ \boxed{\vec{B}_y = 94,5 \text{ KN } \uparrow} \end{aligned}$$

Forças em y:

$$\begin{aligned} \sum F_y = 0 \quad (\oplus \uparrow) \quad (\text{pl wma.}) \\ A - 67,5 + 94,5 - 27 - 27 = 0 \\ A = 27 \text{ KN} \\ \boxed{\vec{A} = 27 \text{ KN } \uparrow} \end{aligned}$$

### 3. Equilíbrio em Três Dimensões

#### Reações de Apoio



#### Equações de Equilíbrio

• Forma Vetorial

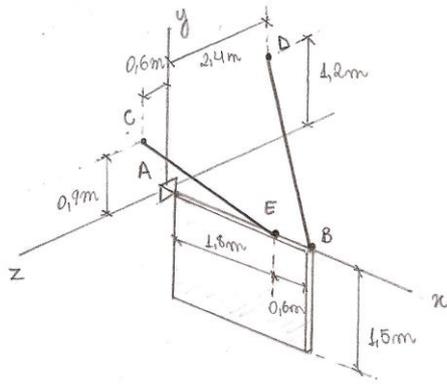
$$\boxed{\sum \vec{F} = 0} \quad \text{e} \quad \boxed{\sum \vec{M}_O = 0}$$

• Forma Escalar

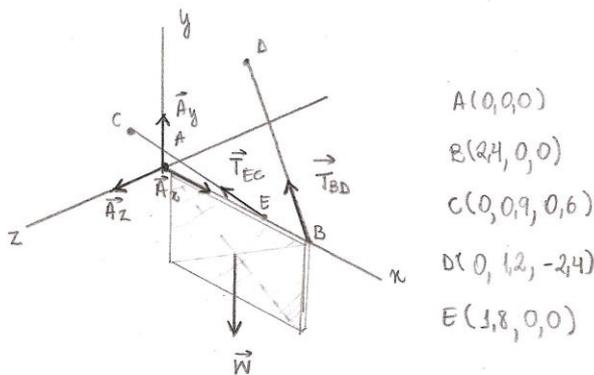
$$\boxed{\begin{aligned} \sum F_x = 0, \quad \sum F_y = 0 \quad \text{e} \quad \sum F_z = 0 \\ \sum M_x = 0, \quad \sum M_y = 0 \quad \text{e} \quad \sum M_z = 0 \end{aligned}}$$

\* As seis eq. de equilíbrio escalares podem ser usadas para resolver no máximo seis incógnitas mostradas no diagrama de corpo livre.

Exemplo 2: Uma placa  $1,5 \times 2,4 \text{ m}$  de massa específica uniforme pesa  $1250 \text{ N}$  e é sustentada por uma rótula em A e por dois cabos. Determine a tração em cada cabo e a reação em A.



• Diagrama de corpo livre



- A(0,0,0)
- B(2,4,0)
- C(0,0,9,0,6)
- D(0,1,2,-2,4)
- E(1,8,0,0)

•  $\vec{T}_{BD}$ :

$$\vec{r}_{BD} = \vec{BD} = (x_D - x_B)\vec{i} + (y_D - y_B)\vec{j} + (z_D - z_B)\vec{k}$$

$$= (0 - 2,4)\vec{i} + (1,2 - 0)\vec{j} + (-2,4 - 0)\vec{k}$$

$$\vec{r}_{BD} = -2,4\vec{i} + 1,2\vec{j} - 2,4\vec{k}$$

$$r_{BD} = \sqrt{(2,4)^2 + (1,2)^2 + (-2,4)^2} = 3,6 \text{ m}$$

$$\lambda_{BD} = \frac{\vec{r}_{BD}}{r_{BD}} = -0,667\vec{i} + 0,333\vec{j} - 0,667\vec{k}$$

$$\vec{T}_{BD} = T_{BD} \lambda_{BD} = T_{BD} (-0,667\vec{i} + 0,333\vec{j} - 0,667\vec{k})$$

•  $\vec{T}_{EC}$ :

$$\vec{r}_{EC} = \vec{EC} = (0 - 1,8)\vec{i} + (0,9 - 0)\vec{j} + (0,6 - 0)\vec{k}$$

$$\vec{r}_{EC} = -1,8\vec{i} + 0,9\vec{j} + 0,6\vec{k}$$

$$r_{EC} = \sqrt{(-1,8)^2 + (0,9)^2 + (0,6)^2} = 2,1 \text{ m}$$

$$\lambda_{EC} = \frac{\vec{r}_{EC}}{r_{EC}} = -0,857\vec{i} + 0,428\vec{j} + 0,286\vec{k}$$

$$\vec{T}_{EC} = T_{EC} \lambda_{EC} = T_{EC} (-0,857\vec{i} + 0,428\vec{j} + 0,286\vec{k}) \quad (1)$$

• Eq. de equilíbrio

$$\sum \vec{F} = 0$$

$$(A_x - 0,667T_{BD} - 0,857T_{EC})\vec{i} +$$

$$(A_y + 0,333T_{BD} + 0,428T_{EC} - 1215)\vec{j} +$$

$$(A_z - 0,667T_{BD} + 0,286T_{EC})\vec{k} = 0$$

$$\sum \vec{M}_A = 0$$

$$[(2,4\vec{i}) \times T_{BD} (-0,667\vec{i} + 0,333\vec{j} - 0,667\vec{k})] +$$

$$[(1,8\vec{i}) \times T_{EC} (-0,857\vec{i} + 0,428\vec{j} + 0,286\vec{k})] +$$

$$(1,2\vec{i}) \times (-1215\vec{j}) = 0$$

$$T_{BD} 0,7992\vec{k} - T_{BD} 1,6008(-\vec{j}) + T_{EC} 0,7704\vec{k} +$$

$$+ T_{EC} 0,5148(-\vec{j}) - 1458\vec{k} = 0$$

$$0,7992T_{BD}\vec{k} + 1,6008T_{BD}\vec{j} + 0,7704T_{EC}\vec{k} +$$

$$+ 0,5148T_{EC}\vec{j} - 1458\vec{k} = 0$$

$$(1,6008T_{BD} + 0,5148T_{EC})\vec{j} + (0,7992T_{BD} +$$

$$-0,7704T_{EC} - 1458)\vec{k} = 0 \quad (2)$$

• Testando os termos da (2) iguais:

$$\begin{cases} 1,6008T_{BD} - 0,5148T_{EC} = 0 \rightarrow T_{BD} = 0,3216T_{EC} \\ 0,7992T_{BD} + 0,7704T_{EC} - 1458 = 0 \leftarrow \end{cases}$$

$$0,7992 T_{BD} + 0,7704 T_{EC} - 1458 = 0$$

$$0,7992 (0,3216 T_{EC}) + 0,7704 T_{EC} - 1458 = 0$$

$$T_{EC} = \frac{1458}{1,0274}$$

$$T_{EC} = 1419 \text{ N}$$

$$\therefore T_{BD} = 0,3216 \cdot 1419$$

$$T_{BD} = 456,3 \text{ N}$$

• Componentes de  $\vec{A}$ :

$$A_x - 0,667 T_{BD} - 0,857 T_{EC} = 0$$

$$A_x = (0,667 \cdot 456,3) + (0,857 \cdot 1419)$$

$$A_x = 1520 \text{ N}$$

$$A_y + 0,333 T_{BD} + 0,428 T_{EC} - 1215 = 0$$

$$A_y = -(0,333 \cdot 456,3) - (0,428 \cdot 1419) + 1215$$

$$A_y = 455,7 \text{ N}$$

$$A_z - 0,667 T_{BD} + 0,286 T_{EC} = 0$$

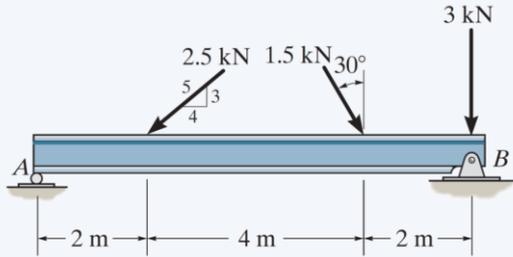
$$A_z = (0,667 \cdot 456,3) - (0,286 \cdot 1419)$$

$$A_z = -101,48 \text{ N}$$

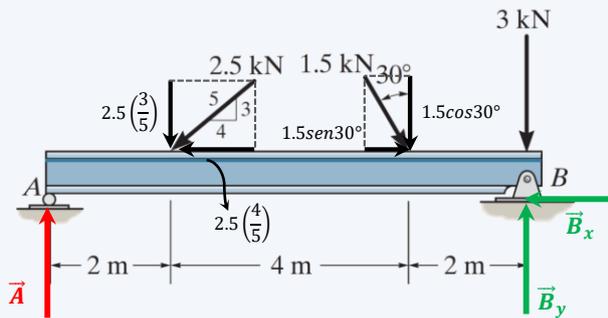
$$\vec{A} = (1520 \text{ N}) \vec{i} + (455,7 \text{ N}) \vec{j} - (101,48) \vec{k}$$

EXERCÍCIOS RESOLVIDOS

1. Determine as reações no apoio do tipo rolete em **A** e no suporte articulado em **B** para a estrutura representada na Figura abaixo.



• DCL:



• Cálculo da reação  $\vec{A}$ :

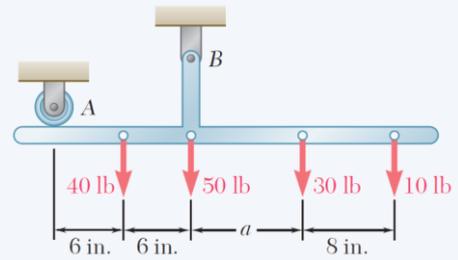
$$\begin{aligned} \sum M_B = 0 \quad (\curvearrowright) \\ -A \cdot 8 + 2,5 \left(\frac{3}{5}\right) \cdot 6 + 1,5 \cos 30^\circ \cdot 2 = 0 \\ A \cdot 8 = 11,598 \\ \vec{A} = 1,450 \text{ kN } (\uparrow) \quad (\text{RESPOSTA}) \end{aligned}$$

• Cálculo de  $B_y$  e  $B_x$ :

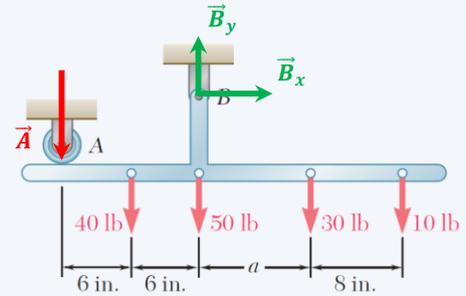
$$\begin{aligned} \sum F_y = 0 \quad (\uparrow) \\ A - 2,5 \cdot \left(\frac{3}{5}\right) - 1,5 \cos 30^\circ - 3 + B_y = 0 \\ 1,450 - 1,5 - 1,299 - 3 + B_y = 0 \\ \vec{B}_y = 4,35 \text{ kN } (\uparrow) \quad (\text{RESPOSTA}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \sum F_x = 0 \quad (\rightarrow) \\ -2,5 \left(\frac{4}{5}\right) + 1,5 \sin 30^\circ - B_x = 0 \\ -2,5 \left(\frac{4}{5}\right) + 1,5 \sin 30^\circ - B_x = 0 \\ -1,25 - B_x = 0 \\ \vec{B}_x = 1,25 \text{ kN } (\rightarrow) \quad (\text{RESPOSTA}) \end{aligned}$$

2. Um apoio em T sustenta quatro cargas mostradas na Figura. Determine as reações em **A** e **B** se  $a = 5 \text{ in.}$



• DCL:



• Cálculo da reação  $\vec{A}$ :

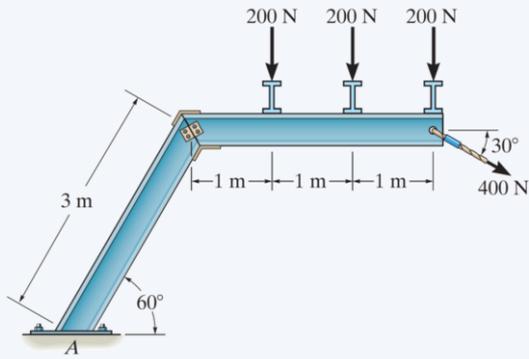
$$\begin{aligned} \sum M_B = 0 \quad (\curvearrowright) \\ A \cdot 12 + 40 \cdot 6 - 30 \cdot 5 - 10 \cdot 13 = 0 \\ \vec{A} = 3,33 \text{ lb } (\uparrow) \quad (\text{RESPOSTA}) \end{aligned}$$

• Cálculo de  $B_y$  e  $B_x$ :

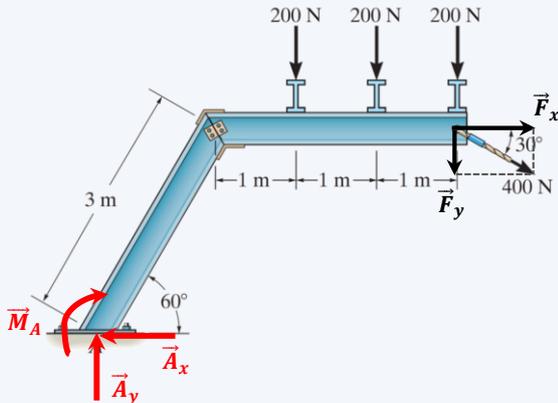
$$\begin{aligned} \sum F_y = 0 \quad (\uparrow) \\ -3,33 - 40 - 50 + B_y - 30 - 10 = 0 \\ \vec{B}_y = 133,33 \text{ lb } (\uparrow) \quad (\text{RESPOSTA}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \sum F_x = 0 \quad (\rightarrow) \\ \vec{B}_x = 0 \quad (\text{RESPOSTA}) \end{aligned}$$

3. Determine as reações em **A** (apoio do tipo engaste), usado para sustentar esta estrutura de aço representada na Figura abaixo. Despreze a espessura da viga.



- DCL:



- Cálculo das reações em A:

$$\sum F_y = 0 (\uparrow)$$

$$A_y - 200 - 200 - 200 - 400 \cdot \text{sen}30^\circ = 0$$

$$\vec{A}_y = 800 \text{ N } (\uparrow) \quad (\text{RESPOSTA})$$

$$\sum F_x = 0 (\rightarrow)$$

$$-A_x - F_x = 0 \rightarrow A_x = F_x = F \cdot \text{cos}30^\circ$$

$$A_x = 400 \cdot \text{cos}30$$

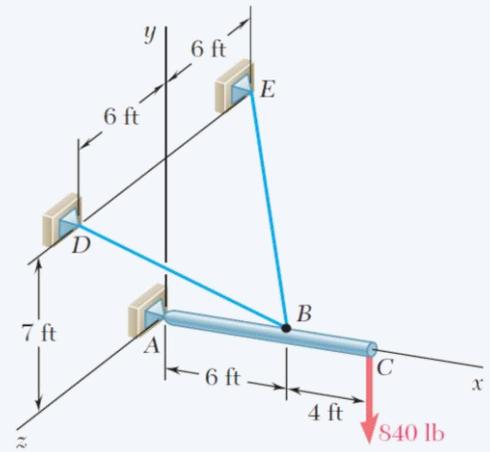
$$\vec{A}_x = 346 \text{ N } (\leftarrow) \quad (\text{RESPOSTA})$$

$$\sum M_A = 0 (\curvearrow)$$

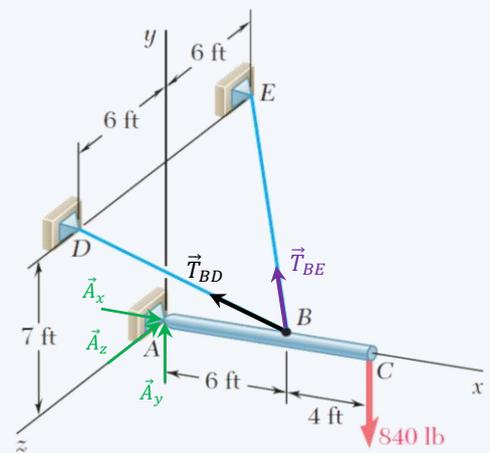
$$-M_A - 200 \cdot 2,5 - 200 \cdot 3,5 - 200 \cdot 4,5 - (400 \cdot \text{cos}30^\circ) \cdot 2,6 - (400 \cdot \text{sen}30^\circ) = 0$$

$$\vec{M}_A = 390 \text{ Nm } (\curvearrow) \quad (\text{RESPOSTA})$$

4. Sobre uma lança 10 ft atua uma força de 840 lb como mostrado na Figura. Determine a tração em cada cabo e a reação da rótula em A.



- DCL:



- Coordenada dos pontos:

$$A(0,0,0)$$

$$B(6; 0; 0)$$

$$C(10; 0; 0)$$

$$D(0; 7; 6)$$

$$E(0; 7; -6)$$

- Vetor posição ( $\vec{r}$ ):

$$\vec{r}_{BD} = (0 - 6)\vec{i} + (7 - 0)\vec{j} + (6 - 0)\vec{k} = -6\vec{i} + 7\vec{j} + 6\vec{k}$$

$$\vec{r}_{BE} = (0 - 6)\vec{i} + (7 - 0)\vec{j} + (-6 - 0)\vec{k} = -6\vec{i} + 7\vec{j} - 6\vec{k}$$

$$\vec{r}_{AB} = 6\vec{i} + 0\vec{j} + 0\vec{k}$$

$$\vec{r}_{AC} = 10\vec{i} + 0\vec{j} - 0\vec{k}$$

- Módulo do vetor posição (r):

$$r_{BD} = \sqrt{(-6)^2 + (7)^2 + (6)^2} = 11 \text{ tf}$$

$$r_{BE} = \sqrt{(-6)^2 + (7)^2 + (-6)^2} = 11 \text{ tf}$$

Obs.: Não será necessário determinar o módulo dos vetores  $\vec{r}_{AB}$  e  $\vec{r}_{AC}$ .

- Vetor unitário ( $\vec{\lambda}$ ):

$$\vec{\lambda}_{BD} = \frac{\vec{r}_{BD}}{r_{BD}} = \frac{-6\vec{i} + 7\vec{j} + 6\vec{k}}{11}$$

$$= -0,545\vec{i} + 0,636\vec{j} + 0,545\vec{k}$$

$$\vec{\lambda}_{BE} = \frac{\vec{r}_{BE}}{r_{BE}} = \frac{-6\vec{i} + 7\vec{j} - 6\vec{k}}{11}$$

$$= -0,545\vec{i} + 0,636\vec{j} - 0,545\vec{k}$$

Obs.: Não será necessário determinar os vetores  $\vec{\lambda}_{AB}$  e  $\vec{\lambda}_{AC}$ .

- Vetor Força ( $\vec{T}$ ):

$$\vec{T}_{BD} = T_{BD} \cdot \vec{\lambda}_{BD}$$

$$= (-0,545 \cdot T_{BD})\vec{i} + (0,636 \cdot T_{BD})\vec{j} + (0,545 \cdot T_{BD})\vec{k}$$

$$\vec{T}_{BE} = T_{BE} \cdot \vec{\lambda}_{BE}$$

$$= (-0,545 \cdot T_{BE})\vec{i} + (0,636 \cdot T_{BE})\vec{j} + (-0,545 \cdot T_{BE})\vec{k}$$

- Momento em relação  $A$ :

$$\sum \vec{M}_A = 0$$

$$\vec{r}_{AB} \times \vec{T}_{BD} + \vec{r}_{AB} \times \vec{T}_{BE} + \vec{r}_{AC} \times (-840)\vec{j} = 0$$

$$= [6\vec{i} \times (-0,545 \cdot T_{BD}\vec{i} + 0,636 \cdot T_{BD}\vec{j} + 0,545 \cdot T_{BD}\vec{k})] +$$

$$+ [6\vec{i} \times (-0,545 \cdot T_{BE}\vec{i} + 0,636 \cdot T_{BE}\vec{j} - 0,545 \cdot T_{BE}\vec{k})] +$$

$$+ [10\vec{i} \times (-840)\vec{j}] = 0$$

direção  $\vec{j}$ :  $-3,27T_{DB} + 3,27T_{BE} = 0 \rightarrow T_{DB} = T_{BE}$

direção  $\vec{k}$ :  $-3,18T_{DB} + 3,18T_{BE} - 840 = 0$

$$T_{DB} = 1101 \text{ lb} \quad (\text{RESPOSTA})$$

$$T_{BE} = 1101 \text{ lb} \quad (\text{RESPOSTA})$$

- Equilíbrio de Forças:

$$\sum F_x = 0 : A_x - 0,545T_{BD} - 0,545T_{BE} = 0$$

$$A_x - 0,545 \cdot 1101 - 0,545 \cdot 1101 = 0$$

$$A_x = 1200 \text{ lb} \quad (\text{RESPOSTA})$$

$$\sum F_y = 0 : A_y + 0,636T_{BD} + 0,636T_{BE} - 840 = 0$$

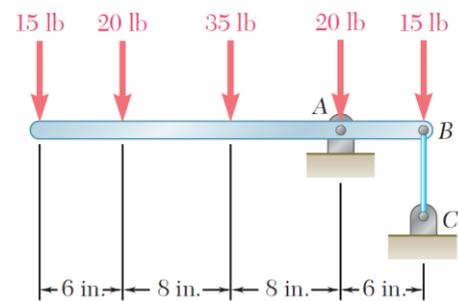
$$A_y = -560 \text{ lb} \quad (\text{RESPOSTA})$$

$$\sum F_z = 0 : A_z + 0,545T_{BD} - 0,545T_{BE} = 0$$

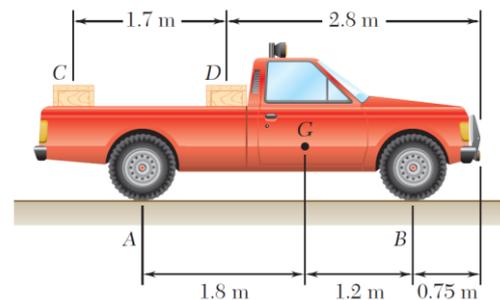
$$A_z = 0 \quad (\text{RESPOSTA})$$

## PROBLEMAS

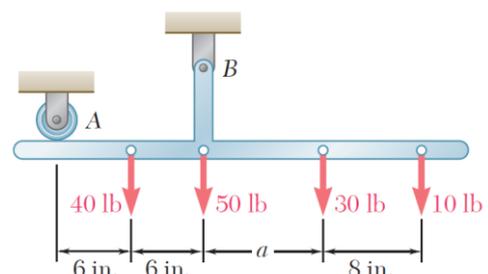
1. Para a viga e carregamento mostrados na Figura, determine (a) a reação em  $A$ , (b) a tração no cabo  $BC$  pesam



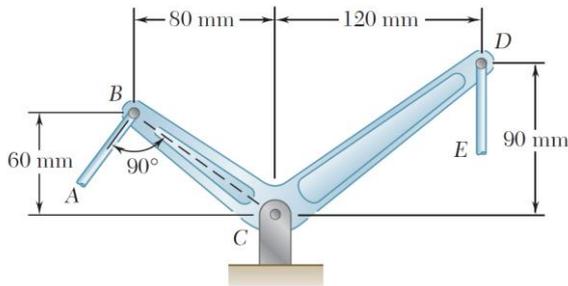
2. Dois caixotes, de massa  $350 \text{ kg}$  cada, são colocados na caçamba de uma caminhonete de  $1400 \text{ kg}$ . Determine as reações em cada uma das duas (a) rodas traseiras  $A$ , (b) rodas dianteiras  $B$ .



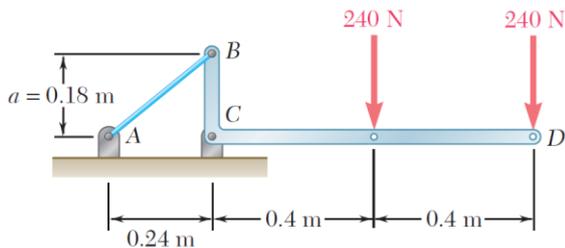
3. Um apoio em  $T$  sustenta quatro cargas mostradas na Figura. Determine as reações em  $A$  e  $B$ . Dois (a) se  $a = 10 \text{ in.}$ , (b) se  $a = 7 \text{ in.}$



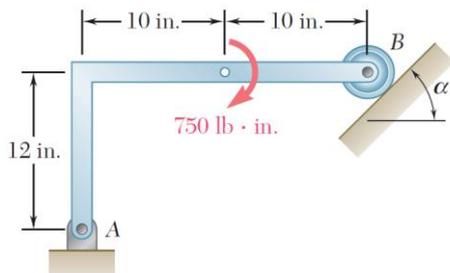
4. Duas hastes **AB** e **DE** são conectadas por uma alavanca **BCD** como foi mostrado na Figura. Sabendo que a tração na haste é  $720\text{ N}$ , determine (a) a tração na haste **DE**, (b) a reação em **C**.



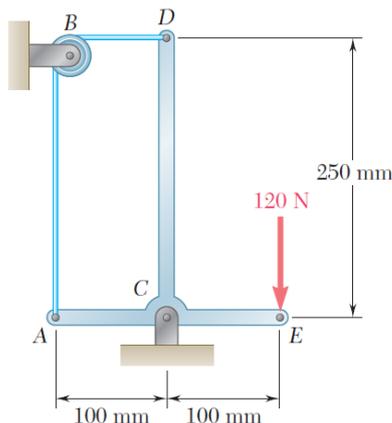
5. O suporte **BCD** é articulado em **C** e preso, a um cabo de controle em **B**. Para o carregamento mostrado na Figura determine (a) a tração no cabo, (b) a reação em **C**.



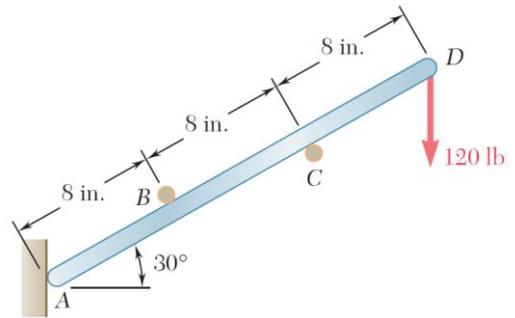
6. Determine as reações em **A** e em **B** quando (a)  $\alpha = 0^\circ$ , (b)  $\alpha = 90^\circ$ .



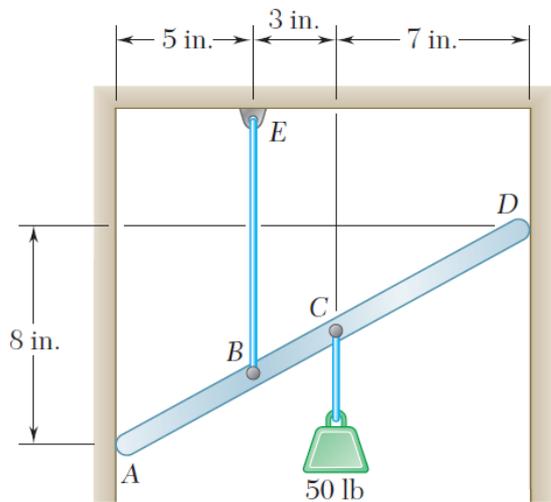
7. Desprezando o atrito, determine a tração no cabo **ABD** e a reação no suporte **C**.



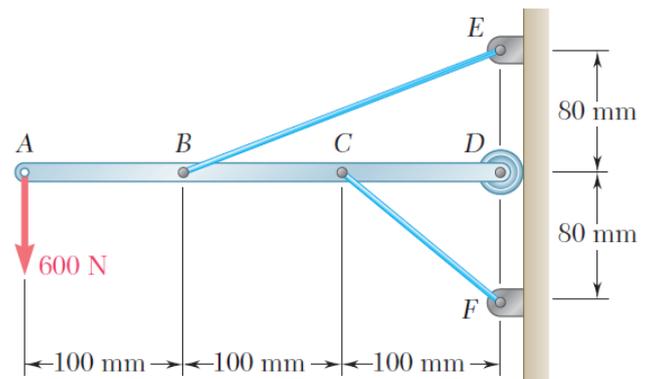
8. Uma haste leve é suportada sem atrito por cavilhas em **B** e **C** e apoia sem atrito na parede em **A**. A força vertical de  $220\text{ lb}$  é aplicada em **D**. Determine as reações em **A**, **B** e **C**.



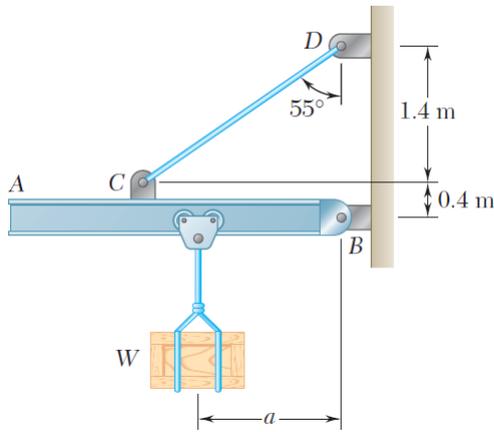
9. Uma barra leve **AB** é suspensa pelo cabo **BE** e suporta um bloco de  $50\text{ lb}$  em **C**. As extremidades **A** e **D** da barra estão em contato, sem atrito, com as paredes. Determine a tração no cabo **BE** e as reações em **A** e **D**.



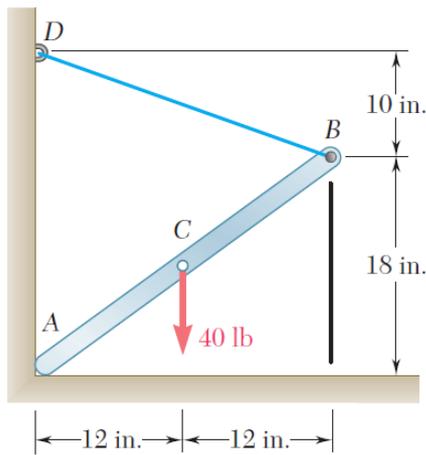
10. Determine a tração em cada cabo e a reação em **D**.



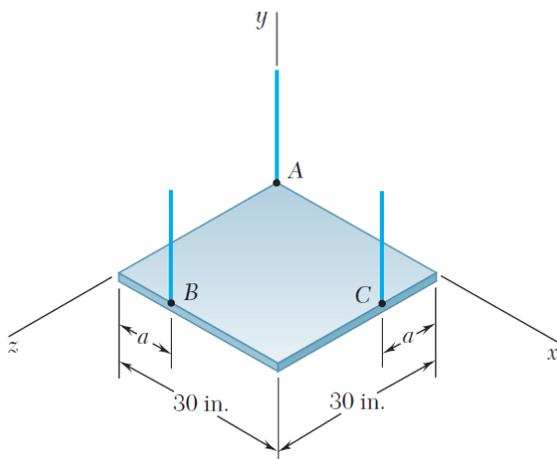
11. Um caixote de  $50\text{ kg}$  é preso a uma viga de rolamento como foi mostrado na Figura. Sabendo que  $a = 1,5\text{ m}$ , determine (a) a tração no cabo **CD**, (b) a reação em **B**.



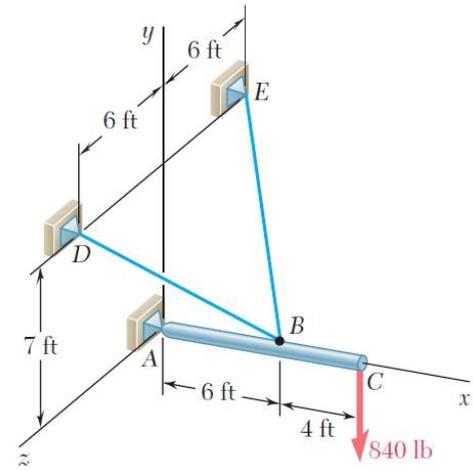
12. A extremidade de uma haste  $AB$  apoiada no canto  $A$  e a outra extremidade é presa a uma corda  $BD$ . Se a haste suportar uma carga de  $40\text{ lb}$  no ponto médio  $C$ , encontre a reação em  $A$  e a tração na corda.



13. A placa quadrada de  $24\text{ lb}$  mostrada na Figura é sustentada por três arames verticais. Determine (a) a tração em cada arame quando  $a = 10\text{ in.}$ , (b) o valor de  $a$  para qual as trações nos três arames sejam iguais.



14. Sobre uma lança  $10\text{ ft}$  atua uma força de  $840\text{ lb}$  como mostrado na Figura. Determine a tração em cada cabo e a reação da rótula em  $A$ .



RESPOSTAS

1. (a)  $A = 245\text{ lb} (\uparrow)$   
(b)  $F_{BC} = 140,0\text{ lb}$
2. (a)  $A = 6,07\text{ kN} (\uparrow)$   
(b)  $B = 4,23\text{ kN} (\uparrow)$
3. (a)  $A = 20,0\text{ lb} (\downarrow)$   
(b)  $B = 4,23\text{ kN} (\uparrow)$
4. (a)  $F_{DE} = 600\text{ N}$   
(b)  $C = 41253\text{ N} (\sphericalangle 69,8^\circ)$
5. (a)  $T = 2,00\text{ kN}$   
(b)  $C = 2,32\text{ kN} (\sphericalangle 46,4^\circ)$
6. (a)  $A = 37,5\text{ lb} (\downarrow)$  e  $B = 37,5\text{ lb} (\uparrow)$   
(b)  $A = 62,5\text{ lb} (\rightarrow)$  e  $B = 62,5\text{ lb} (\leftarrow)$
7. (a)  $T = 80,0\text{ N}$   
(b)  $C = 89,4\text{ N} (\sphericalangle 26,6^\circ)$
8.  $A = 69,3\text{ lb} (\rightarrow)$ ,  $C = 173,2\text{ lb} (\sphericalangle 60,0^\circ)$  e  $B = 34,6\text{ lb} (\sphericalangle 60,0^\circ)$
9.  $A = 18,75\text{ lb} (\rightarrow)$  e  $D = 18,75\text{ lb} (\leftarrow)$
10.  $D = 3750\text{ N} (\leftarrow)$
11.  $B = 457\text{ N} (\sphericalangle 26,6^\circ)$ ,  $T_{CD} = 499\text{ N}$
12.  $A = 37,1\text{ lb} (\sphericalangle 62,4^\circ)$  e  $T = 18,57\text{ lb}$
13. (a)  $A = 6,00\text{ lb}$  e  $B = C = 9,00\text{ lb}$   
(b)  $a = 15,00\text{ in}$
14.  $T_{BD} = 1100\text{ lb}$ ,  $T_{BE} = 1100\text{ lb}$ ,  $A = (1200\text{ lb})\mathbf{i} - (560\text{ lb})\mathbf{j}$

# Capítulo 4 - Forças Distribuídas: Centroides e Centro de Gravidade (Bari-centro)

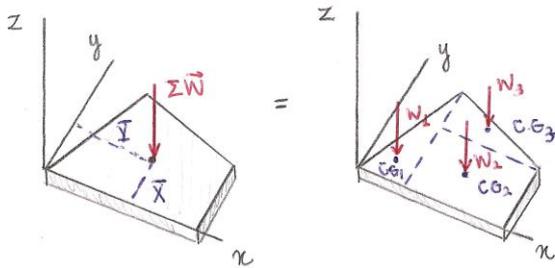
## TEORIA (NOTAS DE AULA)

### 1. Introdução

Neste capítulo veremos como determinar o centro de gravidade, centroide e momento de primeira ordem para um corpo rígido.

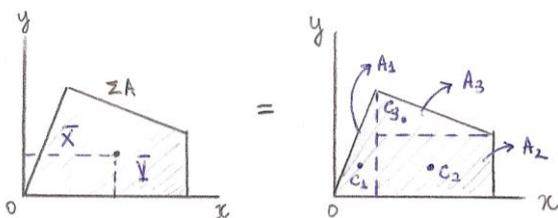
### 2. Corpos Bidimensionais Centro de Gravidade (C.G)

Um corpo composto pode ser seccionado ou dividido em formas geométricas "mais simples", como: retângulos, triângulos e etc. Nesse caso, as coordenadas do  $\bar{X}$  e  $\bar{Y}$  do C.G podem ser determinadas a partir das coordenadas  $\bar{x}$  e  $\bar{y}$  de cada peça que compõem o corpo.



$$\bar{X} = \frac{\sum \bar{x} N}{\sum N} \quad e \quad \bar{Y} = \frac{\sum \bar{y} N}{\sum N}$$

### Centroide (C)



Para placa homogênea com espessura uniforme, o centro de gravidade C.G coincide com o centroide C da superfície. Assim:

$$\bar{X} = \frac{\sum \bar{x} \cdot A}{\sum A} \quad e \quad \bar{Y} = \frac{\sum \bar{y} \cdot A}{\sum A}$$

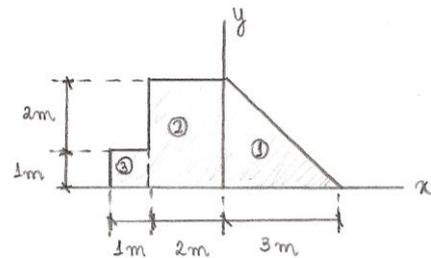
### 3. Momentos de Primeira Ordem (Momento Estático)

de modo análogo determinamos os momentos de primeira ordem.

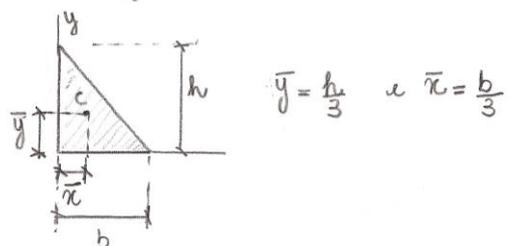
$$Q_x = \bar{Y} \sum A = \sum \bar{y} \cdot A \quad \text{onde:}$$

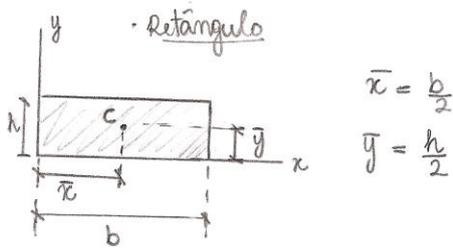
$$Q_y = \bar{X} \sum A = \sum \bar{x} \cdot A \quad \bar{X} \text{ e } \bar{Y} \rightarrow \text{coordenada do centroide da superfície.}$$

Exemplo 1: Para área mostrada na figura, determine (a) a localização do centroide, (b) os momentos de primeira ordem em relação aos eixos  $x$  e  $y$ .



### Triângulo





• Cálculo do  $\bar{X}$

$$\bar{X} = \frac{\sum \bar{x}_i A_i}{\sum A_i} = \frac{\bar{x}_1 \cdot A_1 + \bar{x}_2 \cdot A_2 + \bar{x}_3 \cdot A_3}{A_1 + A_2 + A_3}$$

$$\bar{X} = \frac{(\frac{1}{3} b_1) \cdot (b_1 \cdot h_1) + (\frac{1}{2} b_2) \cdot (b_2 \cdot h_2) + (\frac{1}{2} b_3 + 2) \cdot (b_3 \cdot h_3)}{(b_1 \cdot h_1) + (b_2 \cdot h_2) + (b_3 \cdot h_3)}$$

$$= \frac{(\frac{1}{3} \cdot 3) \cdot (\frac{3 \cdot 3}{2}) + (\frac{1}{2} \cdot (-2)) \cdot (2 \cdot 3) + (\frac{1}{2} \cdot (-1) + 2) \cdot (1 \cdot 1)}{(\frac{3 \cdot 3}{2}) + (2 \cdot 3) + (1 \cdot 1)}$$

$$= \frac{4,5 - 6 - 2,5}{4,5 + 6 + 1} = \frac{-4}{11,5} = \boxed{-0,348}$$

• Cálculo do  $\bar{Y}$

$$\bar{Y} = \frac{\sum \bar{y}_i A_i}{\sum A_i} = \frac{\bar{y}_1 A_1 + \bar{y}_2 A_2 + \bar{y}_3 A_3}{A_1 + A_2 + A_3}$$

$$\bar{Y} = \frac{(\frac{1}{3} \cdot 3) \cdot (\frac{3 \cdot 3}{2}) + (\frac{1}{2} \cdot 3) \cdot (3 \cdot 2) + (\frac{1}{2} \cdot 1) \cdot (1 \cdot 1)}{(\frac{3 \cdot 3}{2}) + (3 \cdot 2) + (1 \cdot 1)}$$

$$\bar{Y} = \frac{4,5 + 9 + 0,5}{4,5 + 6 + 1} = \frac{14}{11,5} = \boxed{1,22 \text{ m}}$$

• Cálculo  $Q_x$  e  $Q_y$

$$Q_x = \sum \bar{y}_i A_i = \boxed{14 \text{ m}}$$

$$Q_y = \sum \bar{x}_i A_i = \boxed{-4 \text{ m}}$$

Quando uma superfície está limitada por curvas analíticas, as coordenadas do seu centróide são determinadas por integração.

$$Q_y = \bar{x} A = \int \bar{x} dA$$

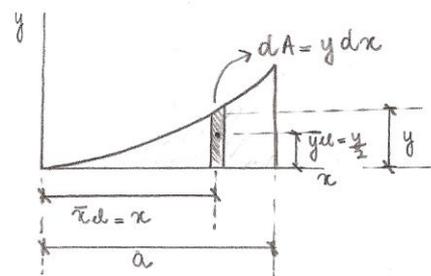
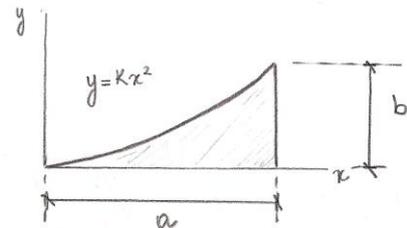
$$Q_x = \bar{y} A = \int \bar{y} dA$$

onde:

$\bar{x} dA$  = coordenada  $x$  do centróide do elemento de área  $dA$ .

$\bar{y} dA$  = coordenada  $y$  do centróide do elemento de área  $dA$ .

Exemplo 2. <sup>5.4</sup> Determine por integração direta a localização do centróide.



• Determinação de  $k$   
 Pl  $x = a$  e  $y = b$

#### 4. Centróide por Integração

$$\begin{aligned} y &= Kx^2 \\ b &= Ka^2 \end{aligned} \quad \rightarrow \quad K = \frac{b}{a^2}$$

$$\therefore y = \left(\frac{b}{a^2}\right) \cdot x^2 \quad \text{e} \quad x = \frac{y^{1/2}}{\left(\frac{b}{a^2}\right)^{1/2}} = a \frac{y^{1/2}}{b^{1/2}}$$

• Cálculo do  $Q_y$  e  $Q_x$

$$\begin{aligned} Q_y &= \int \bar{x} u \, dA = \int_0^a \bar{x} y \, dx \\ &= \int_0^a x \left(\frac{b}{a^2}\right) x^2 \, dx = \int_0^a \left(\frac{b}{a^2}\right) x^3 \, dx \\ &= \frac{b}{a^2} \frac{x^4}{4} \Big|_0^a = \frac{b}{a^2} \frac{a^4}{4} = \frac{a^2 \cdot b}{4} \end{aligned}$$

$$Q_y = \frac{a^2 \cdot b}{4}$$

$$\begin{aligned} Q_x &= \int \bar{y} u \, dA = \int_0^a \frac{y}{2} y \, dx \\ &= \int_0^a \frac{1}{2} y^2 \, dx = \int_0^a \frac{1}{2} \left[\left(\frac{b}{a^2}\right) x^2\right]^2 \, dx \\ &= \int_0^a \frac{1}{2} \left(\frac{b^2}{a^4}\right) x^4 \, dx = \frac{1}{2} \left(\frac{b^2}{a^4}\right) \frac{x^5}{5} \Big|_0^a \\ &= \frac{1}{2} \left(\frac{b^2}{a^4}\right) \frac{a^5}{5} = \frac{ab^2}{10} \end{aligned}$$

$$Q_x = \frac{ab^2}{10}$$

• Cálculo da Área

$$\begin{aligned} A &= \int dA = \int_0^a y \, dx = \int_0^a \left(\frac{b}{a^2}\right) x^2 \, dx \\ &= \left(\frac{b}{a^2}\right) \frac{x^3}{3} \Big|_0^a = \left(\frac{b}{a^2}\right) \frac{a^3}{3} = \frac{ab}{3} \end{aligned}$$

$$A = \frac{ab}{3}$$

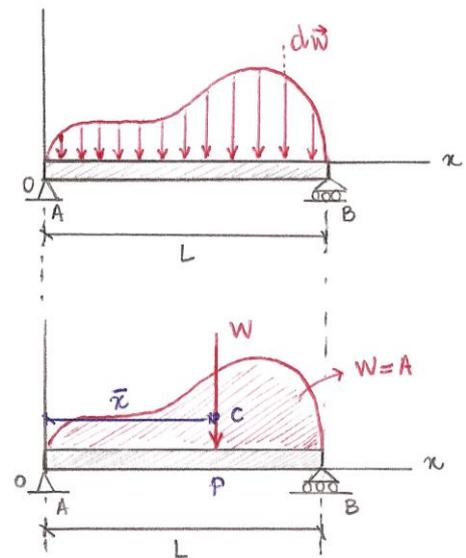
• Cálculo  $\bar{x}$  e  $\bar{y}$

$$\begin{aligned} Q_y &= \bar{x} \cdot A \\ \bar{x} &= \frac{Q_y}{A} = \frac{\frac{a^2 b}{4}}{\frac{ab}{3}} = \frac{3a}{4} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} Q_x &= \bar{y} \cdot A \\ \bar{y} &= \frac{Q_x}{A} = \frac{\frac{ab^2}{10}}{\frac{ab}{3}} = \frac{3b}{10} \end{aligned}$$

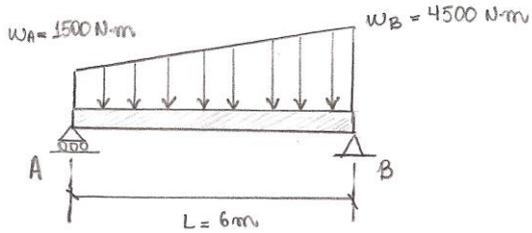
## 5. Cargas Distribuídas sobre Vigas

Para determinar as reações de apoio em uma viga com carga distribuída ( $w$ ), substitui-se  $w$  por uma carga concentrada ( $W$ ). Esta carga concentrada tem intensidade igual à área ( $A$ ) sob a curva do carregamento e atua pelo centroide dessa área.

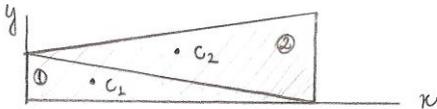


$$W = \int dA = A$$

Exemplo 3. Uma viga sustenta uma carga distribuída mostrada na figura. (a) Determine a carga concentrada equivalente. (b) Determine as reações de apoio.



• Cálculo da intensidade da carga concentrada.



$$W = A = A_1 + A_2$$

$$= \frac{b_1 \cdot h_1}{2} + \frac{b_2 \cdot h_2}{2} = \frac{6 \cdot 1500}{2} + \frac{4500 \cdot 6}{2}$$

$$= 4500 + 13500$$

$$\vec{W} = 18 \text{ kN } (\downarrow)$$

• Cálculo da posição de W

\* W vai passar pelo centroide da área da figura.

$$\bar{X} = \frac{\sum \bar{x}_i A_i}{\sum A_i} = \frac{\bar{x}_1 \cdot A_1 + \bar{x}_2 \cdot A_2}{A_1 + A_2}$$

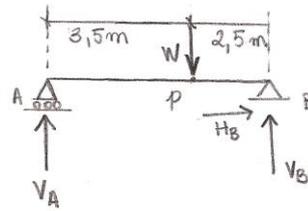
$$= \frac{(\frac{1}{3} \cdot b) \cdot (\frac{b_1 \cdot h_1}{2}) + (\frac{2}{3} \cdot h) \cdot (\frac{b_2 \cdot h_2}{2})}{(\frac{b_1 \cdot h_1}{2}) + (\frac{b_2 \cdot h_2}{2})}$$

$$= \frac{(\frac{1}{3} \cdot 6) \cdot (\frac{6 \cdot 1500}{2}) + (\frac{2}{3} \cdot 6) \cdot (\frac{4500 \cdot 6}{2})}{(\frac{6 \cdot 1500}{2}) + (\frac{4500 \cdot 6}{2})}$$

$$= \frac{(2 \cdot 4500) + (4 \cdot 13500)}{4500 + 13500}$$

$$\bar{X} = 3,5 \text{ m}$$

• Cálculo das reações de apoio



$$\sum F_x = 0 \rightarrow \oplus$$

$$H_B = 0$$

$$\sum M_A = 0 \curvearrowright \oplus$$

$$-1800 \cdot 3,5 + V_B \cdot 6 = 0$$

$$6V_B = 6300$$

$$V_B = 1050 \text{ N}$$

$$\vec{V}_B = 10,5 \text{ kN } (\uparrow)$$

$$\sum F_y = 0 \uparrow \oplus$$

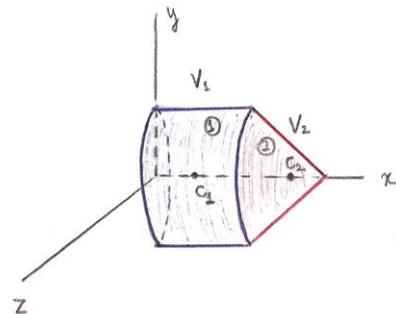
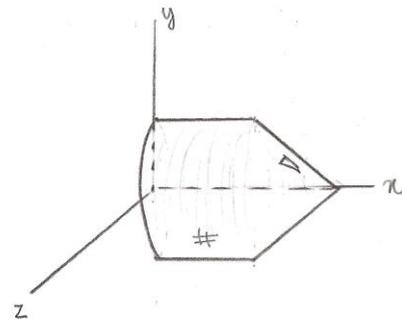
$$V_A + V_B = 1800$$

$$V_A = 1800 - V_B$$

$$V_A = 1800 - 1050$$

$$V_A = 750 = 7,5 \text{ kN } (\uparrow)$$

### 6. Cargas Distribuídas sobre Vigas Centro de Gravidade e Centroide



Centro de gravidade (CG)

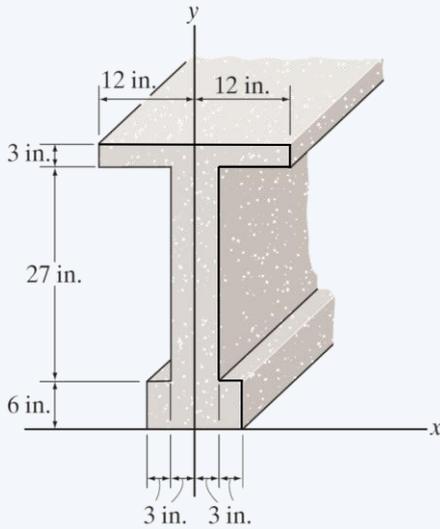
$$\bar{X} = \frac{\sum \bar{x}_i W_i}{\sum W_i}, \quad \bar{Y} = \frac{\sum \bar{y}_i W_i}{\sum W_i}, \quad \bar{Z} = \frac{\sum \bar{z}_i W_i}{\sum W_i}$$

Centróide (C)

$$\bar{X} = \frac{\sum \bar{x} \cdot V}{\sum V}, \quad \bar{Y} = \frac{\sum \bar{y} \cdot V}{\sum V} \quad \text{e} \quad \bar{Z} = \frac{\sum \bar{z} \cdot V}{\sum V}$$

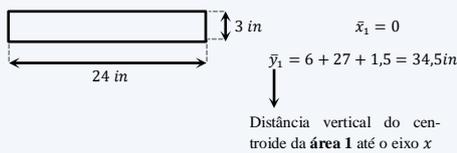
**EXERCÍCIOS RESOLVIDOS**

1. Determine as coordenadas do centroide ( $\bar{X}, \bar{Y}$ ) da seção transversal de uma viga de concreto representada na Figura abaixo.

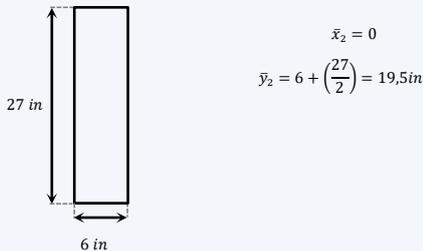


- Seccionando a área da viga em três retângulo:

Retângulo 1:



Retângulo 2:



Retângulo 3:



Obs.: Cada área possui uma coordenada  $\bar{x}$  e  $\bar{y}$ . As coordenadas  $\bar{x}$  são iguais a zero pois a distância horizontal do centroide das áreas seccionadas (área 1, área 2 e área 3) até o eixo y são iguais a zero.

**Resolução pelo Método da Equação**

$$\bar{X} = \frac{\bar{x}_1 A_1 + \bar{x}_2 A_2 + \bar{x}_3 A_3}{A_1 + A_2 + A_3}$$

$$\bar{X} = \frac{0 \cdot (24 \cdot 3) + 0 \cdot (6 \cdot 27) + 0 \cdot (12 \cdot 6)}{(24 \cdot 3) + (6 \cdot 27) + (12 \cdot 6)}$$

$$\bar{X} = 0 \quad \text{(RESPOSTA)}$$

$$\bar{Y} = \frac{\bar{y}_1 A_1 + \bar{y}_2 A_2 + \bar{y}_3 A_3}{A_1 + A_2 + A_3}$$

$$\bar{Y} = \frac{34,5 \cdot (24 \cdot 3) + 19,5 \cdot (6 \cdot 27) + 3 \cdot (12 \cdot 6)}{(24 \cdot 3) + (6 \cdot 27) + (12 \cdot 6)}$$

$$\bar{Y} = 19,15 \text{ in} \quad \text{(RESPOSTA)}$$

**Resolução pelo Método da Tabela**

Comp.	A(in <sup>2</sup> )	$\bar{x}(in)$	$\bar{y}(in)$	$\bar{x}A(in^3)$	$\bar{y}A(in^3)$
Ret.1	72	0	34,5	0	2484
Ret.2	162	0	19,5	0	3159
Ret.3	72	0	3	0	216
$\Sigma A = 306$				$\Sigma \bar{x}A = 0$	$\Sigma \bar{y}A = 5859$

- Localização do Centroide:

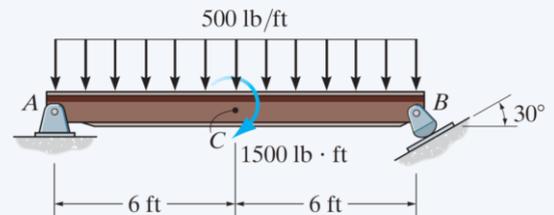
$$\bar{X} = \frac{\Sigma \bar{x}A}{\Sigma A} = \frac{0}{306} = 0$$

$$\bar{X} = 0 \quad \text{(RESPOSTA)}$$

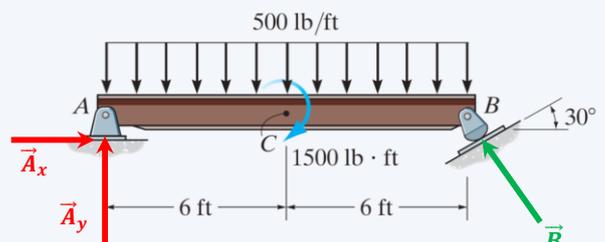
$$\bar{Y} = \frac{\Sigma \bar{y}A}{\Sigma A} = \frac{5859}{306} = 19,15 \text{ in}$$

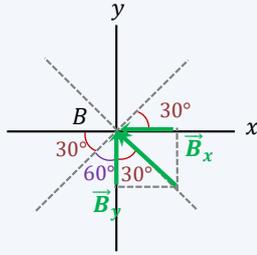
$$\bar{Y} = 19,15 \text{ in} \quad \text{(RESPOSTA)}$$

2. Determine a intensidade e a localização da resultante da carga distribuída e as reações em A (articulação) e B (rolete).



- DCL:





- Carga concentrada fictícia:

Transformamos a carga distribuída em carga concentrada fictícia. Sabemos que a carga fictícia é numericamente igual a área da carga distribuída.

$$F = \text{área}$$

$$F = 500 \cdot 12 = 6000 \text{ lb}$$

$$F = 6000 \text{ lb} \quad (\text{RESPOSTA})$$

- Localização:

A carga concentrada fictícia está localizada no centroide da carga distribuída. Assim, determinando o valor de  $\bar{X}$ , saberemos a localização da concentrada fictícia.

$$\bar{X} = \frac{\sum \bar{x}A}{\sum A} = \frac{\bar{x}_1 A_1}{A_1} = \frac{6 \cdot (12 \cdot 500)}{(12 \cdot 500)} = 6 \text{ ft}$$

$$\bar{X} = 6,00 \text{ ft} \quad (\text{RESPOSTA})$$

- Cálculo da reação  $\vec{B}$ :

$$\sum M_A = 0 (\curvearrowright)$$

$$B \cos 30^\circ \cdot 12 - 6000 \cdot 6 - 1500 = 0$$

$$B = 3608,44$$

$$\vec{B} = 3,608 \text{ klb} (\curvearrowright) \quad (\text{RESPOSTA})$$

- Cálculo de  $B_y$  e  $B_x$ :

$$B_x = B \cdot \cos 30^\circ = 3608,44 \cdot \cos 30^\circ = 3125 \text{ lb}$$

$$B_y = B \cdot \sin 30^\circ = 3608,44 \cdot \sin 30^\circ = 1804,22 \text{ lb}$$

- Cálculo de  $A_y$  e  $A_x$ :

$$\sum F_y = 0 (\uparrow)$$

$$A_y - 600 + 1804,2 = 0$$

$$A_y = -4195,78 \text{ lb}$$

$$\vec{A}_y = 4,20 \text{ klb} (\downarrow) \quad (\text{RESPOSTA})$$

$$\sum F_x = 0 (\rightarrow)$$

$$A_x - B_x = 0$$

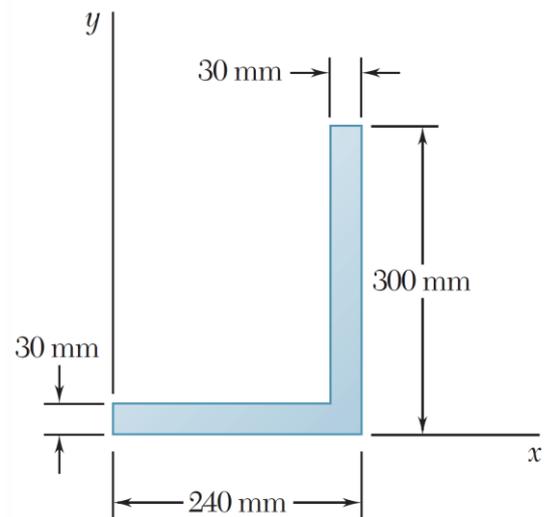
$$A_x = 3125 \text{ lb}$$

$$\vec{A}_x = 3,25 \text{ klb} (\rightarrow) \quad (\text{RESPOSTA})$$

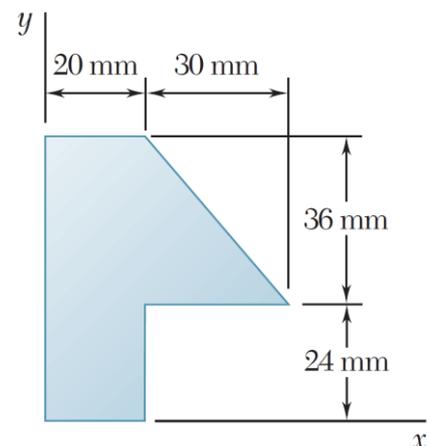
## PROBLEMAS

Determine o centroide das áreas planas a seguir:

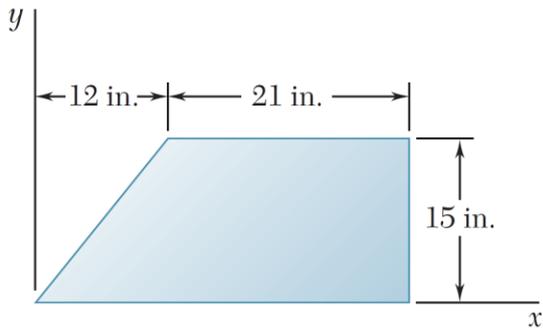
1.



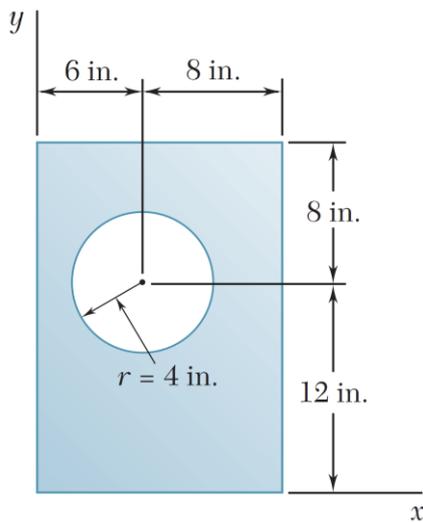
2.



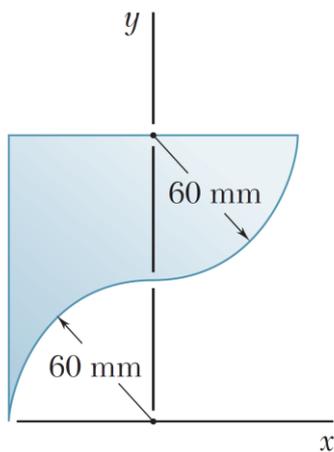
3.



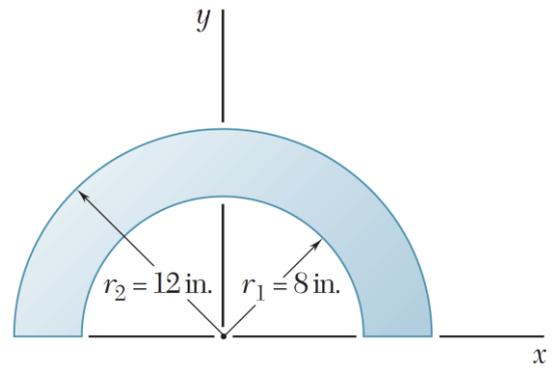
4.



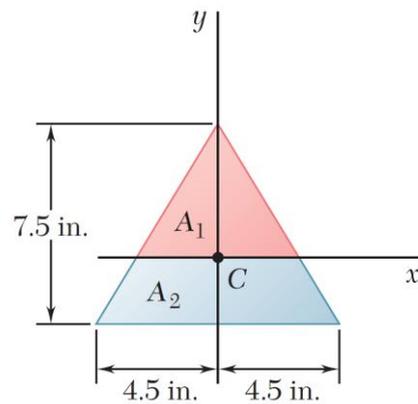
5.



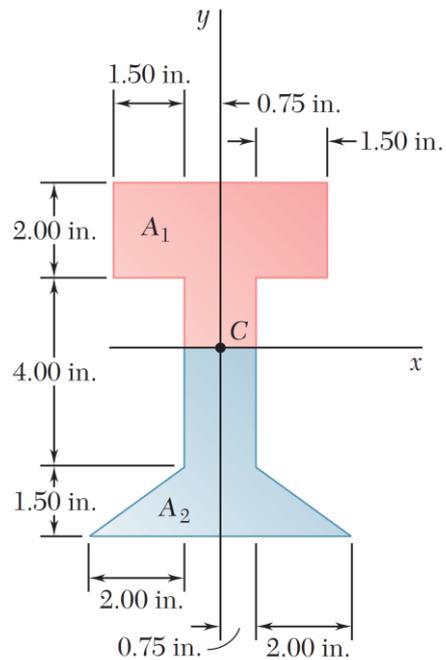
6.



7 e 8 O eixo horizontal passa pelo centroide  $C$  da área mostrada na Figura, e divide a superfície em duas áreas componentes,  $A_1$  e  $A_2$ . Determine o momento de primeira ordem de cada componente da superfície em relação ao eixo  $x$  e explique os resultados obtidos.

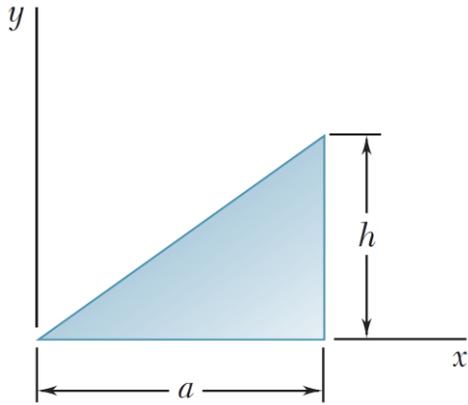


Exercício 7

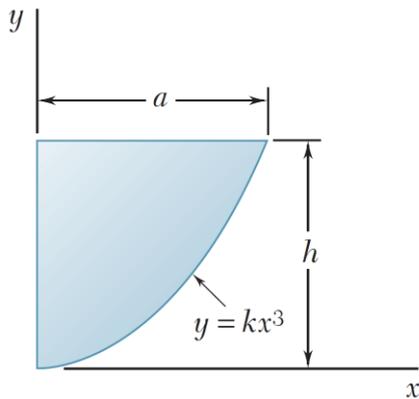


Exercício 8

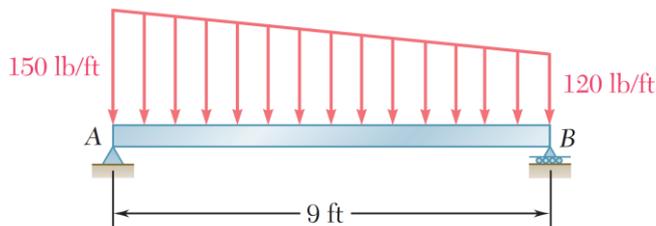
9. Determine por integração direta os centroides das áreas a seguir. Determine sua resposta em termos de  $a$  e  $h$ .



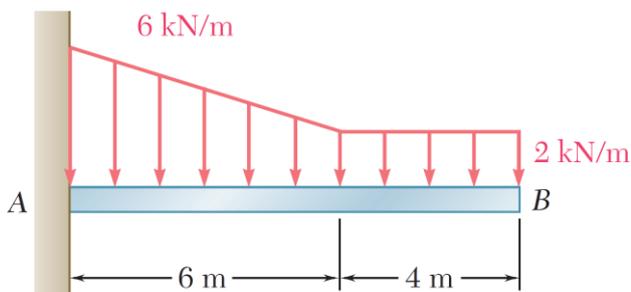
10.



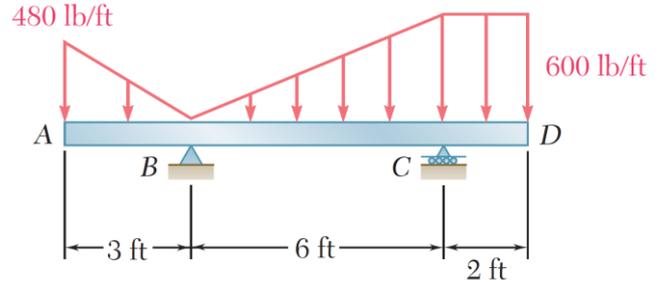
11. Para a viga e o carregamento mostrados nas Figuras, determine;(a) a intensidade e a localização da resultante da carga distribuída;(b) as reações de apoio da viga.



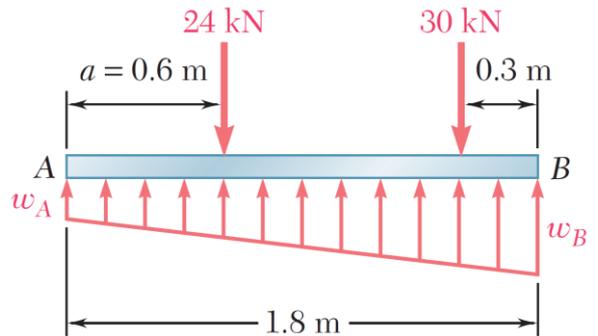
12. Determine as reações de apoio da viga para a carga dada.



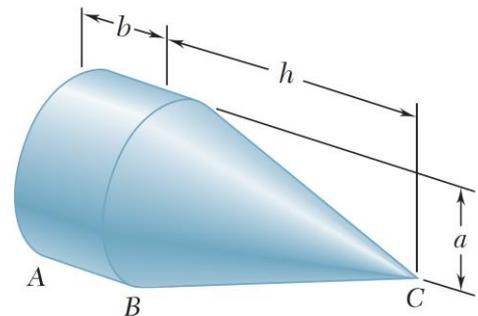
13.



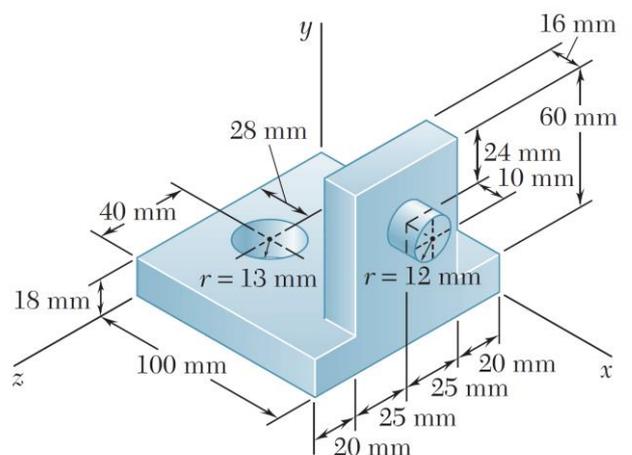
14. Para a viga mostrada na Figura abaixo, determine (a) a distância  $a$  para  $\omega_A = 20 \text{ kN/m}$ , (b) o valor correspondente de  $\omega_B$ .



15. Determine a posição do centroide do corpo composto mostrado na Figura, quando (a)  $h = 2b$ , (b)  $h = 2,5b$ .



16. Para o elemento mecânico mostrado na Figura, determine a coordenada  $y$  do centro de gravidade.



## RESPOSTAS

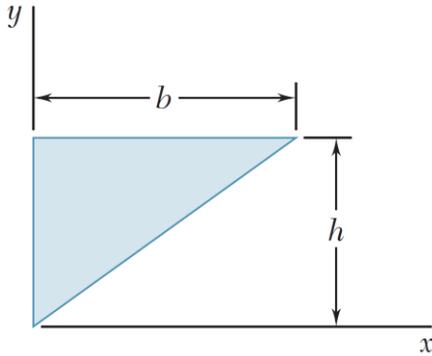
1.  $\bar{X} = 175,6 \text{ mm}$  e  $\bar{Y} = 94,4 \text{ mm}$
2.  $\bar{X} = 16,21 \text{ mm}$  e  $\bar{Y} = 31,9 \text{ mm}$
3.  $\bar{X} = 19,28 \text{ in}$  e  $\bar{Y} = 6,94 \text{ in}$
4.  $\bar{X} = 7,22 \text{ in}$  e  $\bar{Y} = 9,56 \text{ in}$
5.  $\bar{X} = -10,00 \text{ mm}$  e  $\bar{Y} = 87,5 \text{ mm}$
6.  $\bar{Y} = 6,45 \text{ in}$
7.  $(Q_x)_1 = 25,0 \text{ in}^3$ ,  $(Q_x)_2 = -25,0 \text{ in}^3$  e  $Q_x = 0$
8.  $(Q_x)_1 = 23,0 \text{ in}^3$ ,  $(Q_x)_2 = -23,0 \text{ in}^3$  e  $Q_x = 0$
9.  $\bar{x} = \frac{2}{3}a$  e  $\bar{y} = \frac{1}{3}h$
10.  $\bar{x} = \frac{2}{5}a$  e  $\bar{y} = \frac{4}{7}h$
11. (a)  $R = 1215 \text{ lb} (\downarrow)$ ,  $\bar{X} = 4,33 \text{ ft}$   
(b)  $B = 585 \text{ lb} (\uparrow)$  e  $A = 630 \text{ lb} (\uparrow)$
12.  $A = 32,0 \text{ kN} (\uparrow)$ ,  $M_A = 124,0 \text{ kN} \cdot \text{m} (\curvearrowright)$
13.  $C = 2360 \text{ lb} (\uparrow)$  e  $B = 1360 \text{ lb} (\uparrow)$
14.  $a = 0,375 \text{ m}$  e  $\omega_B = 40,0 \text{ kN/m}$
15. (a)  $\bar{X} = \frac{9}{10}b$ ,  $\frac{1}{10}b$  a **esquerda** da base do cone,  
(b)  $0,01136b$  a **direita** da base do cone.
16.  $\bar{Y} = 19,13 \text{ mm}$

# Capítulo 5 - Forças Distribuídas: Momento de Inércia

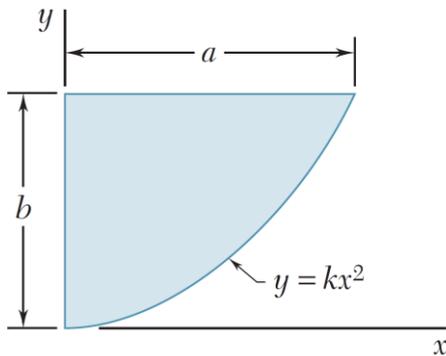
## PROBLEMAS

Determine por integração direta o momento de inércia da superfície sombreada em relação ao eixo  $y$ .

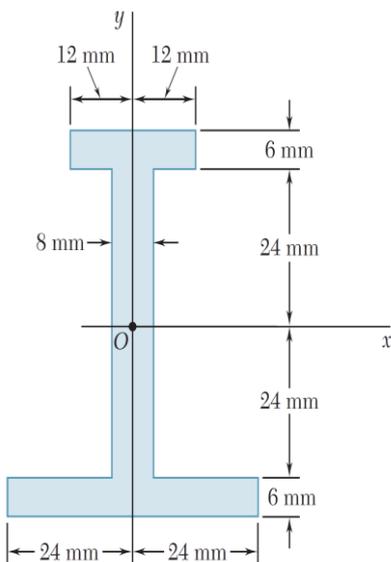
1.



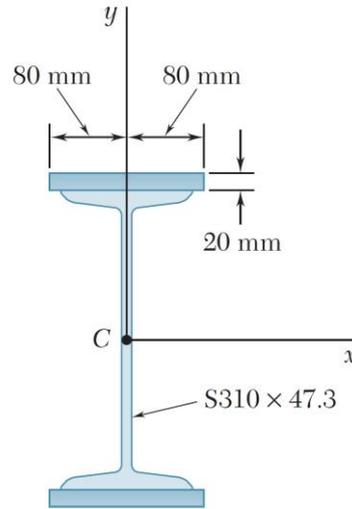
2.



3. Determine o momento de inércia e o raio de giração da superfície sombreada em relação ao eixo  $x$ .

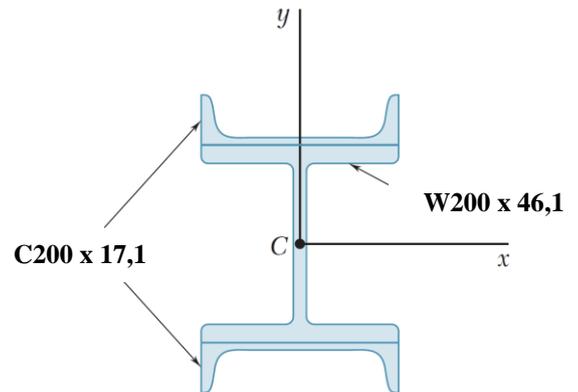


4. Duas chapas de aço de 20 mm são soldadas a um perfil

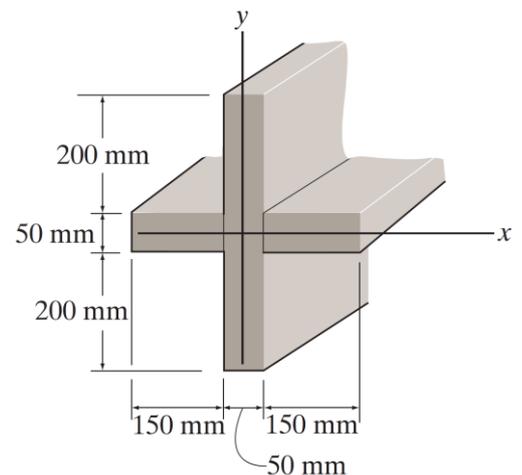


duplo  $T$  laminado, tal como mostra a Figura. Determine o momento de inércia e o raio de giração da seção em relação aos eixos  $x$  e  $y$ .

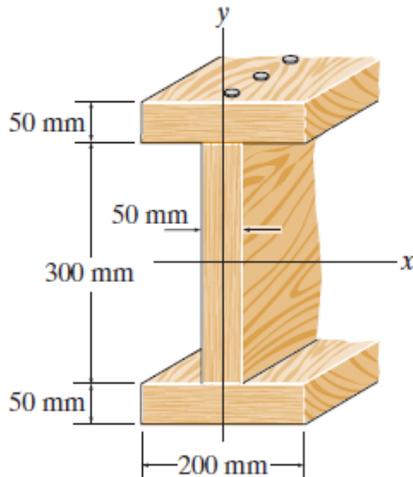
5. Dois perfis são soldados no perfil duplo  $I$  laminado como mostra a Figura. Determine o momento de inércia e o raio de giração da seção composta em relação aos eixos centroidais dos eixos  $x$  e  $y$ .



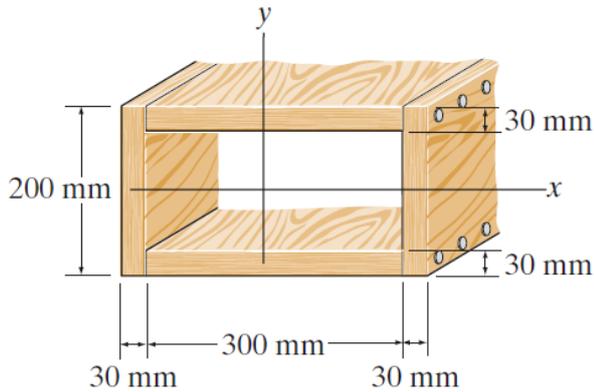
6. Determine o momento de inércia da área da seção transversal da viga em relação aos eixos centroidais  $x$  e  $y$ .



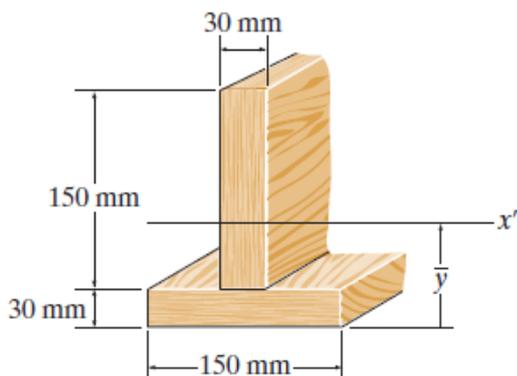
7. Determine o momento de inércia, da área da seção transversal da viga em relação ao eixo centroidal  $y$ .



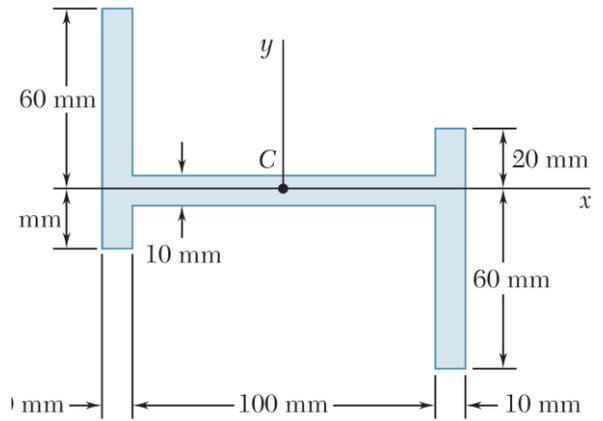
8. Determine o momento de inércia da área da seção transversal da viga em relação aos eixos centroidais  $x$  e  $y$ .



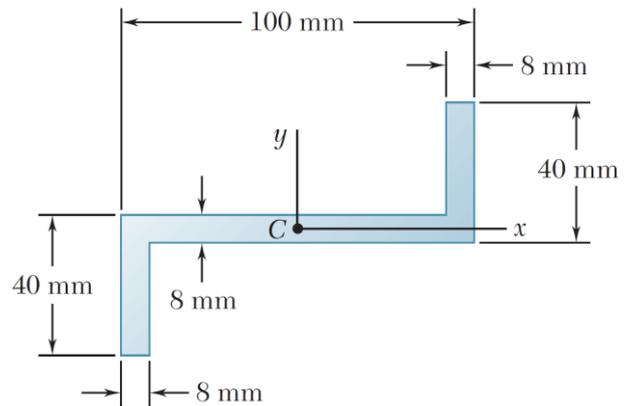
9. Determine o momento de inércia da área da seção transversal da viga  $T$  em relação aos eixos  $x'$  passando pelo centroide da seção transversal.



10. Usando o teorema dos eixos paralelos determine o produto de inércia da superfície mostrada em relação aos eixos centroidais  $x$  e  $y$ .



11. Usando o teorema dos eixos paralelos, determine o produto de inércia da superfície mostrada na Figura em relação aos eixos centroidais  $x$  e  $y$ .



### RESPOSTAS

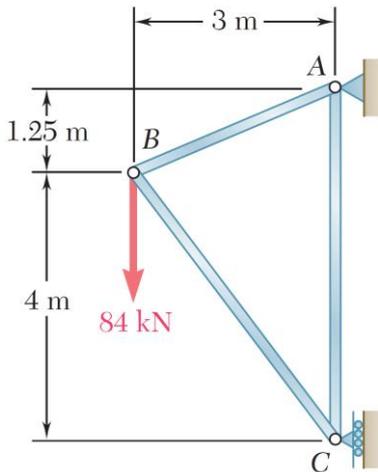
1.  $I_y = \frac{1}{12} b^3 h$ .
2.  $I_y = \frac{2}{15} a^3 b$ .
3.  $I_x = 390 \cdot 10^3 \text{ mm}^4$  e  $k_x = 21,9 \text{ mm}$ .
4.  $\bar{I}_x = 260 \cdot 10^6 \text{ mm}^4$  e  $\bar{k}_x = 144,0 \text{ mm}$ ,  
 $\bar{I}_y = 17,53 \cdot 10^6 \text{ mm}^4$  e  $\bar{k}_y = 37,6 \text{ mm}$ .
5.  $\bar{I}_x = 2,54 \text{ in}^4$  e  $\bar{k}_x = 4,00 \text{ in}$ ;  
 $\bar{I}_y = 102,1 \text{ in}^4$  e  $\bar{k}_y = 2,54 \text{ in}$ .
6.  $I_x = 383 \cdot 10^6 \text{ mm}^4$  e  $I_y = 186 \cdot 10^6 \text{ mm}^4$ .
7.  $I_y = 69,8 \cdot 10^6 \text{ mm}^4$
8.  $I_x = 171 \cdot 10^6 \text{ mm}^4$  e  $I_y = 463 \cdot 10^6 \text{ mm}^4$
9.  $I_y = 25,1 \cdot 10^6 \text{ mm}^4$
10.  $\bar{I}_{xy} = -1,760 \cdot 10^6 \text{ mm}^4$
11.  $\bar{I}_{xy} = 471 \cdot 10^3 \text{ mm}^4$

# Capítulo 6 - Análises de Estruturas: Treliça

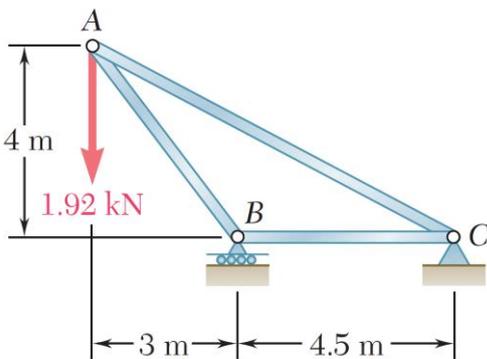
## PROBLEMAS

Determine a força em cada elemento da treliça mostrada na Figura. Indique se cada elemento está sob **tração** ou sob **compressão**.

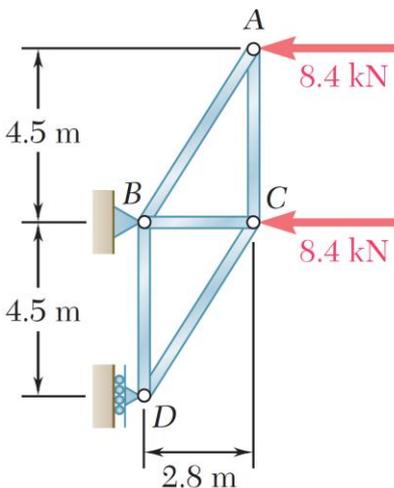
1.



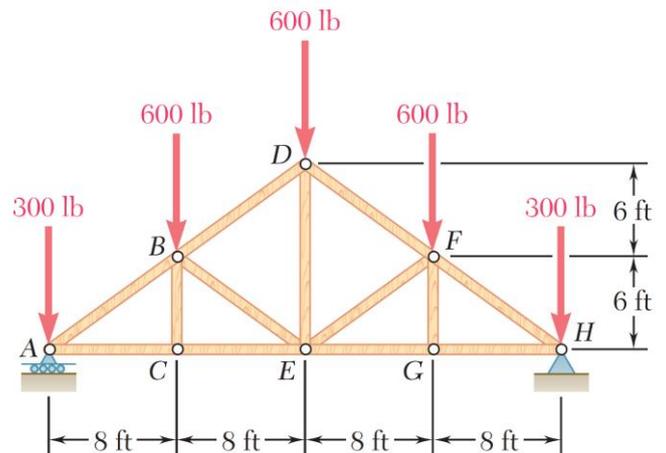
2.



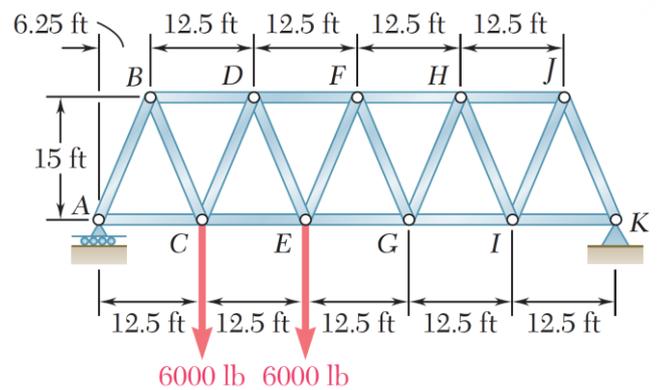
3.



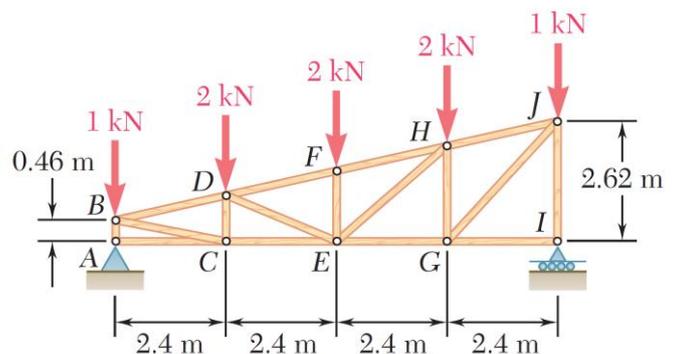
4. Determine a força em cada elemento da treliça de telhado Howet mostrado na Figura. Indique se cada elemento está sob **tração** ou sob **compressão**.



5. Uma treliça de ponte Warren é carregada tal como mostrada na Figura. Determine a força nos elementos CE, DE e DF.



6. Uma treliça de telhado de uma água é carregada tal como mostra a Figura. Determine a força nos elementos CE, DE e DF.



## RESPOSTAS

1.  $C = 48 \text{ kN} (\leftarrow)$

$$A_x = 48 \text{ kN } (\rightarrow)$$

$$A_y = 84 \text{ kN } (\uparrow)$$

$$T_{AB} = 52 \text{ kN } (T)$$

$$T_{AC} = 64 \text{ kN } (T)$$

$$T_{BC} = 80 \text{ kN } (C)$$

$$2. \quad C_y = 1,28 \text{ kN } (\downarrow)$$

$$B = 3,20 \text{ kN } (\uparrow)$$

$$T_{AB} = 4,00 \text{ kN } (C)$$

$$T_{BC} = 2,40 \text{ kN } (C)$$

$$3. \quad D = 8,40 \text{ kN } (\leftarrow)$$

$$B_x = 22,5 \text{ kN } (\rightarrow)$$

$$T_{AB} = 15,90 \text{ kN } (C)$$

$$T_{AC} = 13,50 \text{ kN } (T)$$

$$T_{CD} = 15,90 \text{ kN } (T)$$

$$T_{BC} = 16,80 \text{ kN } (C)$$

$$T_{BD} = 13,50 \text{ kN } (C)$$

$$4. \quad T_{AB} = 1500 \text{ lb } (C)$$

$$T_{AC} = 1200 \text{ lb } (T)$$

$$T_{CE} = 1200 \text{ lb } (T)$$

$$T_{BC} = 0$$

$$T_{BD} = 1000 \text{ lb } (C)$$

$$T_{BE} = 500 \text{ lb } (C)$$

$$T_{DF} = 1000 \text{ lb } (C)$$

$$T_{DE} = 600 \text{ lb } (T)$$

$$T_{EF} = 500 \text{ lb } (C)$$

$$T_{EG} = 1200 \text{ lb } (C)$$

$$T_{FG} = 0$$

$$T_{FH} = 1500 \text{ lb } (C)$$

$$T_{GH} = 1200 \text{ lb } (T)$$

$$5. \quad T_{CE} = 800 \text{ lb } (T)$$

$$T_{DE} = 2600 \text{ lb } (T)$$

$$T_{DF} = 9000 \text{ lb } (C)$$

$$6. \quad T_{CE} = 7,20 \text{ kN } (T)$$

$$T_{DE} = 1,047 \text{ kN } (C)$$

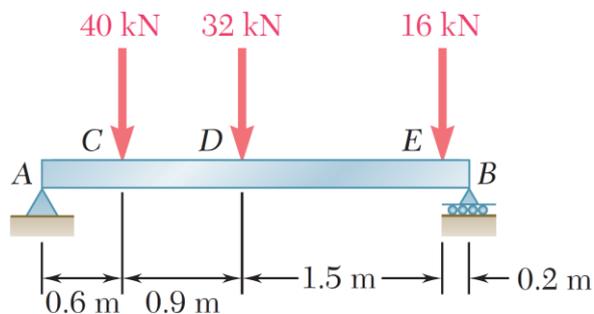
$$T_{DF} = 6,39 \text{ kN } (C)$$

# Capítulo 7 - Vigas

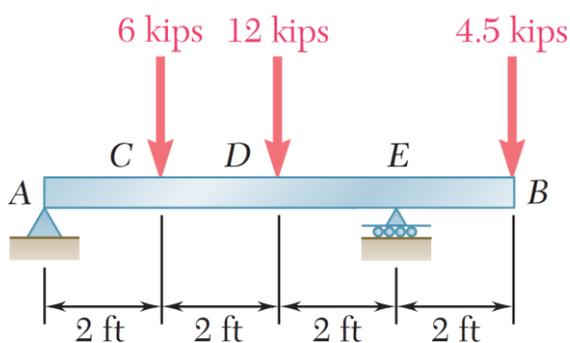
## PROBLEMAS

Para a viga e o carregamento mostrados nas Figuras, (a) determine as reações de apoio, (b) trace os diagramas de esforço cortante e momento fletor.

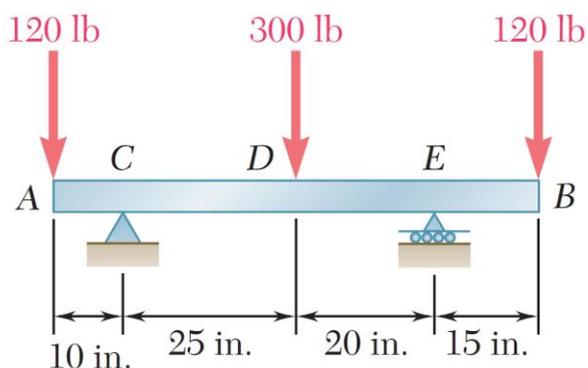
1.



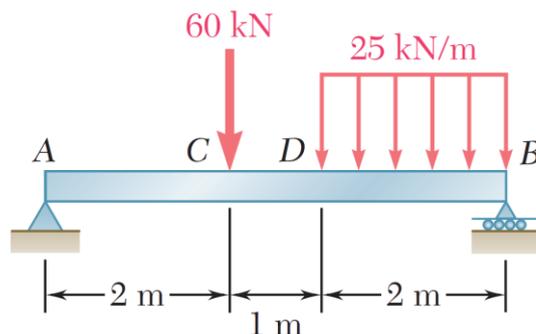
2.



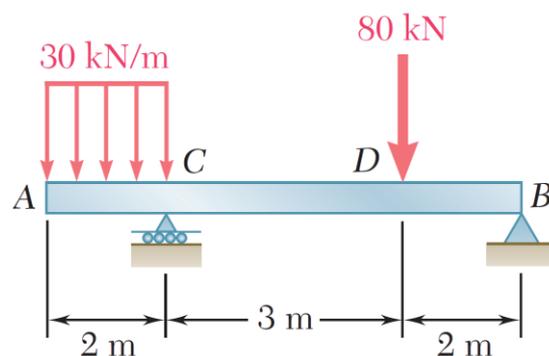
3.



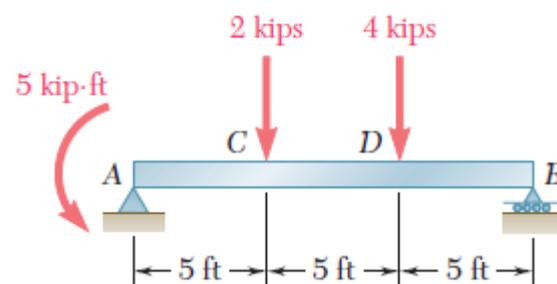
4.



5.

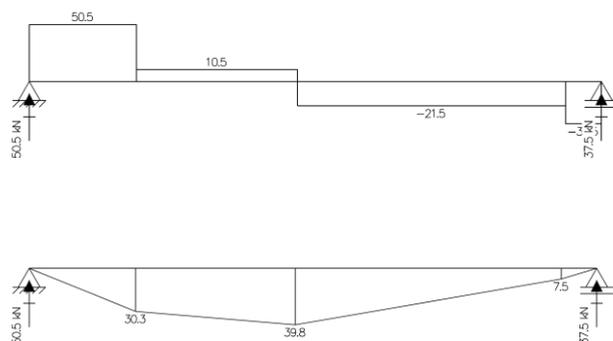


6. Para a viga e o carregamento mostrados nas Figuras, (a) determine as reações de apoio, (b) trace os diagramas de esforço cortante e momento fletor, (c) determine os valores absolutos máximos do esforço cortante e do momento fletor.

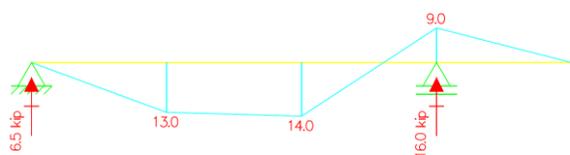
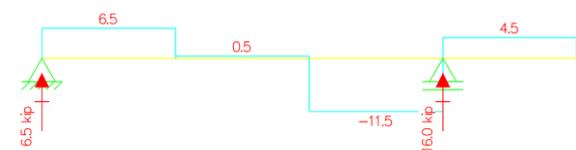


## RESPOSTAS

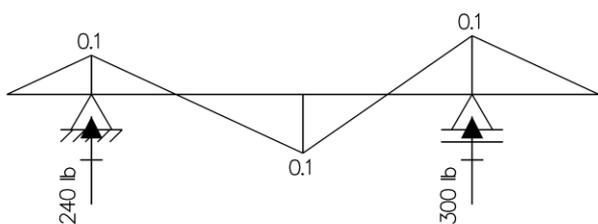
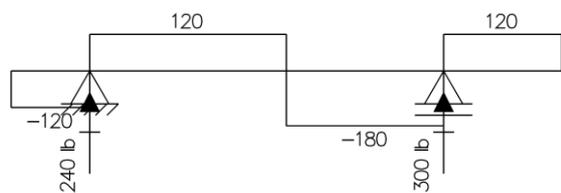
1.  $A = 50,5 \text{ kN} (\uparrow)$  e  $B = 37,5 \text{ kN} (\uparrow)$



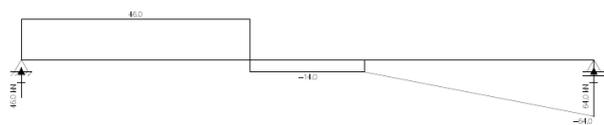
2.  $A = 6,50 \text{ kips} (\uparrow)$  e  $E = 16,5 \text{ kips} (\uparrow)$



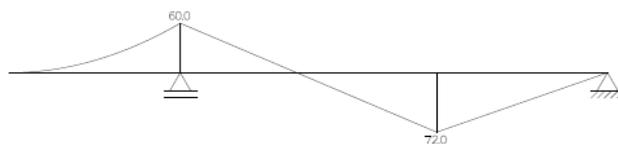
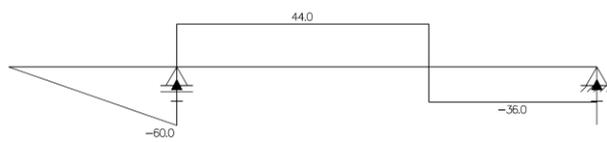
3.  $C = 240 \text{ lb} (\uparrow)$  e  $E = 300 \text{ lb} (\uparrow)$



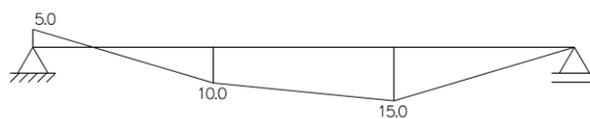
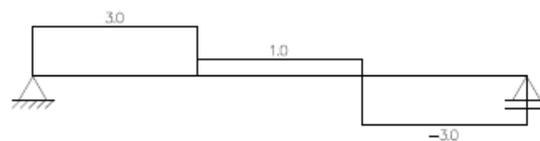
4.  $A = 46,0 \text{ kN} (\uparrow)$  e  $B = 64,0 \text{ kN} (\uparrow)$



5.  $C = 104,0 \text{ kN} (\uparrow)$  e  $B = 36,0 \text{ kN} (\uparrow)$



6.  $A_y = 3,00 \text{ kips} (\uparrow)$

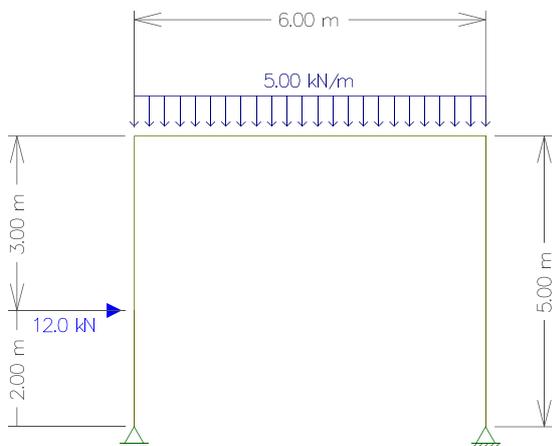


# Capítulo 8 – Pórticos

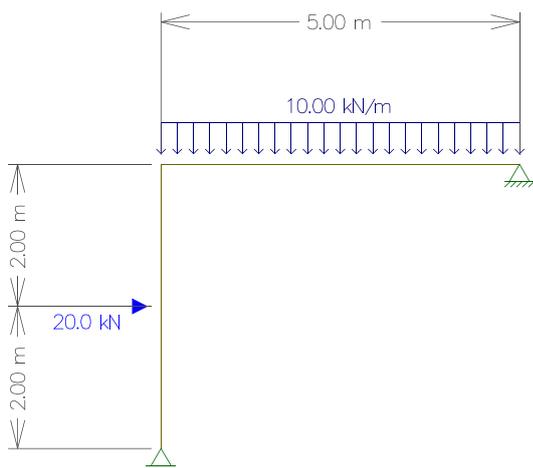
## PROBLEMAS

Para os pórticos mostrados nas Figuras: (a) Para os pórticos mostrados nas figuras, (a) determine as reações de apoio, (b) trace os diagramas dos esforços solicitantes.

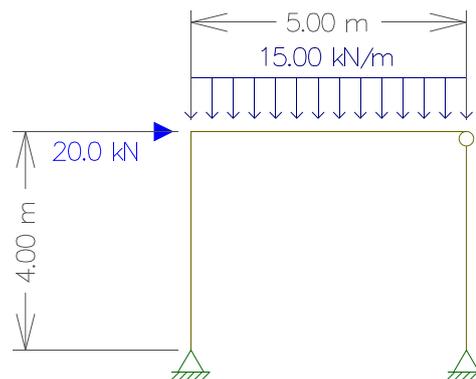
1.



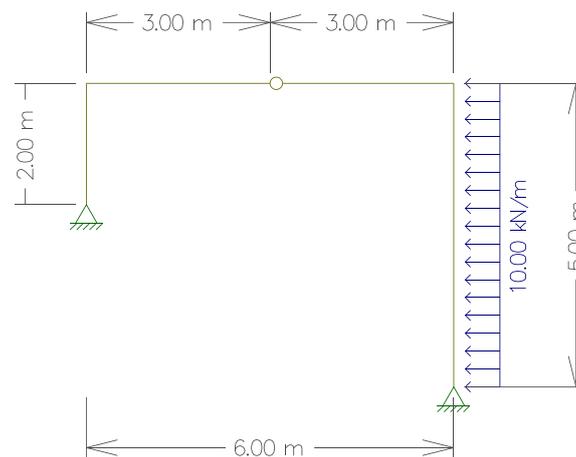
2.



3.

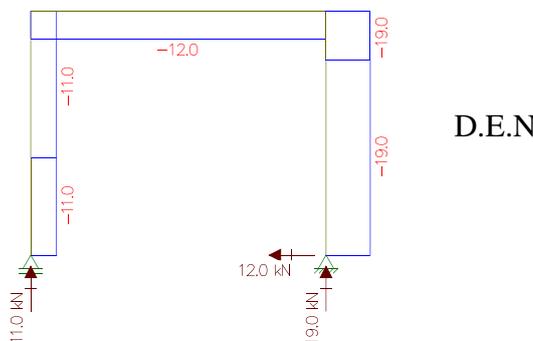


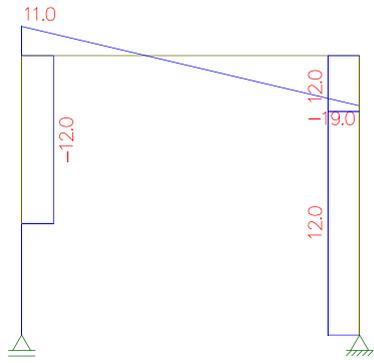
4.



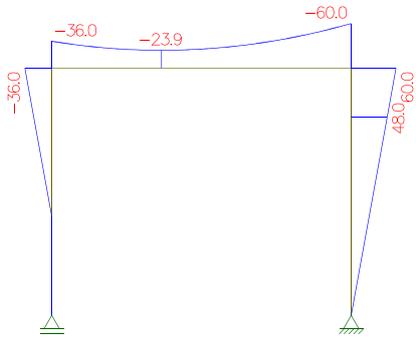
## RESPOSTAS

1.



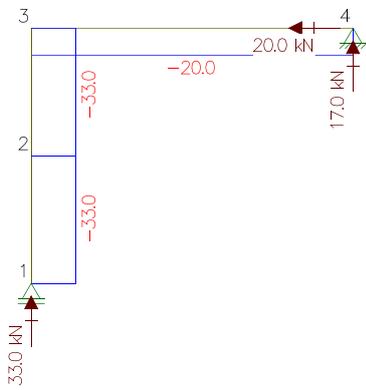


D.E.C

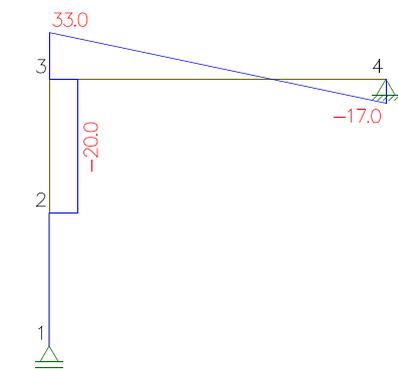


D.M.F

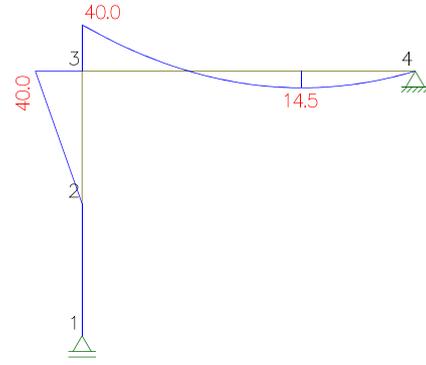
2.



D.E.N

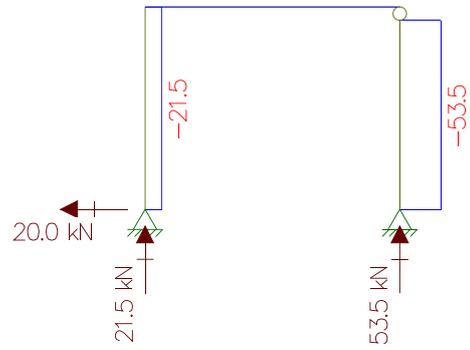


D.E.C

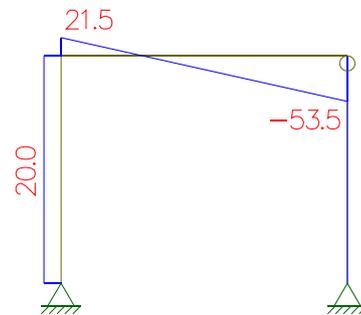


D.M.F

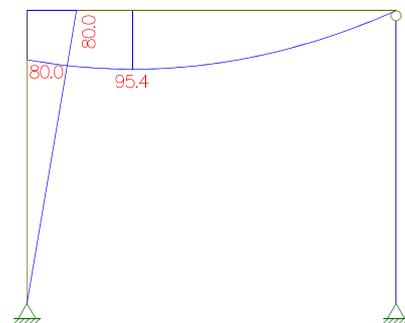
3.



D.E.N

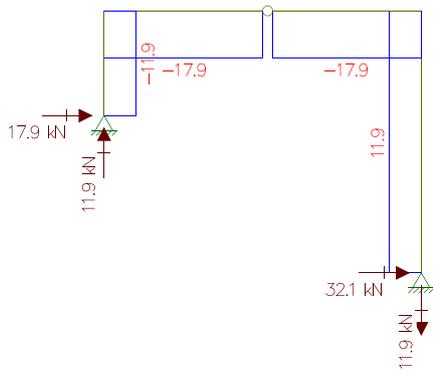


D.E.C

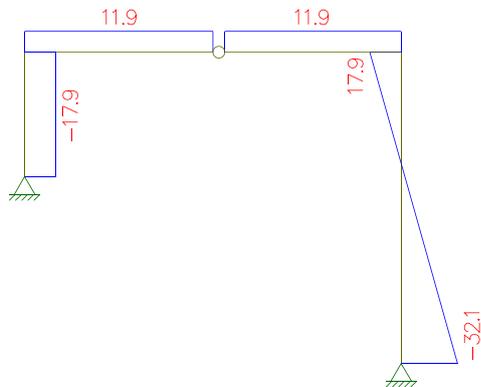


D.M.F

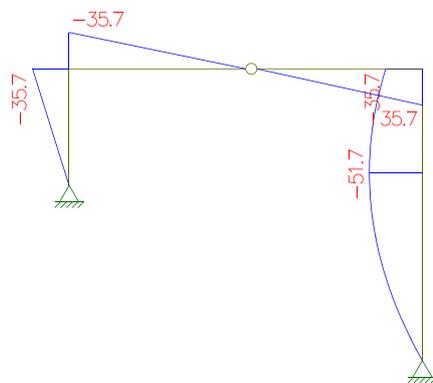
4.



D.E.N



D.E.C

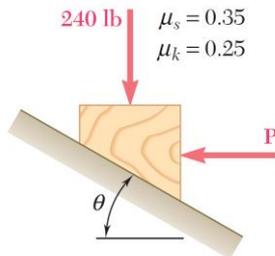


D.M.F

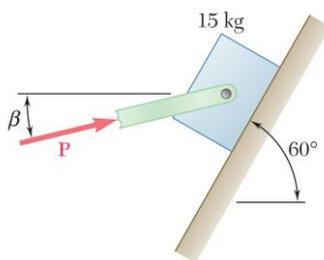
# Capítulo 9 - Atrito

## PROBLEMAS

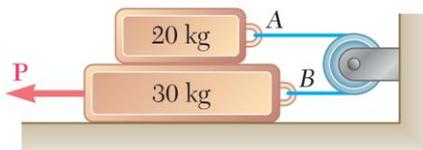
1. Determine se o bloco mostrado na figura está em equilíbrio e encontre a intensidade e o sentido da força de atrito quando  $\theta = 25^\circ$  e  $P = 150 \text{ lb}$ .



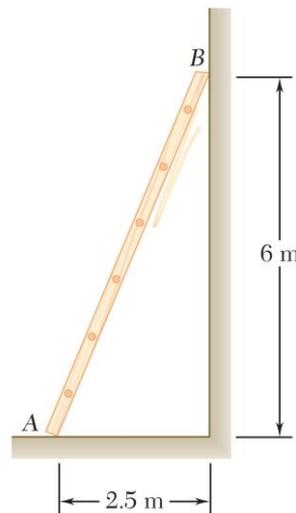
2. Sabe-se que o coeficiente de atrito entre o bloco de  $m = 15 \text{ kg}$  e o plano inclinado é  $\mu_s = 0,25$ , determine (a) o menor valor de  $P$  necessário para manter o bloco em equilíbrio, (b) o valor correspondente de  $\beta$ .



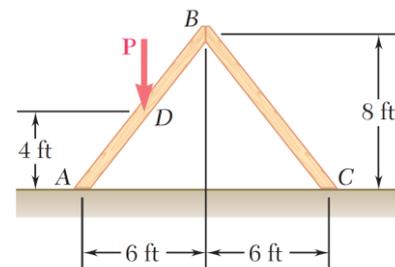
3. Os coeficientes de atrito são  $\mu_s = 0,40$  e  $\mu_k = 0,30$  entre todas as superfícies de contato. Determine a menor força  $P$  necessária para iniciar o movimento do bloco de  $m = 30 \text{ kg}$  se o cabo  $AB$  (a) está ligado tal qual como mostra a figura, (b) é removido.



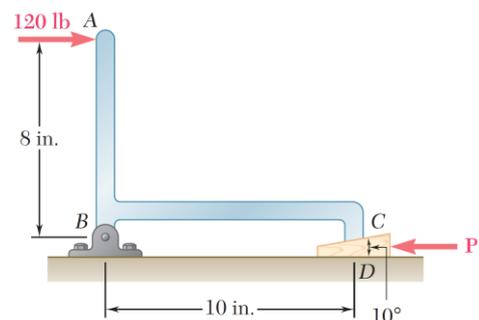
4. Uma escada  $AB$  de  $6,5 \text{ m}$  encosta-se em uma parede como mostrado na figura. Considerando que o coeficiente de atrito estático  $\mu_s$  é o mesmo para  $A$  e  $B$ , determine o menor valor de  $\mu_s$  para que o equilíbrio seja mantido.



5. Duas tábuas uniformes idênticas, cada qual pesando  $40 \text{ lb}$ , estão temporariamente encostadas uma contra a outra tal como mostra a figura. Sabe-se que o coeficiente de atrito estático entre todas as superfícies é  $0,40$ , determine (a) a maior intensidade da força  $P$  para que o equilíbrio seja mantido, (b) a superfície em que o movimento é iminente.

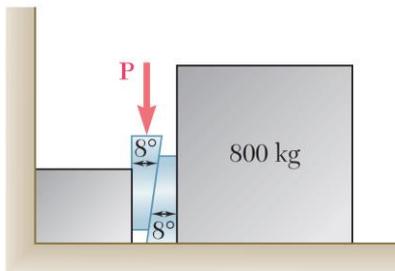


6. A peça  $ABC$  é sustentada por uma articulação sem atrito em  $B$  e por uma cunha de  $10^\circ$  em  $C$ . Sabendo que o coeficiente de atrito estático  $0,20$  em ambas as faces da cunha, determine (a) a força  $P$  necessária para mover a cunha para esquerda, (b) os componentes da reação correspondente em  $B$ .



7. Duas cunhas de  $8^\circ$  e massa desprezível são usadas para mover e posicionar uma bloco de  $m = 800 \text{ kg}$ . Sabendo que

o coeficiente de atrito estático em todas as superfícies de contato e de 0,30, determine a menor força  $P$  que poderá ser aplicada, como mostrado na figura na cunha da esquerda.



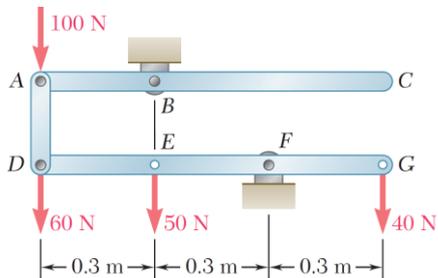
### RESPOSTAS

1. O bloco está em equilíbrio  $F = 34,5 \text{ lb}$  ( $\searrow$ )
2.  $P = 108,0 \text{ N}$  e  $\beta = 46,0^\circ$
3. (a)  $P = 353 \text{ N}$  ( $\leftarrow$ )  
(b)  $P = 196,2 \text{ N}$  ( $\leftarrow$ )
4.  $\mu_s = 0,200$
5. (a)  $P_{\text{máx}} = 11,43 \text{ lb}$   
(b) em C
6. (a)  $P = 56,6 \text{ lb}$  ( $\leftarrow$ )  
(b)  $B_x = 82,6 \text{ lb}$  ( $\leftarrow$ ) e  $B_y = 96,0 \text{ lb}$  ( $\downarrow$ )
7.  $P = 2080 \text{ N}$  ( $\downarrow$ )

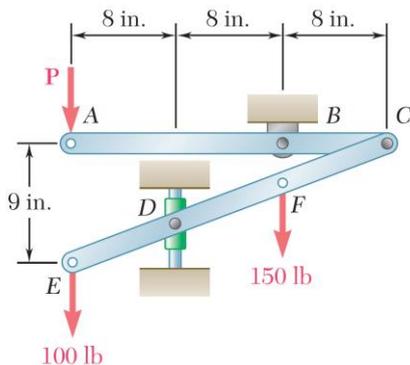
# Capítulo 10 - Método do Trabalho Virtual

## PROBLEMAS

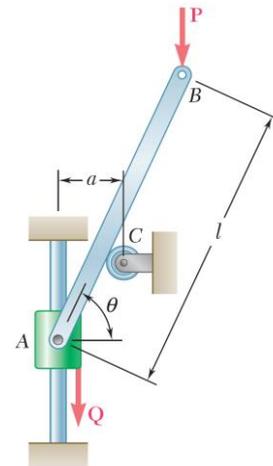
1. Determine a força vertical  $P$  que deve ser aplicada em  $C$  para se manter o equilíbrio do sistema articulado.
2. Determine o binário  $M$  que deve ser aplicado ao elemento  $ABC$  para se manter em equilíbrio do sistema articulado.



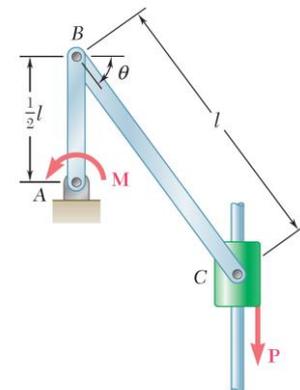
3. O mecanismo articulado de duas barras mostrado na figura é sustentado por um pino e um suporte em  $B$  e por um colar em  $D$ , que desliza livremente sobre uma haste vertical. Determine a força  $P$  necessária para manter o equilíbrio do mecanismo.



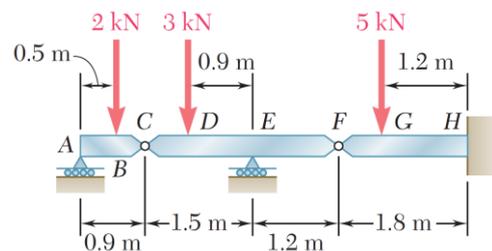
4. A haste fina  $AB$  é presa a um colar  $A$  e repousa sobre uma pequena roda em  $C$ . Desprezando o raio da roda e o efeito do atrito, deduza uma expressão para intensidade da força  $Q$  necessária para manter o equilíbrio da haste.



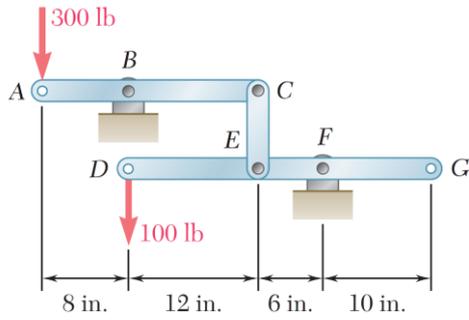
5. Deduza uma expressão para a intensidade do binário  $M$  necessário para manter o equilíbrio do mecanismo articulado mostrado na figura.



6. Usando o método do trabalho virtual, determine a reação em  $E$ .



7. Determine a força vertical  $P$  que deve ser aplicada em  $G$  para se manter o equilíbrio do sistema articulado



## RESPOSTAS

1.  $P = 82,5 \text{ N}$  ( $\downarrow$ )
2.  $M = 49,5 \text{ N} \cdot \text{m}$  ( $\curvearrowright$ )
3.  $P = 125,0 \text{ lb}$  ( $\downarrow$ )
4.  $Q = P \left( \frac{l}{a} \cos^3 \theta - 1 \right)$
5.  $M = \frac{Pl}{2 \tan \theta}$
6.  $E = 7,75 \text{ kN}$  ( $\uparrow$ )
7.  $P = 60,0 \text{ lb}$

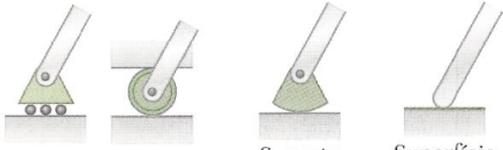
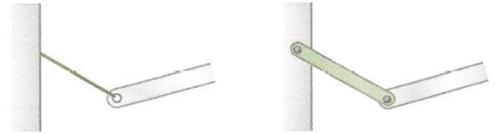
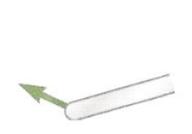
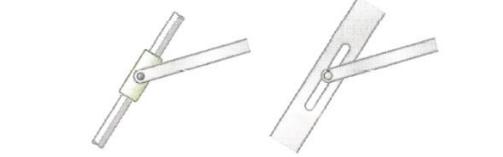
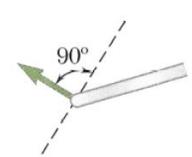
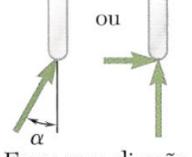
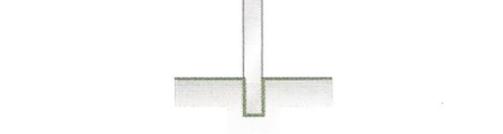
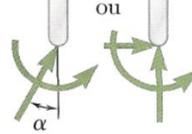
## Referências

BEER, F.P.; JOHNSTON J. E.R. **Mecânica Vetorial para Engenheiros – Estática**. 9ª edição. Porto Alegre: AMGH, 2012.

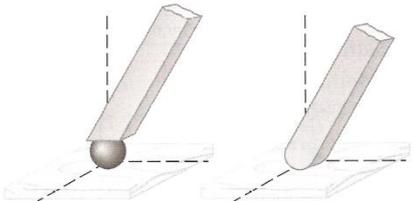
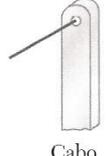
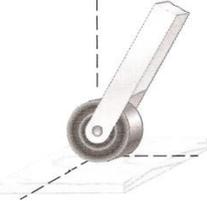
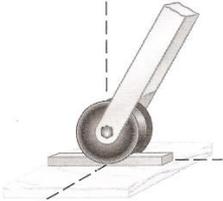
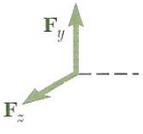
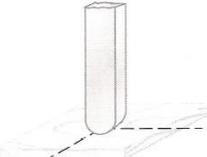
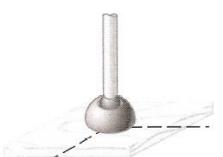
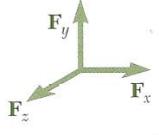
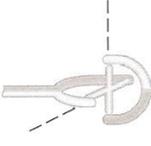
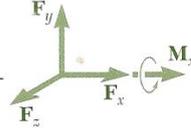
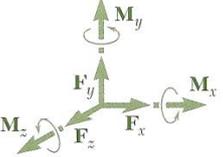
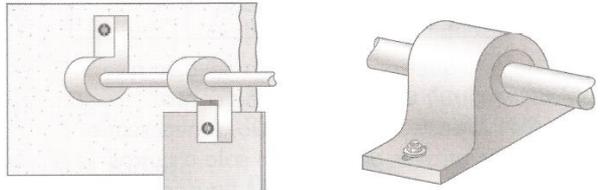
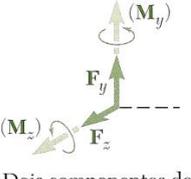
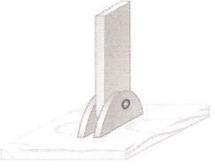
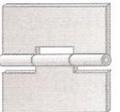
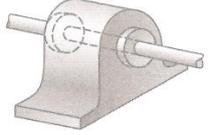
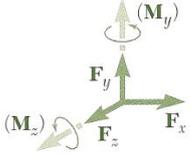
HIBBERLER, R.C. **Mecânica para Engenharia – Estática**. 12ª ed. São Paulo: Person Prentice Hall, 2011.

# Apêndice

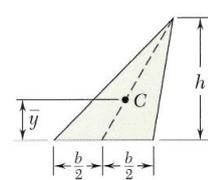
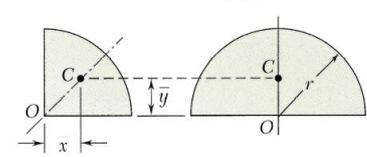
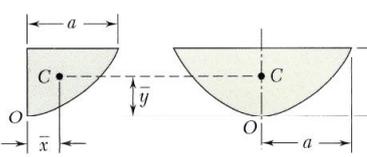
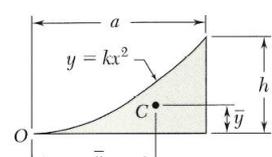
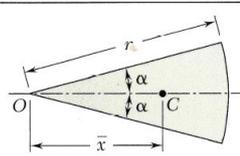
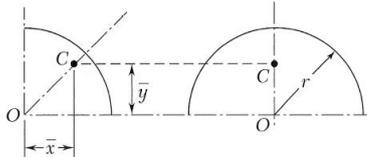
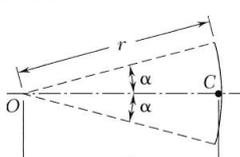
## Reações em Apoios e Conexões para uma Estrutura Bidimensional

Apoio ou Conexão	Reação	Número de incógnitas
 <p>Roletes      Suporte basculante      Superfície sem atrito</p>	 <p>Força com linha de ação conhecida</p>	1
 <p>Cabo curto      Haste curta</p>	 <p>Força com linha de ação conhecida</p>	1
 <p>Cursor sobre haste sem atrito      Pino deslizante sem atrito</p>	 <p>Força com linha de ação conhecida</p>	1
 <p>Pino sem atrito ou articulação      Superfície rugosa</p>	 <p>Força com direção desconhecida</p>	2
 <p>Engaste</p>	 <p>Força e binário</p>	3

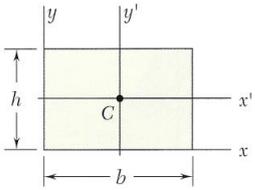
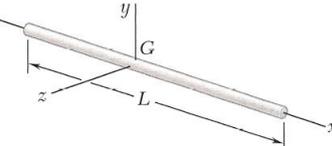
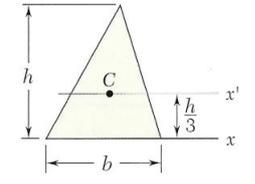
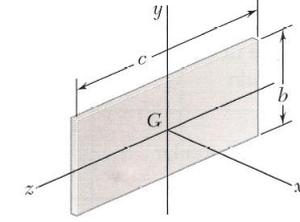
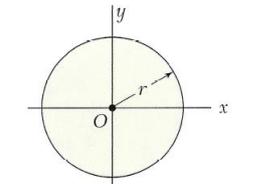
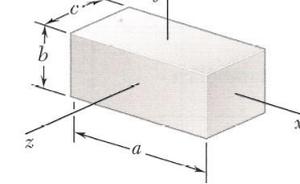
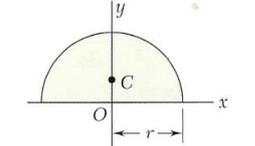
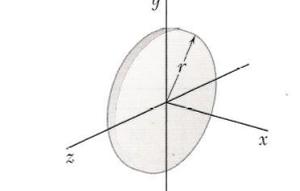
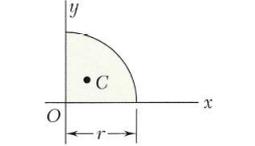
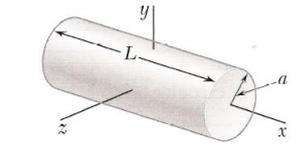
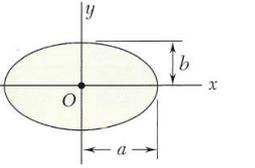
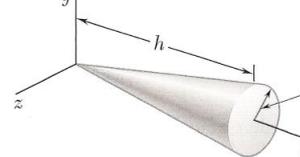
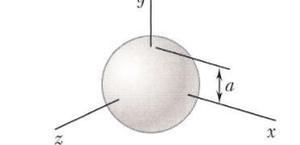
# Reações em Apoios e Conexões para uma Estrutura Tridimensional

 <p>Esfera      Superfície sem atrito</p>	 <p>Cabo</p>	 <p>Força com linha de ação conhecida (uma incógnita)</p>	 <p>Força com linha de ação conhecida (uma incógnita)</p>
 <p>Rolete sobre superfície rugosa</p>	 <p>Roda sobre trilho</p>	 <p>Dois componentes de força</p>	
 <p>Superfície rugosa</p>	 <p>Rótulo</p>	 <p>Três componentes de força</p>	
 <p>Junta universal</p>	 <p>Três componentes de força e um binário</p>	 <p>Engaste</p>	 <p>Três componentes de força e três binários</p>
 <p>Dobraçã e mancal suportando apenas carregamento radial</p>		 <p>Dois componentes de força e dois binários (ver a página 194)</p>	
 <p>Pino e suporte</p>			 <p>Três componentes de força e dois binários (ver a página 194)</p>

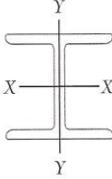
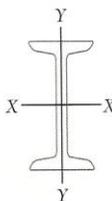
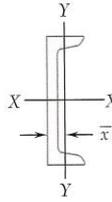
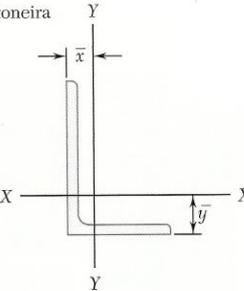
## Centroides de Áreas e Linhas de Formatos Comuns

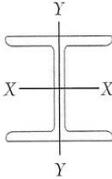
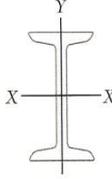
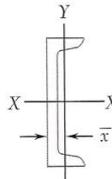
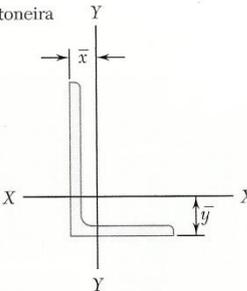
Formato		$\bar{x}$	$\bar{y}$	Área
Área triangular			$\frac{h}{3}$	$\frac{bh}{2}$
Área de um quarto de círculo		$\frac{4r}{3\pi}$	$\frac{4r}{3\pi}$	$\frac{\pi r^2}{4}$
Área semicircular		0	$\frac{4r}{3\pi}$	$\frac{\pi r^2}{2}$
Área semiparabólica		$\frac{3a}{8}$	$\frac{3h}{5}$	$\frac{2ah}{3}$
Área parabólica		0	$\frac{3h}{5}$	$\frac{4ah}{3}$
Área sob arco parabólico		$\frac{3a}{4}$	$\frac{3h}{10}$	$\frac{ah}{3}$
Setor circular		$\frac{2r \operatorname{sen} \alpha}{3\alpha}$	0	$\alpha r^2$
Arco de um quarto de círculo		$\frac{2r}{\pi}$	$\frac{2r}{\pi}$	$\frac{\pi r}{2}$
Arco semicircular		0	$\frac{2r}{\pi}$	$\pi r$
Arco de círculo		$\frac{r \operatorname{sen} \alpha}{\alpha}$	0	$2\alpha r$

# Momentos de Inercia de Áreas e Sólidos Comuns

<p>Retângulo</p> $\bar{I}_{x'} = \frac{1}{12}bh^3$ $\bar{I}_{y'} = \frac{1}{12}b^3h$ $I_x = \frac{1}{3}bh^3$ $I_y = \frac{1}{3}b^3h$ $J_C = \frac{1}{12}bh(b^2 + h^2)$		<p>Barra esbelta</p> $I_y = I_z = \frac{1}{12}mL^2$	
<p>Triângulo</p> $\bar{I}_x = \frac{1}{36}bh^3$ $I_x = \frac{1}{12}bh^3$		<p>Placa retangular delgada</p> $I_x = \frac{1}{12}m(b^2 + c^2)$ $I_y = \frac{1}{12}mc^2$ $I_z = \frac{1}{12}mb^2$	
<p>Círculo</p> $\bar{I}_x = \bar{I}_y = \frac{1}{4}\pi r^4$ $J_O = \frac{1}{2}\pi r^4$		<p>Prisma retangular</p> $I_x = \frac{1}{12}m(b^2 + c^2)$ $I_y = \frac{1}{12}m(c^2 + a^2)$ $I_z = \frac{1}{12}m(a^2 + b^2)$	
<p>Semicírculo</p> $I_x = I_y = \frac{1}{8}\pi r^4$ $J_O = \frac{1}{4}\pi r^4$		<p>Disco delgado</p> $I_x = \frac{1}{2}mr^2$ $I_y = I_z = \frac{1}{4}mr^2$	
<p>Quarto de círculo</p> $I_x = I_y = \frac{1}{16}\pi r^4$ $J_O = \frac{1}{8}\pi r^4$		<p>Cilindro circular</p> $I_x = \frac{1}{2}ma^2$ $I_y = I_z = \frac{1}{12}m(3a^2 + L^2)$	
<p>Elipse</p> $\bar{I}_x = \frac{1}{4}\pi ab^3$ $\bar{I}_y = \frac{1}{4}\pi a^3b$ $J_O = \frac{1}{4}\pi ab(a^2 + b^2)$		<p>Cone circular</p> $I_x = \frac{3}{10}ma^2$ $I_y = I_z = \frac{3}{5}m(\frac{1}{4}a^2 + h^2)$	
		<p>Esfera</p> $I_x = I_y = I_z = \frac{2}{5}ma^2$	

# Propriedades de Perfis Laminados

	Designação	Área mm <sup>2</sup>	Altura mm	Largura mm	Eixo X-X			Eixo Y-Y		
					$\bar{I}_x$ 10 <sup>6</sup> mm <sup>4</sup>	$\bar{k}_x$ mm	$\bar{y}$ mm	$\bar{I}_y$ 10 <sup>6</sup> mm <sup>4</sup>	$\bar{k}_y$ mm	$\bar{x}$ mm
Perfil I 	W460 × 113 <sup>(1)</sup>	14.400	462	279	554	196		63,3	66,3	
	W410 × 85	10.800	417	181	316	171		17,9	40,6	
	W360 × 57,8	7.230	358	172	160	149		11,1	39,4	
	W200 × 46,1	5.880	203	203	45,8	88,1		15,4	51,3	
Perfil duplo T 	S460 × 81,4 <sup>(1)</sup>	10.300	457	152	333	180		8,62	29,0	
	S310 × 47,3	6.010	305	127	90,3	123		3,88	25,4	
	S250 × 37,8	4.810	254	118	51,2	103		2,80	24,1	
	S150 × 18,6	2.360	152	84,6	9,16	62,2		0,749	17,8	
Perfil C 	C310 × 30,8 <sup>(1)</sup>	3.920	305	74,7	53,7	117		1,61	20,2	17,7
	C250 × 22,8	2.890	254	66,0	28,0	98,3		0,945	18,1	16,1
	C200 × 17,1	2.170	203	57,4	13,5	79,0		0,545	15,8	14,5
	C150 × 12,2	1.540	152	48,8	5,45	59,4		0,286	13,6	13,0
Cantoneira 	L152 × 152 × 25,4 <sup>(2)</sup>	7100			14,7	45,5	47,2	14,7	45,5	47,2
	L102 × 102 × 12,7	2420			2,30	30,7	30,0	2,30	30,7	30,0
	L76 × 76 × 6,4	929			0,512	23,5	21,2	0,512	23,5	21,2
	L152 × 102 × 12,7	3060			7,20	48,5	50,3	2,59	29,0	24,9
	L127 × 76 × 12,7	2420			3,93	40,1	44,2	1,06	20,9	18,9
	L76 × 51 × 6,4	768			0,454	24,2	24,9	0,162	14,5	12,4

	Designação	Área mm <sup>2</sup>	Altura mm	Largura mm	Eixo X-X			Eixo Y-Y		
					$\bar{I}_x$ 10 <sup>6</sup> mm <sup>4</sup>	$\bar{k}_x$ mm	$\bar{y}$ mm	$\bar{I}_y$ 10 <sup>6</sup> mm <sup>4</sup>	$\bar{k}_y$ mm	$\bar{x}$ mm
Perfil I 	W460 × 113 <sup>(1)</sup>	14.400	462	279	554	196	63,3	66,3		
	W410 × 85	10.800	417	181	316	171	17,9	40,6		
	W360 × 57,8	7.230	358	172	160	149	11,1	39,4		
	W200 × 46,1	5.880	203	203	45,8	88,1	15,4	51,3		
Perfil duplo T 	S460 × 81,4 <sup>(1)</sup>	10.300	457	152	333	180	8,62	29,0		
	S310 × 47,3	6.010	305	127	90,3	123	3,88	25,4		
	S250 × 37,8	4.810	254	118	51,2	103	2,80	24,1		
	S150 × 18,6	2.360	152	84,6	9,16	62,2	0,749	17,8		
Perfil C 	C310 × 30,8 <sup>(1)</sup>	3.920	305	74,7	53,7	117	1,61	20,2	17,7	
	C250 × 22,8	2.890	254	66,0	28,0	98,3	0,945	18,1	16,1	
	C200 × 17,1	2.170	203	57,4	13,5	79,0	0,545	15,8	14,5	
	C150 × 12,2	1.540	152	48,8	5,45	59,4	0,286	13,6	13,0	
Cantoneira 	L152 × 152 × 25,4 <sup>(2)</sup>	7100			14,7	45,5	47,2	14,7	45,5	47,2
	L102 × 102 × 12,7	2420			2,30	30,7	30,0	2,30	30,7	30,0
	L76 × 76 × 6,4	929			0,512	23,5	21,2	0,512	23,5	21,2
	L152 × 102 × 12,7	3060			7,20	48,5	50,3	2,59	29,0	24,9
	L127 × 76 × 12,7	2420			3,93	40,1	44,2	1,06	20,9	18,9
	L76 × 51 × 6,4	768			0,454	24,2	24,9	0,162	14,5	12,4